



Aquavar SPD™

Variable Speed Pump Control

INSTALLATION, OPERATION AND MAINTENANCE INSTRUCTIONS

INDEX

Important Safety Instructions	3
System Components	4
System Design	5
Piping	7
Mounting the Controller	8
Power Supply and Wiring	9
Starting the System (Input/Output Connections, Switch Settings, Motor Rotation)	14
Input and Output Functions (Control Terminals)	19
Troubleshooting	20
Controller Dimensions	25
Appendix (Input Wire Sizing Chart)	26
Appendix (Output Wire Sizing Chart)	27
Limited Warranty	28

NOTE:

- Use 60/75°C Copper wire only (90°C copper wire or equivalent for SPD20300 / SPD20300F).
- Suitable for use on a circuit capable of delivering not more than 5000 RMS symmetrical amperes, 240 or 460 Volts maximum when protected by T Class Fuses.
- Integral solid state short circuit protection does not provide branch circuit protection. Branch circuit protection must be provided in accordance with the National Electric Code and any additional local codes. Branch circuit protection provided by fuses only.
- Suitable for use in a pollution degree 2 micro-environment.
- Motor overload protection provided at 110% of full load current.
- These devices are not provided with motor over temperature sensing, or equivalent.
- In order to maintain the environmental rating integrity of the enclosure, all openings must be closed by equipment rated 3, 3R, 3S, 4, 4X, 6, or 6P.
- Maximum ambient temperature is 40°C.

SAFETY INSTRUCTIONS

Section 1



Important: Read all safety information prior to installation of the Controller.

NOTE



This is a **SAFETY ALERT SYMBOL**. When you see this symbol on the controller, pump or in this manual, look for one of the following signal words and be alert to the potential for personal injury or property damage. Obey all messages that follow this symbol to avoid injury or death.



Indicates an imminently hazardous situation which, if not avoided, will result in death or serious injury.



Indicates a potentially hazardous situation which, if not avoided, could result in death or serious injury.



Indicates a potentially hazardous situation which, if not avoided, may result in minor or moderate injury.



Used without a safety alert symbol indicates a potentially hazardous situation which, if not avoided, could result in property damage.

NOTE

Indicates special instructions which are very important and must be followed.

NOTE

All operating instructions must be read, understood, and followed by the operating personnel. CentriPro accepts no liability for damages or operating disorders which are the result of non-compliance with the operating instructions.

1. This manual is intended to assist in the installation, operation and repair of the system and must be kept with the system.
2. Installation and maintenance **MUST** be performed by properly trained and qualified personnel.
3. Review all instructions and warnings prior to performing any work on the system.
4. Any safety decals **MUST** be left on the controller and/or pump system.
5.  The system **MUST** be disconnected from the main power supply before attempting any operation or maintenance on the electrical or mechanical part of the system. Failure to disconnect electrical power before attempting any operation or maintenance can result in electrical shock, burns or death.
6.  When in operation, the motor and pump could start unexpectedly and cause serious injury.

WARNING

This product can expose you to chemicals including Lead, which is known to the State of California to cause cancer and birth defects or other reproductive harm. For more information go to: www.P65Warnings.ca.gov.

SYSTEM COMPONENTS

Section 2

Please review the SPD components and insure that you have all the parts and are familiar with their names. Be sure to inspect all components CentriPro supplies for shipping damage.

SPD Variable Speed Controller:

1. SPD Controller
2. Pressure Transducer with Cable
3. Conduit Plate Caps

WARNING

⚠ WARNING

Hazardous
voltage

⚠ CAUTION

Hazardous
Pressure

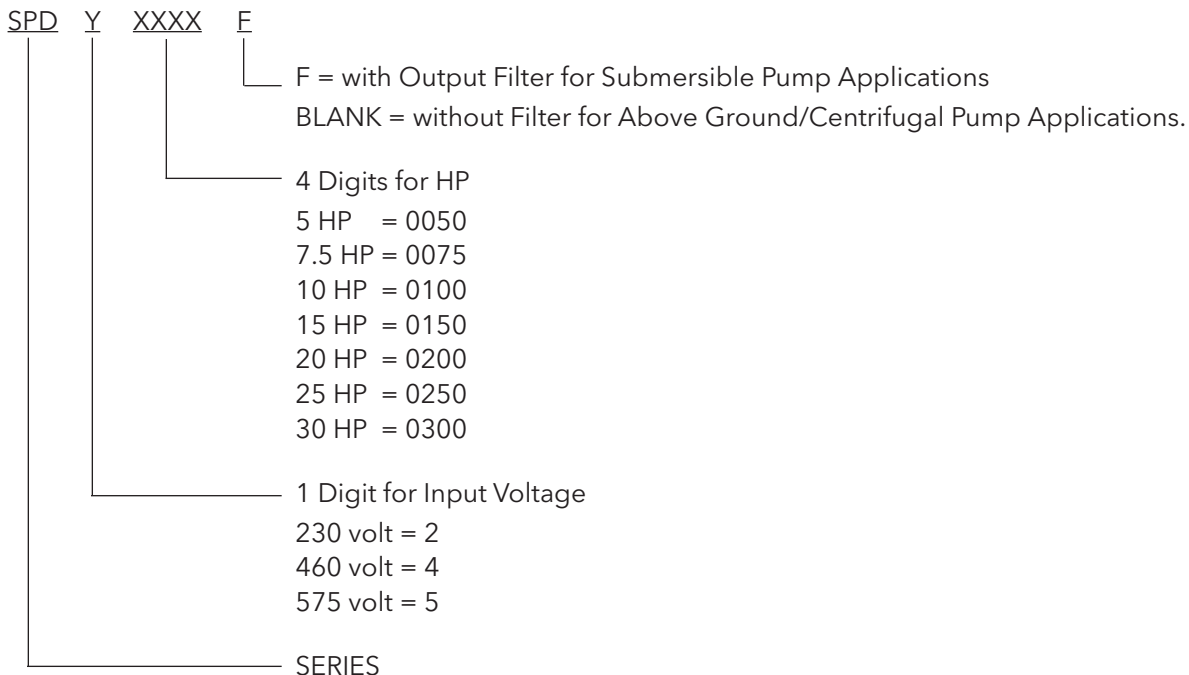
DO NOT power the unit or run the pump until all electrical and plumbing connections, especially the pressure sensor connection, are completed. The pump should not be run dry.

All electrical work must be performed by a qualified technician. Always follow the National

Electrical Code (NEC), or the Canadian Electrical Code (CEC) as well as all local, state and provincial codes. Code questions should be directed to your local electrical inspector or code enforcement agency. Failure to follow electrical codes and OSHA safety standards

may result in personal injury or equipment damage. Failure to follow manufacturer's installation instructions may result in electrical shock, fire hazard, personal injury, death, damage to equipment, unsatisfactory performance and may void manufacturer's warranty.

Controller Product Code Information



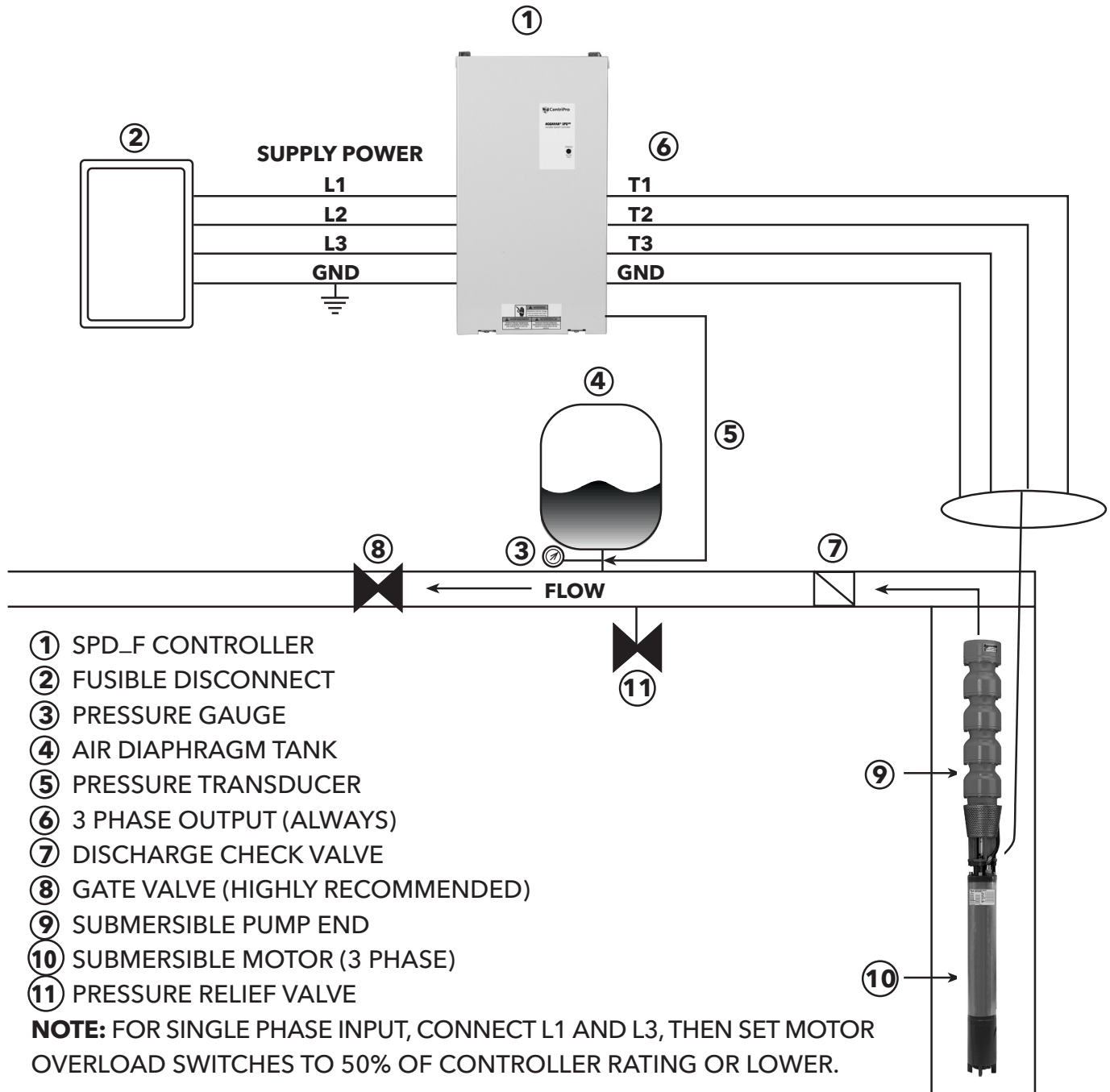
SYSTEM DESIGN

Section 3

NOTE

Systems **MUST** be designed by qualified technicians only and meet all applicable state and local code requirements.

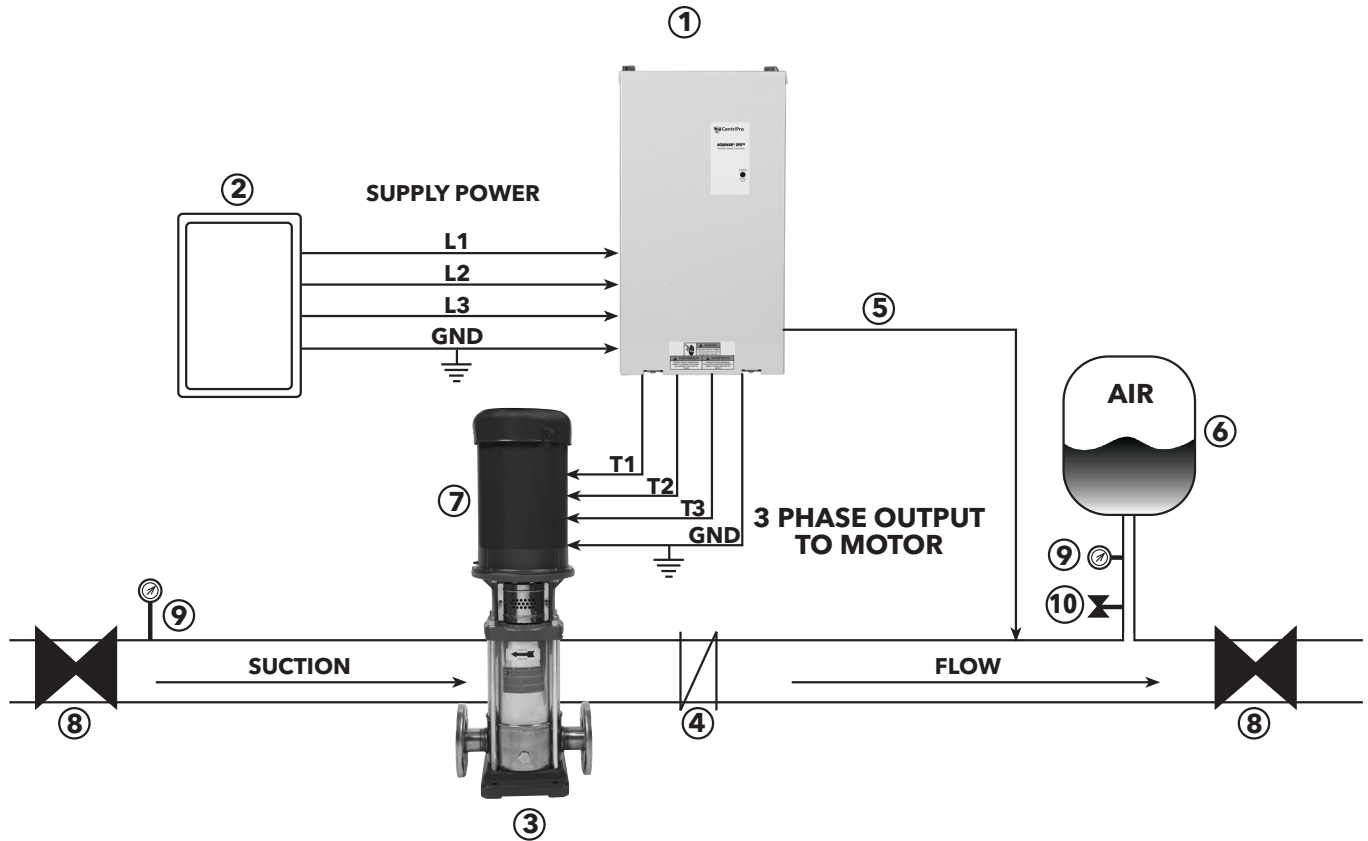
The following diagrams show a typical system using the SPD__F with Filter, Constant Pressure Controller. Diagram #1 shows a typical set up for a submersible system.



SYSTEM DESIGN

Section 3 (continued)

Diagram #2 shows a set-up for municipal water connection.



- | | |
|--|---------------------------|
| ① SPD CONTROLLER | ⑥ AIR DIAPHRAGM TANK |
| ② FUSIBLE DISCONNECT | ⑦ 3 PHASE MOTOR |
| ③ CENTRIFUGAL PUMP | ⑧ GATE VALVE (BALL VALVE) |
| ④ CHECK VALVE | ⑨ PRESSURE GAUGE |
| ⑤ PRESSURE TRANSDUCER (CABLE ASSEMBLY) | ⑩ PRESSURE RELIEF VALVE |

NOTES: For single phase input power, use L1 and L3 terminals and adjust motor overload switches to 50% of controller rating or lower.

PIPING

Section 4

General

NOTE

All plumbing work must be performed by a qualified technician. Always follow all local, state and provincial codes.

A proper installation requires a pressure relief valve, a ¼" female N.P.T. threaded fitting for the pressure sensor, and properly sized pipe. Piping should be no smaller than the pump discharge and/or suction connections. Piping should be kept as short as possible. Avoid the use of unnecessary fittings to minimize friction losses.



Some pump and motor combinations supplied with this system can create dangerous pressure. Select pipe and fittings accordingly per your pipe suppliers' recommendation. Consult local codes for piping requirements in your area.

All joints must be airtight. Use Teflon tape or another type of pipe sealant to seal threaded connections. Please be careful when using thread sealant as any excess that gets inside the pipe may plug the pressure sensor.

Galvanized fittings or pipe should never be connected directly to the stainless steel discharge head or casing as galvanic corrosion may occur. Barb type connectors should always be double clamped.

Pressure Tank, Pressure Relief Valve and Discharge Piping

Use only "pre-charged" tanks on this system. Do not use galvanized tanks. Select an area that is always above 34° F (1.1° C) in which to install the tank, pressure sensor and pressure relief valve. If this is an area where a water leak or pressure relief valve blow-off may damage property, connect a drain line to the pressure relief valve. **Run the drain line from the pressure relief valve to a suitable drain or to an area where water will not damage property.**

Pressure Tank, System Pressure

Sizing – A diaphragm tank (not included) is used to cushion the pressure system during start-up and shut-down. It should be sized to at least 20% of the total capacity of your pump. Example: If your pump is sized for 100 GPM then size your tank for at least 20 gal. total volume, not draw down. Pre-charge your bladder tank to 10-15 PSI below your system pressure. The controller is pre-set for 50 PSI at the factory. Therefore a 35-40 PSI pre-charge in your tank would be required. Use the higher tank pre-charge setting if the system drifts over 5 PSI at a constant flow rate. NOTE: Pre-charge your tank before filling with water!

CAUTION



Maximum working pressure of HydroPro diaphragm tank is 125 psi.

Installing the Pressure Sensor

The pressure sensor requires a ¼" FNPT fitting for installation. Install the pressure sensor with the electrical connector pointing up to avoid clogging the pressure port with debris. Install the pressure sensor in a straight run of pipe away from elbows or turbulence. For optimum pressure control install the pressure sensor in the same straight run of pipe as the pressure tank. Ensure the pressure sensor is within 10ft of the pressure tank. Installing the pressure sensor far away from the pressure tank may result in pressure oscillations. **Do not install the pressure sensor in a location where freezing can occur.** A frozen pipe can cause damage to the pressure sensor.

PIPING

Section 4 (continued)

The pressure sensor cable is prewired to the controller. The cable can be shortened for a cleaner installation. Longer cable lengths are available, consult factory. Maximum recommended pressure sensor cable length is 300ft. Avoid leaving a coil of pressure sensor cable as this can induce unwanted transient voltages and noise into the system. Do not run the pressure sensor cable alongside the input or output wiring. Maintain a distance of at least 8" between the pressure sensor cable and input or output wiring.

Ensure the pressure sensor cable is connected as follows: Brown to terminal 7 (24VDC SUPPLY), White to terminal 6 (TRANSDUCER INPUT), Drain to chassis. Connecting the Drain wire to the chassis electrically connects the sensor case to the chassis of the controller. In some cases this drain wire must be disconnected from the controller chassis. In cases where there is grounded metal piping which is continuous between the transducer and the motor or the transducer is installed in grounded metal piping, a ground loop can result so the drain wire must be disconnected from the chassis. In cases where there are sections of nonmetallic piping between the transducer and motor or the transducer is installed in ungrounded piping this drain wire should be connected to the controller chassis.



MOUNTING THE CONTROLLER

Section 5

General

Mount the controller in a well ventilated, shaded area using 4 screws. The controller must be mounted vertically. Be sure to leave 8 inches of free air space on every side of the unit. The controller must be in an area with an ambient between -22° F and 122° F. If installation is above 3300 feet above sea level, ambient temperatures are derated 1% per 330 feet above 3300 feet. The altitude limit for this controller is 6500 ft. Do not install above 6500 ft.

NOTE

Do not block the heat sink (fins) or fans and do not set anything on the units.

WARNING



The controller access cover should always be securely fastened to the control box due to the dangerous voltage/shock hazard inside the unit. A lock can be used to prevent unwanted entry.

POWER SUPPLY AND WIRING

Section 6

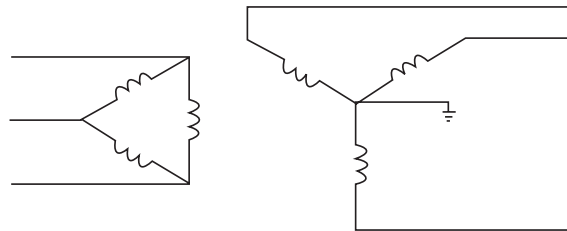
Power Supply

NOTE

Installation and maintenance **MUST** be performed by properly trained and qualified personnel. Always follow the National Electrical Code (NEC) or Canadian Electric Code (CEC), as well as all state, local and provincial codes when wiring the system.

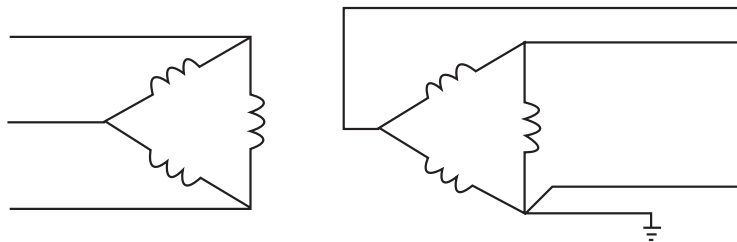
The type of transformer and the connection configuration feeding a drive plays an important role in its performance and safety. The following is a brief description of some of the more common configurations and a discussion of their virtues and shortcomings. Always ask what type of power system the site has before sizing the drive.

Delta/Wye with grounded Wye neutral



This configuration is one of if not the most common. It provides rebalancing of unbalanced voltage with a 30 degree phase shift. Depending on the output connections from the drive to motor, the grounded neutral may be a path for common mode current caused by the drive output.

Delta/Delta with grounded leg



Another common configuration providing voltage rebalancing with no phase shift between input and output. Again, depending on the output connections from the drive to motor, the grounded neutral may be a path for common mode current caused by the drive output.

In this case the line to ground voltage on the phases that are not grounded will be equal to the phase to phase voltage. This voltage can exceed the voltage ratings of the EMC filter and input MOV protection devices. This can cause catastrophic controller failure if the line to ground EMC filter and input MOV protection devices are not disconnected. Refer to Disconnecting EMC Filter and MOVs for details on line to ground voltage limitations and disconnecting these devices.

WARNING

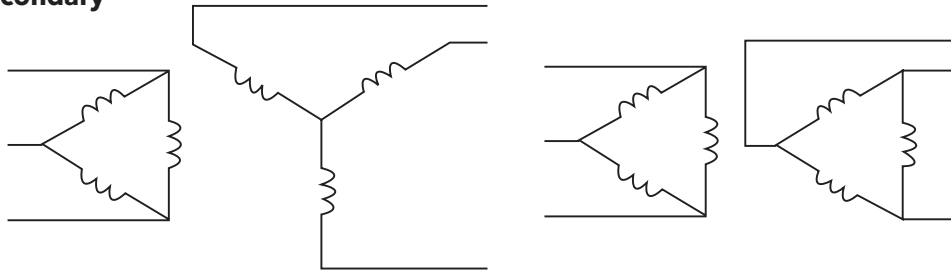


If the secondary of the transformer is a delta with a grounded leg (corner grounded delta), the line to ground EMC filter components and line to ground MOV protection must be disconnected or damage to the controller can result.

POWER SUPPLY AND WIRING

Section 6 (continued)

Ungrounded secondary



Grounding of the transformer secondary is essential to the safety of personnel as well as the safe operation of the drive. Leaving the secondary floating can permit dangerously high voltages between the chassis of the drive and the internal power structure components. In many cases this voltage could exceed the rating of the EMC filter and input MOV protection devices of the drive causing a catastrophic failure. In all cases, the input power to the drive should be referenced to ground. If the transformer can not be grounded, then an isolation transformer must be installed with the secondary of the transformer grounded.

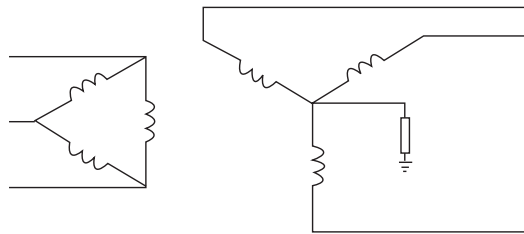
In this configuration the line to ground voltage from the incoming power supply may exceed the voltage rating of the line to ground EMC filter components and line to ground MOV protection. This can cause catastrophic controller failure if the line to ground EMC filter and input MOV protection devices are not disconnected. Refer to Disconnecting EMC Filter and MOVs for details on line to ground voltage limitations and disconnecting these devices.

WARNING



If a power system with an ungrounded secondary is used, the line to ground EMC filter components and line to ground MOV protection must be disconnected or damage to the controller can result.

Resistance grounding and ground fault protection

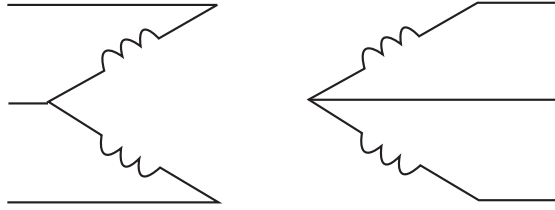


Connecting the Wye secondary neutral to ground through a resistor is an acceptable method of grounding. Under a short circuit secondary condition, any of the output phases to ground will not exceed the normal line to line voltage. This is within the rating of the MOV input protection devices on the drive. The resistor is often used to detect ground current by monitoring the associated voltage drop. Since high frequency ground current can flow through this resistor, care should be taken to properly connect the drive motor leads using the recommended cables and methods. In some cases, multiple drives on one transformer can produce a cumulative ground current that can trigger the ground fault interrupt circuit.

POWER SUPPLY AND WIRING

Section 6 (continued)

Open Delta (consult factory)



This type of configuration is common on 230 volt systems. From time to time it may be encountered where only single phase power is available and three-phase power is required. The technique uses two single phase transformers to derive a third phase. When used to power a drive this configuration must be derated to about 70% of the single phase rating of one transformer. This system provides poor regulation and it is possible that only the two line connected phases will provide power. In this case the drive must be derated to 50 % of its rating. (Ex. A 20 HP 230 volt drive now becomes a 10 HP 230 volt drive.)

WARNING



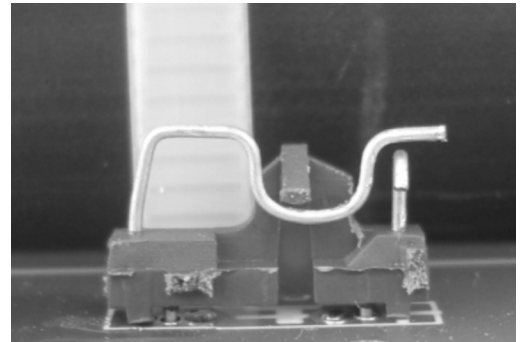
Hazardous
voltage

"Open Delta" power systems should be sized using the 50% derate factor. Consult factory.

Disconnecting EMC Filter and MOVs

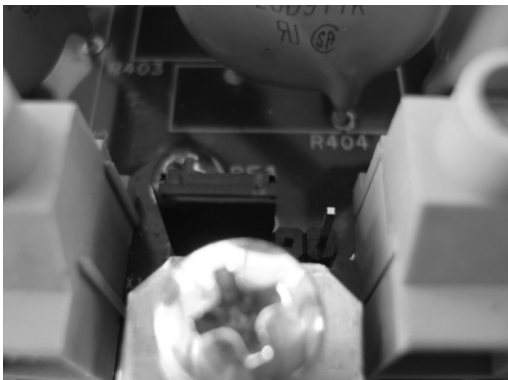
For all controllers, if the line to ground voltage from the incoming power supply is greater than 300Vac then the line to ground EMC filter components must be disconnected as described below. For 230V controllers, if the line to ground voltage from the incoming power supply exceeds 300Vac then the line to ground MOVs must be disconnected as described below. For 460V controllers, if the line to ground voltage from the incoming power supply exceeds 550Vac then the line to ground MOVs must be disconnected as described below.

To disconnect the line to ground EMC filter components, locate the jumper shown below. The jumper is on the left hand side of the controller on the main board. Move to the disconnected position shown to the right.

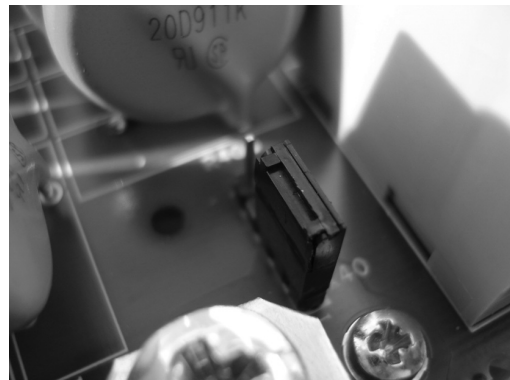


To disconnect the line to ground MOV protection, locate the jumper shown below. The jumper is located between the input and output terminal blocks on the main board. Move to the position shown.

For Frame Size 1 Controllers:



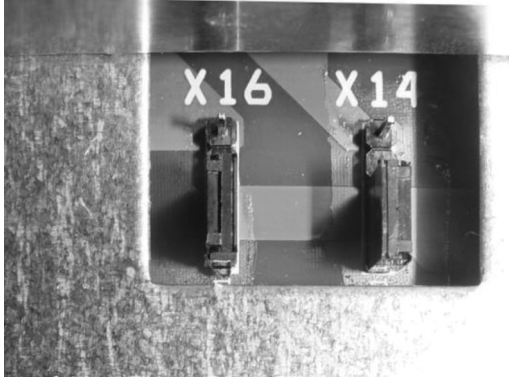
For Frame Sizes 2 and 3 Controllers:



POWER SUPPLY AND WIRING

Section 6 (continued)

For Frame Size 4 Controllers:



Single Phase Connection

For small drives with diode rectifier front end it is possible to run a three phase output with a single phase input. Only part of the three phase input bridge is used. Ripple current becomes 120 Hz rather than 360. This places a greater demand on the DC filter components (capacitor bank and DC choke). The result is that the drive must be derated to 50% current.

If single phase input power is used the Motor Overload switches must be set to 50% or lower.

Supply Voltage	Frame Size	Model Number	Nominal HP Rating	
			3 Phase Input	1 Phase Input
208/230	1	SPD20050	5.0	2.0
		SPD20050F		
	2	SPD20075	7.5	3.0
		SPD20075F		
		SPD20100	10.0	5.0
		SPD20100F		
	3	SPD20150	15.0	7.5
		SPD20150F		
		SPD20200	20.0	10.0
		SPD20200F		
	4	SPD20250	25.0	12.0
		SPD20250F		
		SPD20300	30.0	15.0
		SPD20300F		
460	1	SPD40050	5.0	
		SPD40050F		
		SPD40075	7.5	
		SPD40075F		
	2	SPD40100	10.0	
		SPD40100F		
		SPD40150	15.0	
		SPD40150F		
		SPD40200	20.0	
		SPD40200F		
	3	SPD40250	25.0	
		SPD40250F		
		SPD40300	30.0	
		SPD40300F		

POWER SUPPLY AND WIRING

Conduit, Wire and Fuse Sizing

The use of metal conduit with metal conduit connectors is recommended for all electrical connections. Use the NEC or CEC to determine the required conduit size for the application.

Refer to the chart below for the minimum allowable wire size for each controller. Note that these wire sizes are not adjusted for voltage drop due to long cable lengths. Refer to the wire sizing chart in the appendix to determine the maximum length for the input cable. Refer to the motor manual for maximum output cable length. The maximum recommended voltage drop on both input and output cable combined is 5%. Standard wire sizing charts give maximum cable lengths for only input or output cables. Because of this the lengths given in the table must be adjusted so the total voltage drop does not exceed 5%. For example, if the input wire sizing chart in the appendix gives the maximum length of 400' and only 100' is used then only 25% of the total voltage drop (1.25% drop) is used. The maximum output cable length read from the motor's wire sizing chart must then be adjusted to 75% of its value so that the maximum voltage drop of 5% is not exceeded.

Use only fast acting class T fuses. The wire used for the input power connections on models SPD20300 and SPD20300F must have a temperature rating of 90°C minimum. All other wire must be rated 75 °C minimum. The chart below shows the recommended sizes for wire and fuses for each controller. Note that the wire sizes were not adjusted for voltage drop due to long cable lengths.

Voltage	Frame Size	Model Number	Full Load Output Current	Nominal HP	Fuse Size	Generator Size (VA)
208/230	1	SPD20050	17.8	5.0	30.0	7700
		SPD20050F				
	2	SPD20075	26.4	7.5	40.0	11400
		SPD20075F				
		SPD20100	37.0	10.0	50.0	16000
		SPD20100F				
	3	SPD20150	47.4	15.0	70.0	20500
		SPD20150F				
		SPD20200	60.6	20.0	80.0	26200
		SPD20200F				
	4	SPD20250	76.0	25.0	110.0	32800
		SPD20250F				
		SPD20300	94.0	30.0	135.0	40600
		SPD20300F				
460	1	SPD40050	8.9	5.0	15.0	7700
		SPD40050F				
		SPD40075	13.2	7.5	20.0	11400
		SPD40075F				
	2	SPD40100	18.5	10.0	30.0	16000
		SPD40100F				
		SPD40150	23.7	15.0	40.0	20500
		SPD40150F				
		SPD40200	30.3	20.0	50.0	26200
		SPD40200F				
	3	SPD40250	37.5	25.0	60.0	32400
		SPD40250F				
		SPD40300	47.0	30.0	70.0	40600
		SPD40300F				

POWER SUPPLY AND WIRING

Section 6 (continued)

Input Power and Line Transformer Requirements

The line input voltage and transformer power must meet certain phase and balance requirements. **If you or your installing electrical contractor is in doubt of the requirements, the following provide guidelines for installation. When in doubt contact the local power utility or the factory.**

Before connecting power to the controller measure the line to line and line to ground voltage from the power source. The line to line voltage must be in the range of 195Vac to 265Vac (230V +/- 15%) for 230V models and 391Vac to 529Vac (460V +/- 15%) for 460V models. The maximum phase to phase imbalance is +/- 3%. If the phase to phase imbalance is greater than +/- 3% then an isolation transformer may be necessary. The line to ground voltage must be less than 110% of the nominal (230V or 460V) line to line voltage. If the line to ground voltage is not in this range the EMC filter and MOV components may need to be removed (see section on "Ungrounded secondary" transformers) or an isolation transformer with a grounded secondary may be necessary.

If an isolation transformer is used, the best choice is ONE three phase, six winding transformer. A delta primary is best for third harmonic cancellation. A wye secondary avoids circulating current problems and provides the very desirable option of grounding the secondary neutral for minimum voltage stress and ripple to ground. The transformer should have a KVA rating at least 1.1 times the maximum connected HP. A K factor of 6 is sufficient if transformer impedance is greater than 2%. A K Factor of 5 is sufficient if transformer impedance is greater than 3%. The transformer manufacturer may provide derating for non K Factor rated transformers to operate at the drive produced K Factor levels.

Other transformer configurations are acceptable. **Three single phase transformers can be used if they are identical for phase to phase symmetry and balance.** A wye connected primary neutral should never be grounded. Great care should be taken with delta primary delta secondary configurations. Any lack of phase to phase symmetry could result in circulating currents and unacceptable transformer heating.

WARNING



Never use phase converters with drives as nuisance tripping and possible damage may occur. Instead, use single phase input power and 50% derate factor.

STARTING THE SYSTEM

Section 7

Output Power Connections



Run the motor lead wire from the motor or conduit box through metal conduit to the bottom of the controller. Use metal conduit and metal conduit connectors. Size the conduits according to the NEC, CEC or local codes. Connect conduit and insert the wires through the second or third opening from the left. Choose the opening that fits or is larger than the conduit used. If the opening is larger than the conduit, use conduit bushings to attach the conduit to the controller.

Consult motor manual to determine the wire size for the application. Ensure the ground connection to the motor is continuous. Connect wires to the output terminal block labeled T1/U, T2/V, T3/W, and GND/⏏. Connect the ground wire to the terminal labeled GND/⏏. Connect the other phase leads to T1/U, T2/V and T3/W.

For CentriPro Motors, connecting T1/U to Red, T2/V to Black and T3/W to Yellow will give the correct rotation.

STARTING THE SYSTEM

Section 7 (continued)

DANGER



The controller has high leakage current to ground. The output terminals marked "GND" or "⏏" must be directly connected to the motor ground. Failure to properly ground the controller or motor will create an electrical shock hazard.

Input Power Connections



Make sure disconnect switches or circuit breakers are securely in the OFF position before making this connection. Run the input power wires from the fused disconnect through metal conduit to the bottom of the controller. Use metal conduit and metal conduit connectors. Size the conduits according to the NEC, CEC or local codes. Use the wire sizing chart in the appendix to determine the size of the input power wires. Connect the conduit and insert the wires into the far left opening on the controller. Connect wires to the "INPUT" terminal block. Connect the ground wire to the terminal labeled GND. For three phase input, connect the input phase wires to L1, L2 and L3. For single phase input, connect the input wires to L1 and L3. If single phase input is used the motor overload switches must be set to 50% or lower.

CAUTION

The wire used for input power connections on models SPD20300 and SPD20300F must have a temperature rating of **90°C minimum**.

DANGER



The controller has a high leakage current to ground. The input terminals marked "GND" must be directly connected to the service entrance ground. Failure to properly ground the controller or motor will create an electrical shock hazard.

NOTE

If single phase input power is used the Motor Overload switches must be set to 50% or lower or nuisance input phase loss errors can result.

NOTE

Do not use GFCI protection with this controller. Nuisance tripping will result.

DANGER



Status Code Indicator Light is not a voltage indicator! Always turn off disconnect switch and circuit breaker and wait 5 minutes before servicing.

DANGER



The controller will remain electrically charged for 5 minutes after power is turned off. Wait 5 minutes after disconnecting power before opening controller access cover as there is a severe shock hazard.

STARTING THE SYSTEM

Section 7 (continued)

Setting the Motor Overload Switches

The Motor Overload Setting Switches adjust the level of motor overload current protection necessary to protect the motor in case of an over current condition.

Bank 1 switches 1, 2 and 3 allow adjustment of the motor overload setting. These switches adjust the motor overload protection as a percentage of the full load output current rating of the controller. Choose a motor overload setting that meets or is less than the motor's SFA rating. For example, if the full load output current rating of the controller is 37A and the motor SFA rating is 33A, the motor overload setting should be set to 85% ($33A/37A = 89\%$, next lowest setting is 85%).

In applications where the pump and motor are not used to the full capacity the system may not draw current close to the motor's SFA rating. In this case choose a motor overload setting that is close to the actual full load running current.

NOTE

If single phase input power is used the motor overload switches must be set to 50% or lower or nuisance input phase loss errors can result.

SWITCH SETTINGS											
BANK1				BANK2				BANK3			
											
U = Up						D = Down					
MOTOR OVERLOAD SETTINGS						ACCEL/DECEL RAMP SETTINGS					
BANK1			% OF RATING			BANK1&2			RAMP SETTING		
1	2	3				4	1	2			
U	U	U			100%	U	U	U			0.5 SEC
U	U	D			95%	U	U	D			1 SEC
U	D	U			90%	U	D	U			2 SEC
U	D	D			85%	U	D	D			3 SEC
D	U	U			80%	D	U	U			4 SEC
D	U	D			70%	D	U	D			5 SEC
D	D	U			50%	D	D	U			6 SEC
D	D	D			40%	D	D	D			7 SEC
NO WATER RESTART TIME						BANK3			MIN FREQ		
BANK2			RESTART TIME			1					
3						U			30Hz		
4						D			15Hz		
U			U			U			30 MIN		
U			D			U			1 HOUR		
D			U			D			2 HOURS		
D			D			BANK3			CARRIER FREQ		
						2					
						U			2KHz		
						D			8KHz		

The chart below shows the motor overload setting for each model.

Supply Voltage	Frame Size	Model Number	Motor Overload Setting							
			100%	95%	90%	85%	80%	70%	50%	40%
208/230	1	SPD20050	17.8	16.9	16.0	15.1	14.2	12.5	8.9	7.1
		SPD20050F								
	2	SPD20075	26.4	25.1	23.8	22.4	21.1	18.5	13.2	10.6
		SPD20075F								
		SPD20100	37.0	35.2	33.3	31.5	29.6	25.9	18.5	14.8
		SPD20100F								
	3	SPD20150	47.4	45.0	42.7	40.3	37.9	33.2	23.7	19.0
		SPD20150F								
		SPD20200	60.6	57.6	54.5	51.5	48.5	42.4	30.3	24.2
		SPD20200F								
	4	SPD20250	76.0	72.2	68.4	64.6	60.8	53.2	38.0	30.4
		SPD20250F								
		SPD20300	94.0	89.3	84.6	79.9	75.2	65.8	47.0	37.6
		SPD20300F								
460	1	SPD40050	8.9	8.5	8.0	7.6	7.1	6.2	4.5	3.6
		SPD40050F								
		SPD40075	13.2	12.5	11.9	11.2	10.6	9.2	6.6	5.3
		SPD40075F								
	2	SPD40100	18.5	17.6	16.7	15.7	14.8	13.0	9.3	7.4
		SPD40100F								
		SPD40150	23.7	22.5	21.3	20.1	19.0	16.6	11.9	9.5
		SPD40150F								
		SPD40200	30.3	28.8	27.3	25.8	24.2	21.2	15.2	12.1
		SPD40200F								
	3	SPD40250	37.5	35.6	33.8	31.9	30.0	26.3	18.8	15.0
		SPD40250F								
		SPD40300	47.0	44.7	42.3	40.0	37.6	32.9	23.5	18.8
		SPD40300F								

STARTING THE SYSTEM

Section 7 (continued)

CAUTION

Failure to properly set the Motor Overload Setting switches can result in loss of motor overload protection and will void the motor warranty. Nuisance tripping or motor damage can occur if these switches are not set properly.

Setting the Acceleration/Deceleration Switches

Switch 4 from bank 1 and switches 1 and 2 from bank 2 control the acceleration/deceleration ramp times. The acceleration/deceleration switches (ACCEL/DECEL RAMP SETTINGS) control how fast the controller will change the speed of the motor. The ramp setting is the time it takes the motor to change from minimum speed to maximum speed. For example, if the ramp setting is set to 1 second and the minimum speed is set to 30Hz, the motor will ramp up from 30Hz to 60Hz in 1 second. A faster ramp setting should be used in systems where the flow rate can change quickly. This means that the motor can react faster to maintain the set pressure. A slower ramp setting should be used in systems where the flow rate changes slowly or where fast changes in speed can cause water hammer or pressure surges.

Setting the No Water Restart Time Switches

Switches 3 and 4 from bank 2 control the no water restart time. The no water (dry well) restart time switches control the time between a no water (dry well) error and the restart of the system. For example, if the no water restart time switches are set to 30 minutes, the system will restart 30 minutes after a no water (dry well) error has been detected. For the 10 minute restart time, the controller will not restart if 5 faults are detected within 60 minutes. All other settings will continue to restart after the chosen restart time.

NOTE

Failure to properly set the motor overload switches can result in nuisance no water (dry well) faults.

Setting the Minimum Frequency Switch

Switch 1 from bank 3 controls the minimum frequency. The minimum frequency switch controls the slowest speed that the motor will run. For submersible pump/motor applications these switches must always be set to 30Hz minimum speed. For above ground applications with high suction pressure, the 15Hz setting can be used to prevent pressure oscillation at low speeds. In some cases the suction pressure may be high enough that the pump exceeds the pressure setting at 30Hz. In this case the 15Hz setting can be used.

CAUTION

Failure to properly set the minimum frequency switch can result in motor damage and will void the motor warranty. The minimum frequency must be set to 30Hz for submersible applications.

Setting the Carrier Frequency Switch

Switch 2 from bank 3 controls the carrier frequency. For model numbers without the F suffix, the switch can be used to change the output carrier frequency to avoid audible noise issues in above ground applications. For model numbers with the F suffix, this switch is disabled and the carrier frequency is always set to 2 kHz.

Setting the Pressure

When power is applied the pump will start and the system pressure will increase to the factory preset pressure (50 PSI if SP1 is enabled and a 300 PSI sensor is used or 75PSI if SP2 is enabled and a 300 PSI sensor is used). After the pressure has stabilized, use the increase (INC) or decrease (DEC) pressure adjust pushbuttons to adjust the pressure setting. **Push and Hold** the increase or decrease pushbutton until the desired pressure setting is reached. The new pressure setting will save when the system goes into standby mode (solid green light/pump off). Pressure set point 1 will be adjusted and stored when the SP2/SP1 switch input is open. Pressure set point 1 is preset to 50 PSI when used with a 300 PSI transducer. Pressure set point 2 will be adjusted and stored when the SP2/SP1 switch input is closed. Pressure set point 2 is preset to 75 PSI when used with a 300 PSI transducer.

STARTING THE SYSTEM

Section 7 (continued)

Motor Rotation Direction

If the pressure/flow seems low or the system is indicating Motor Overload error check the motor rotation direction. Turn the breaker/disconnect switch to the off position and wait 5 minutes. Switch any two leads on the controller output (T1/U, T2/V or T3/W). Turn the breaker/disconnect switch to the on position. Observe pressure and flow. If the pressure or flow still seems low check plumbing.

For CentriPro Motors, connecting T1/U to Red, T2/V to Black and T3/W to Yellow will give the correct rotation.

NOTE

It is possible for the pump to maintain constant pressure with a low flow or a high suction head even if the pump is rotating backwards. While the pump is running use an amp probe on one of the output power leads connected to the motor and compare the current draw between the two rotation directions. The lowest current reading indicates the pump is running in the correct direction.

System Status

The status indicator light displays the status of the controller. A constant green status code indicates that the pump is in standby mode (pump not running). A blinking green status code indicates that the pump is running. A constant orange light indicates the input voltage is low. A blinking or constant red light indicates a problem with the controller or system. Refer to the access cover side panel for a list of status codes. See Section 9 for more details.

DANGER



The status code indicator light is not a voltage indicator! Always turn off disconnect switch and circuit breaker and wait 5 minutes before servicing.

INPUT AND OUTPUT FUNCTIONS

Section 8

CONTROL TERMINALS		
POSITION	FUNCTION	DESCRIPTION
1	COM	SIGNAL COMMON
2	RUN/STOP	CLOSED = RUN OPEN = STOP
3	COM	SIGNAL COMMON
4	HAND/AUTO	CLOSED = HAND OPEN = AUTO
5	COM	SIGNAL COMMON
6	INPUT	TRANSDUCER INPUT
7	+24V	24VDC SUPPLY
8	+5V	5VDC SUPPLY
9	COM	SIGNAL COMMON
10	ANALOG OUTPUT	4-20mA OUTPUT
11	SP2/SP1	CLOSED = SETPOINT2 OPEN = SETPOINT1
12	PRESSURE DROP	CLOSED = 20PSI OPEN = 5PSI
13	RELAY1 - NO	MOTOR RUN
14	RELAY1 - NC	STOP: NC = COM
15	RELAY1 - COM	RUN: NO = COM
16	RELAY2 - NO	SYSTEM FAULT
17	RELAY2 - NC	OK: NC = COM
18	RELAY2 - COM	FAULT: NO = COM

The control terminal strips allow for a variety of input and output functions.

Warning: Turn off all power to the controller before wiring devices to the control terminals.

Warning: Inputs RUN/STOP, HAND/AUTO, SP2/SP1 and PRESSURE DROP are switch inputs. Do not connect power to these inputs or damage to the controller will result. Only connect non-powered switch contacts to these inputs.

RUN/STOP: This input allows the pump/motor to be turned on and off by an external switch. Connect the contacts of a non-powered external switch to terminals 1 (COM) and 2 (RUN/STOP). When the switch is closed the controller is in RUN mode (output to motor is enabled). When the switch is open the controller is in STOP mode (output to motor is disabled).

HAND/AUTO: This input allows the controller to run the motor at full speed without the use of a pressure transducer. This input can be controlled by an external non-powered switch. Connect the contacts

of a non-powered external switch to terminals 3 (COM) and 4 (HAND/AUTO). When the switch is closed the controller is in HAND mode. While in HAND mode the RUN/STOP input is used to start and stop the motor and the pressure transducer input is ignored. When the switch is open the controller is in AUTO mode. While in AUTO mode the controller uses the pressure transducer feedback to control the speed of the motor.

INPUT and +24V: These terminals are the transducer feedback and transducer power supply. Connect the white lead from the transducer cable to terminal 6 (INPUT). Connect the brown lead from the transducer cable to terminal 7 (+24V). Connecting the drain (bare) wire to the chassis allows grounding of the case of the pressure transducer. The controller is configured with a 300 PSI 4-20mA output pressure transducer.

ANALOG OUTPUT: This output is a 4-20mA signal based on motor speed (4mA = 0Hz, 20mA = 60Hz) and can be connected to external monitoring or external control devices. Connect terminal 10 (ANALOG OUTPUT) to the 4-20mA input of the external device. Connect terminal 9 (COM) to the negative side of the current loop on the external device. The external device must have an input resistance (impedance) in the range of 45Ω to 250Ω. The maximum output voltage is 24V.

SP2/SP1: This input allows the system to operate at one of 2 pressure settings. This input can be controlled by an external non-powered switch. Connect the contacts of a non-powered external switch to terminals 5 (COM) and 11 (SP2/SP1). When the switch is closed pressure set point 2 is enabled (preset to 75 PSI when used with a 300 PSI transducer). When the switch is open pressure set point 1 is enabled (preset to 50 PSI when used with a 300 PSI transducer).

PRESSURE DROP: This input allows the user to select the amount of pressure drop in the system before the pump starts. This input can be controlled by an external non-powered switch. Connect the contacts of a non-powered external switch to terminals 5 or 9 (COM) and 12 (PRESSURE DROP). When the switch is closed the system pressure will drop 20 PSI (when used with a 300 PSI transducer) before restarting the pump. When the switch is open the system pressure will drop 5 PSI (when used with a 300 PSI transducer) before restarting the pump.

RUN RELAY: This output indicates when the pump/motor is running. This output can be used to control power to a light, an alarm or other external device. When the pump/motor is off terminal 13 (RELAY1 - NO) will be open and terminal 14 (RELAY 1 - NC) will be connected to terminal 15 (RELAY1 - COM). When the pump/motor is on terminal 13 (RELAY1 - NO) will be connected to terminal 15 (RELAY1 - COM) and terminal 14 (RELAY 1 - NC) will be open. The relay rating is 250Vac, 5 amps maximum.

FAULT RELAY: This output indicates when the system is faulted. This output can be used to control power to a light, an alarm or other external device. When the system is not faulted terminal 16 (RELAY2 - NO) will be open and terminal 17 (RELAY 2 - NC) will be connected to terminal 18 (RELAY2 - COM). When the system is faulted terminal 16 (RELAY2 - NO) will be connected to terminal 18 (RELAY2 - COM) and terminal 17 (RELAY 2 - NC) will be open. The relay rating is 250Vac, 5 amps maximum.

TROUBLESHOOTING

Section 9

General

The Aquavar SPD drives are self-diagnosing controllers. If a problem occurs, observe the Status Code Indicator Light on the front of the unit. No Status Code Indicator Light means either no or low input voltage (less than 140Vac).

DANGER



Status Code Indicator Light is not a voltage indicator! Always turn off disconnect switch and circuit breaker and wait 5 minutes before servicing. High voltage may still remain on controller.

Refer to the status code label on the side of the controller access cover to diagnose system errors. See the following diagram.

STATUS CODES	
GREEN LIGHT CODES	
CONSTANT	STANDBY
BLINKING	PUMP RUNNING
ORANGE LIGHT CODES	
CONSTANT	UNDER VOLTAGE
RED LIGHT CODES	
CONSTANT	REPLACE CONTROLLER
2 BLINKS	NO WATER/LOSS OF PRIME
3 BLINKS	SENSOR FAULT
4 BLINKS	PUMP OR MOTOR BOUND
5 BLINKS	SHORT CIRCUIT/GROUND FAULT
6 BLINKS	INPUT PHASE LOSS
7 BLINKS	TEMPERATURE
8 BLINKS	OVER VOLTAGE
9 BLINKS	MOTOR OVERLOAD

Use the following table to help troubleshoot problems.

Red Flashes	Fault Code	Restart Action
Constant	Replace Controller	Controller will not restart. Power must be reset to clear the fault.
2 Blinks	No Water / Loss of Prime	Controller will restart automatically according to the No Water Restart Time switches (switches 3&4 of bank 2).
3 Blinks	Sensor Fault	Controller will restart automatically when the sensor signal is within the valid operating range.
4 Blinks	Pump or Motor Bound	Controller will restart automatically 5 times. After 5 faults the power must be reset to clear the fault.
5 Blinks	Short Circuit / Ground Fault	Controller will not restart. Power must be reset to clear the fault.
6 Blinks	Input Phase Loss	Controller will restart automatically 5 times. After 5 faults the power must be reset to clear the fault.
7 Blinks	Temperature	Controller will restart automatically when temperature is within the operating range of the controller.
8 Blinks	Over Voltage	Controller will restart automatically when the input voltage is within the operating range of the controller.
9 Blinks	Motor Overload	Controller will restart automatically.

TROUBLESHOOTING

NO LIGHT		
Controller Status		Description
Low/No Input Voltage		Check the input voltage to the controller. Measure the input voltage between phases using an AC Voltmeter. This voltage should be greater than 140Vac for the status indicator light to turn on.
GREEN LIGHT CODES		
Flashes	Controller Status	Description
Constant	Standby	Constant Green Light indicates the pump is off. The system is in Standby mode when there is no flow in the system and the pressure setting has been reached or the RUN/STOP input is set to STOP (open switch).
Blinking	Pump Running	Flashing Green Light indicates the pump is running.
ORANGE LIGHT CODES		
Flashes	Controller Status	Description
Constant	Low Input Voltage	Constant Orange Light indicates the system input voltage is low. For 230V units, the orange light will be indicated when the input voltage is between 140Vac and 170Vac. For 460V units, the orange light will be displayed when the input voltage is between 140Vac and 310Vac.
Blinking	No Water/Loss of Prime Fault Disabled	Blinking Orange Light indicates the No Water/Loss of Prime Fault is disabled and the pump/motor is running. For details see 2 Blinks under Red Light Codes.
RED LIGHT CODES		
Number of Flashes	Controller Status	Description
Constant	Controller Error	Internal controller fault. The controller may be internally damaged. Verify the error by turning power off, waiting 5 minutes then apply power. If the error persists, replace controller.
2 Blinks	No Water/Loss of Prime	This fault can be caused by: • Water supply level in well falls below suction inlet of pump. • Plugged suction screen. • Restriction in pipe between pump and pressure sensor. • Air bound pump. • Deadheaded pump, pump running against a closed valve. • Filling long irrigation lines on start-up** • Incorrect setting of Motor Overload Setting switches. In systems where the motor operates at less than Service Factor Amps the controller may show a false No Water/Loss of Prime fault. Reducing the motor overload setting will eliminate the false readings. If problem persists, please verify supply capacity. The controller will automatically restart according to the No Water Restart Time switches. ** Controllers with software revision A3 or later allow the user to disable this function by holding down both push buttons for 5 seconds while the pump/motor is running. While the no water/loss of prime function is disabled, the status LED will blink orange while the pump/motor is running. To re-enable the function, hold down both push buttons for 5 seconds while fault is disabled and the pump/motor is running. It is not recommended to keep the No Water/Loss of Prime fault disabled after the system has been primed. Doing so can result in damage to the pump.

RED LIGHT CODES		
Number of Flashes	Controller Status	Description
3 Blinks	Sensor Fault	This fault can be caused by: • Disconnected sensor. Disconnect sensor from sensor cable connector and reconnect to ensure a good connection. • Disconnected sensor cable lead inside the controller. Check for loose wires where the sensor cable connects to the circuit board by tugging on each wire. • Broken wire in the sensor cable. • Miswired sensor cable. Check that the wires are connected to the correct terminals on the control terminal block. Connect terminal 7 (24VDC SUPPLY) to the Brown wire. Connect terminal 6 (TRANSDUCER INPUT) to the White wire. Connect the Drain wire to the chassis. • Vacuum in the system. A vacuum condition may exist in the system piping. Remove the sensor from the piping to release the vacuum. • Failed sensor. To diagnose this failure a meter capable of reading milliamperes (mA) and DC voltage (VDC) is required. - Set the meter to read DC voltage (VDC) - Place the black lead on terminal 5 (COM) and the red lead on terminal 7 (24VDC SUPPLY) - If functioning properly, the DC voltage will be 24VDC +/- 15%. If this voltage is not present, disconnect all control terminals and repeat the measurement. If voltage does not recover, replace controller. - Disconnect the White wire in the sensor cable from terminal 6. - Set the meter to read DC current (mA) - Connect the black lead from the meter to terminal 6 (TRANSDUCER INPUT) - Connect the red lead from the meter to the White wire in the sensor cable. - The meter will display the output of the sensor. If functioning properly, the output of the sensor will be between 4mA and 20mA depending on the pressure in the system. Refer to the chart below to determine the sensor feedback at various pressures.

**Pressure Transducer Output vs. Applied Pressure
for a 300 PSI, 4-20mA Output Transducer**

Pressure (PSI)	Transducer Output (mA)
0	4
50	6
100	8
150	10
200	12
250	14
300	16

The following formula gives the transducer output based on applied pressure:

$$\text{Output Current} = \left[\left(\frac{\text{Output Current Range}}{\text{Pressure Range}} \right) \times \text{System Pressure} \right] + 4\text{mA}$$

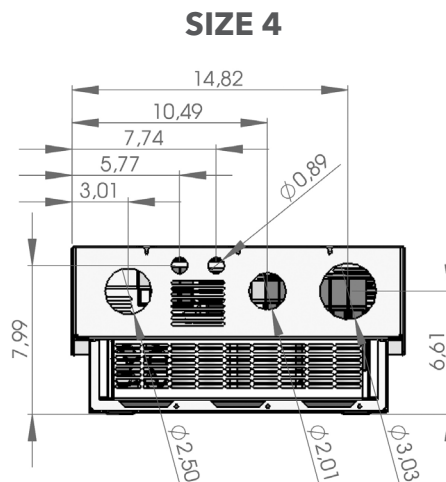
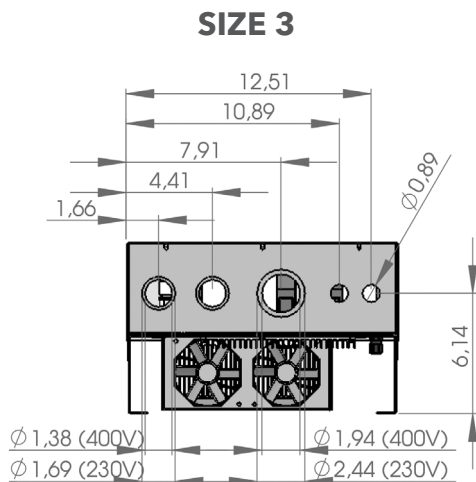
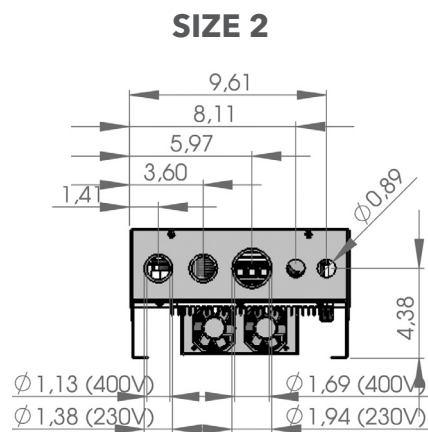
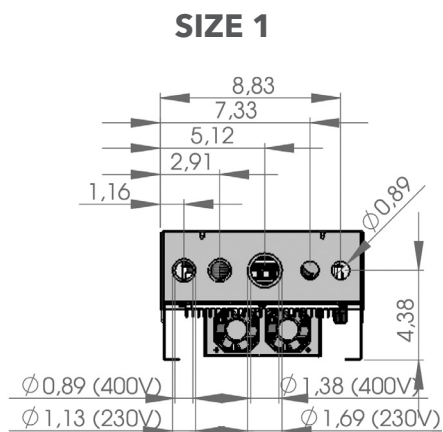
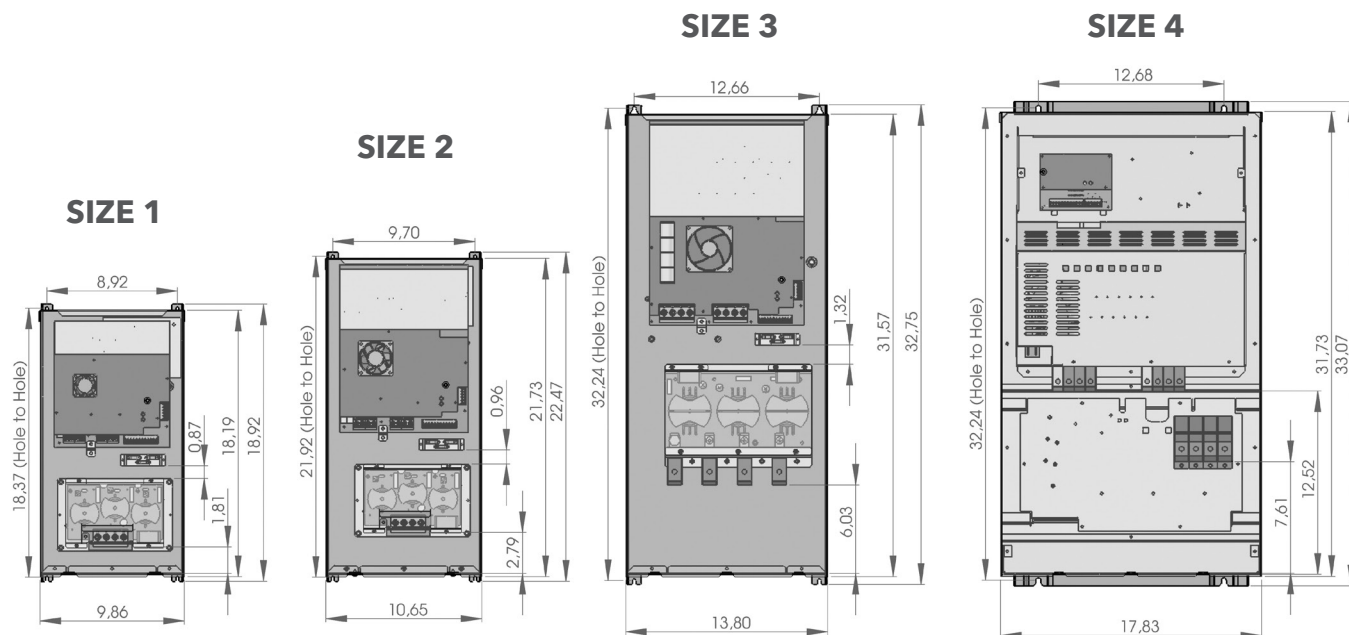
TROUBLESHOOTING

RED LIGHT CODES		
Number of Flashes	Controller Status	Description
3 Blinks (continued)	Sensor Fault (continued)	Where: • Output Current is the transducer output • Output Current Range is the maximum output signal of the transducer minus the minimum output signal of the transducer. In this case: Output Current Range = 20mA - 4mA, or 16mA • Pressure Range is the pressure that corresponds to the maximum output signal. For a 300 PSI transducer the Pressure Range = 300 PSI - 0 PSI = 300 PSI • System Pressure is the system pressure as read on the pressure gauge.
4 Blinks	Pump or Motor Bound	This fault can be caused by: • Mechanical binding from debris in pump. • Electrical failure of the motor. • Incorrect setting of Motor Overload Setting switches. • Incorrect rotation. • Motor phase loss. This fault will be displayed if the output current exceeds 125% of the controller rating. The controller will attempt to restart 5 times. If the condition persists the controller will lock out and will need to be reset. Verify the error by turning power to controller off for 5 minutes and then on. Pump/Motor/Wiring must be checked if fault persists.
5 Blinks	Short Circuit/Ground Fault	This fault can be caused by: • Electrical failure of the motor • Electrical failure of wiring between controller and motor. This fault will be displayed if the output current exceeds 150% of the controller rating. Verify the error by turning power to controller off for 1 minute and then on. If error persists, motor and wiring between controller and motor must be checked. Turn power off for 5 minutes. Remove the three motor wires from the terminal block. Check output wiring and motor for shorting phase to phase and phase to ground. Refer to motor's manual for information on resistance readings and megger readings.
6 Blinks	Input Phase Loss	This fault can be caused by: • Disconnected input power phase. • Incorrect Motor Overload Setting switches. When using single phase input power the Motor Overload Setting switches must be set to 50% or lower. For three phase input operation; this fault will be displayed if input voltage imbalance is more than 3%. The controller will attempt to restart 5 times. If the condition persists the controller will lock out and will need to be reset.
7 Blinks	Temperature	This fault can be caused by: • High ambient temperature. The maximum ambient temperature rating is 122°F (50°C). • Low ambient temperature. The minimum ambient temperature rating is -22°F (-30°C). This fault will be displayed if the ambient temperature is greater than 122°F (50°C) or less than -22°F (-30°C). Do not install the controller where it will be exposed to direct sunlight. Check for a fan failure. The fans on the back of the controller will turn on only when needed. The fans will turn on when the motor is running and the heatsink temperature reaches 104°F (40°C).

TROUBLESHOOTING

RED LIGHT CODES		
Number of Flashes	Controller Status	Description
8 Blinks	Over Voltage	This fault can be caused by: • High input voltage. This fault will be displayed if the phase to phase input voltage is greater than 275V for 230V units and 560V for 460V units.
9 Blinks	Motor Overload	This fault can be caused by: • Mechanical binding from debris in pump. • Electrical failure of the motor. • Incorrect setting of Motor Overload Setting switches. • Incorrect rotation. The controller will protect the motor from over current by limiting the current applied to the motor. The current limit is set according to the Motor Overload Setting switches. This fault is displayed if the output frequency is reduced to limit the current to the motor by more than 10Hz for 5 minutes.

CONTROLLER DIMENSIONS



APPENDIX: INPUT WIRE SIZING CHARTS

Maximum Allowable Conductor Length in Feet (40°C Ambient, 5% drop)																									
Ratings				Conductor Size for 75°C Rated Wire (Lengths in Bold Require 90°C Rated Wire)																					
Controller Input	Motor HP	Motor SFA	Input Current	14	12	10	8	6	4	3	2	1	1/0	2/0	3/0	4/0	250	300	350	400	500	600	750	1000	
230V, 1Ø Input	2	7.6	17.6	112	185	306	495	776	1243	1566	1980	2496	3152	3979											
	3	10.1	23.3			224	367	579	931	1174	1485	1874	2368	2991	3778										
	5	17.5	40.4					321	524	666	846	1071	1356	1717	2171	2740	3238	3889							
	7 1/2	26.4	61.0						333	428	548	697	886	1127	1427	1805	2136	2568	3005	3440					
	10	33.0	76.2							331	427	547	698	891	1132	1434	1700	2045	2395	2744	3421				
	15	46.0	106.2										373	482	622	794	1012	1204	1451	1702	1954	2440	2942	3696	
230V, 3Ø Input	2	7.6	8.9	276	444	715	1138	1774	2832	3561															
	3	10.1	11.9	203	329	534	853	1332	2128	2677	3383														
	5	17.5	20.6		177	297	484	761	1221	1539	1946	2454	3101	3915											
	7 1/2	26.4	31.1				310	494	800	1011	1282	1619	2048	2588	3271										
	10	33.0	38.8				240	387	632	802	1019	1289	1632	2065	2611	3294	3893								
	15	46.0	54.1					264	440	563	719	912	1159	1471	1862	2353	2784	3345	3914						
	20	60.0	70.6							418	538	687	876	1116	1416	1793	2124	2554	2990	3425					
	25	76.0	89.4								410	528	677	868	1104	1402	1665	2004	2349	2693	3359				
460V	30	94.0	110.6										531	687	878	1119	1333	1606	1885	2165	2705	3260			
	2	3.8	4.5	1130	1561	2495	3956																		
	3	5.3	6.2	804	1114	1785	2833																		
	5	8.5	10.0	489	684	1104	1760	2745																	
	7 1/2	13.5	15.9	252	414	682	1098	1719	2751	3464															
	10	17.2	20.2		313	524	853	1341	2152	2712	3430														
	15	23.0	27.1			377	625	991	1598	2018	2555	3225													
	20	30.0	35.3				464	745	1211	1535	1947	2461	3115	3940											
	25	37.0	43.5					590	968	1232	1566	1984	2514	3184											
	30	47.0	55.3						744	952	1217	1545	1963	2492	3155	3988									

Lengths in **BOLD** require 90°C wire

Input connections for models SPD20300 and SPD20300F always require 90°C wire

APPENDIX: OUTPUT WIRE SIZING CHARTS

Maximum Allowable Conductor Length in Feet (40°C Ambient, 5% drop)																								
Ratings			Conductor Size for 75°C Rated Wire																					
Controller Input	Motor HP	Motor SFA	14	12	10	8	6	4	3	2	1	1/0	2/0	3/0	4/0	250	300	350	400	500	600	750	1000	
230V	2	7.6	327	525	843	1340	2089	3333																
	3	10.1	242	391	631	1006	1569	2505	3152	3981														
	5	17.5	129	214	355	573	899	1440	1813	2293	2890	3651												
	7 1/2	26.4			224	371	587	946	1195	1513	1909	2413	3049	3852										
	10	33.0			171	289	463	751	950	1205	1522	1925	2435	3077	3880									
	15	46.0					320	526	670	854	1081	1371	1737	2198	2775	3281	3941							
	20	60.0					233	391	502	643	818	1040	1322	1675	2118	2507	3013	3526						
	25	76.0						295	384	495	633	808	1032	1310	1661	1969	2368	2773	3177	3961				
30	94.0								386	498	639	821	1046	1330	1580	1902	2231	2558	3192	3848				
460V	2	3.8	1332	2123	3391																			
	3	5.3	950	1517	2427	3851																		
	5	8.5	582	935	1505	2395	3733																	
	7 1/2	13.0	366	597	972	1556	2432	3888																
	10	16.5	277	458	756	1218	1909	3056	3848															
	15	23.0		309	525	860	1356	2180	2750	3480														
	20	30.0			384	644	1025	1658	2096	2656	3354													
	25	37.0				507	817	1331	1687	2141	2708	3428												
30	47.0					624	1028	1311	1669	2115	2682	3399												

Lengths in **BOLD** require 90°C wire

COMMERCIAL WARRANTY

For goods sold to commercial buyers, Seller warrants the goods sold to Buyer hereunder (with the exception of membranes, seals, gaskets, elastomer materials, coatings and other "wear parts" or consumables all of which are not warranted except as otherwise provided in the quotation or sales form) will be (i) be built in accordance with the specifications referred to in the quotation or sales form, if such specifications are expressly made a part of this Agreement, and (ii) free from defects in material and workmanship for a period of one (1) year from the date of installation or twelve (12) months from the date of shipment (which date of shipment shall not be greater than eighteen (18) months after receipt of notice that the goods are ready to ship), whichever shall occur first, unless a longer period is specified in the product documentation (the "Warranty").

Except as otherwise required by law, Seller shall, at its option and at no cost to Buyer, either repair or replace any product which fails to conform with the Warranty provided Buyer gives written notice to Seller of any defects in material or workmanship within ten (10) days of the date when any defects or non-conformance are first manifest. Under either repair or replacement option, Seller shall not be obligated to remove or pay for the removal of the defective product or install or pay for the installation of the replaced or repaired product and Buyer shall be responsible for all other costs, including, but not limited to, service costs, shipping fees and expenses. Seller shall have sole discretion as to the method or means of repair or replacement. Buyer's failure to comply with Seller's repair or replacement directions shall terminate Seller's obligations under this Warranty and render the Warranty void. Any parts repaired or replaced under the Warranty are warranted only for the balance of the warranty period on the parts that were repaired or replaced. Seller shall have no warranty obligations to Buyer with respect to any product or parts of a product that have been: (a) repaired by third parties other than Seller or without Seller's written approval; (b) subject to misuse, misapplication, neglect, alteration, accident, or physical damage; (c) used in a manner contrary to Seller's instructions for installation, operation and maintenance; (d) damaged from ordinary wear and tear, corrosion, or chemical attack; (e) damaged due to abnormal conditions, vibration, failure to properly prime, or operation without flow; (f) damaged due to a defective power supply or improper electrical protection; or (g) damaged resulting from the use of accessory equipment not sold or approved by Seller. In any case of products not manufactured by Seller, there is no warranty from Seller; however, Seller will extend to Buyer any warranty received from Seller's supplier of such products.

THE FOREGOING WARRANTY IS EXCLUSIVE AND IN LIEU OF ANY AND ALL OTHER EXPRESS OR IMPLIED WARRANTIES, GUARANTEES, CONDITIONS OR TERMS OF WHATEVER NATURE RELATING TO THE GOODS PROVIDED HEREUNDER, INCLUDING WITHOUT LIMITATION ANY IMPLIED WARRANTIES OF MERCHANTABILITY AND FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE, WHICH ARE HEREBY EXPRESSLY DISCLAIMED AND EXCLUDED. EXCEPT AS OTHERWISE REQUIRED BY LAW, BUYER'S EXCLUSIVE REMEDY AND SELLER'S AGGREGATE LIABILITY FOR BREACH OF ANY OF THE FOREGOING WARRANTIES ARE LIMITED TO REPAIRING OR REPLACING THE PRODUCT AND SHALL IN ALL CASES BE LIMITED TO THE AMOUNT PAID BY THE BUYER FOR THE DEFECTIVE PRODUCT. IN NO EVENT SHALL SELLER BE LIABLE FOR ANY OTHER FORM OF DAMAGES, WHETHER DIRECT, INDIRECT, LIQUIDATED, INCIDENTAL, CONSEQUENTIAL, PUNITIVE, EXEMPLARY OR SPECIAL DAMAGES, INCLUDING BUT NOT LIMITED TO LOSS OF PROFIT, LOSS OF ANTICIPATED SAVINGS OR REVENUE, LOSS OF INCOME, LOSS OF BUSINESS, LOSS OF PRODUCTION, LOSS OF OPPORTUNITY OR LOSS OF REPUTATION.



Xylem Inc.
2881 East Bayard Street Ext., Suite A
Seneca Falls, NY 13148
Phone: (800) 453-6777
Fax: (888) 322-5877
www.xylem.com/centripro

CentriPro and Aquavar SPD are trademarks of Xylem Inc. or one of its subsidiaries.
© 2019 Xylem Inc. IM213 Revision Number 7 March 2019



Aquavar SPD™

Control de Bomba de Velocidad Variable

INSTRUCCIONES DE INSTALACIÓN, FUNCIONAMIENTO Y MANTENIMIENTO



CentriPro
a xylem brand

ÍNDICE

Instrucciones importantes sobre seguridad	31
Componentes del sistema	32
Diseño del sistema	33
Tuberías:	35
Montaje del Controlador	37
Suministro de energía eléctrica y cableado	37
Arranque del sistema (Conexiones de entrada/salida, ajuste de los interruptores, rotación del motor)	43
Funciones de entrada y salida (Terminales de control)	48
Localización y resolución de problemas	49
Dimensiones del Controlador	54
Apéndice (Tabla de determinación del tamaño de alambre)	55
Garantía limitada	58

NOTA:

- Use 60/75°C Copper wire only (90°C copper wire or equivalent for SPD20300 / SPD20300F).
- Suitable for use on a circuit capable of delivering not more than 5000 RMS symmetrical amperes, 240 or 460 Volts maximum when protected by T Class Fuses.
- Integral solid state short circuit protection does not provide branch circuit protection. Branch circuit protection must be provided in accordance with the National Electric Code and any additional local codes. Branch circuit protection provided by fuses only.
- Suitable for use in a pollution degree 2 micro-environment.
- Motor overload protection provided at 110% of full load current.
- These devices are not provided with motor over temperature sensing, or equivalent.
- In order to maintain the environmental rating integrity of the enclosure, all openings must be closed by equipment rated 3, 3R, 3S, 4, 4X, 6, or 6P.
- Maximum ambient temperature is 40°C.

INSTRUCCIONES IMPORTANTES SOBRE SEGURIDAD

Sección 1:



Importante: Lea toda la información sobre seguridad antes de instalar el Controlador.

NOTA:



Este es un SÍMBOLO DE ALERTA DE SEGURIDAD. Al ver este símbolo en el controlador, en la bomba o en este manual, busque una de las siguientes palabras de alerta y manténgase atento dada la posibilidad de que se produzcan lesiones personales o daños a la propiedad. Obedezca todos los mensajes que siguen a este símbolo para evitar lesiones o muerte.

PELIGRO

Indica una inminente situación peligrosa que, de no ser evitada, podría provocar la muerte o lesiones graves.

ADVERTENCIA

Indica una situación potencialmente peligrosa que, de no ser evitada, podría provocar la muerte o lesiones graves.

PRECAUCIÓN

Indica una situación potencialmente peligrosa que, de no ser evitada, podría provocar la muerte o lesiones graves.

PRECAUCIÓN

Si se utiliza sin el símbolo de alerta de seguridad, indica una situación potencialmente peligrosa que, de no ser evitada, podría resultar en daños a la propiedad.

NOTA

Indica que son instrucciones especiales muy importantes y que deben ser respetadas.

NOTA

El personal de operaciones deberá leer, comprender y respetar todas las instrucciones referidas al funcionamiento. CentriPro no acepta responsabilidad alguna por daños o irregularidades operativas que se produzcan como resultado del no cumplimiento de las instrucciones referidas al funcionamiento.

1. Este manual tiene por objeto asistir en la instalación, operación y reparación del sistema y debe guardarse junto al sistema.
2. La instalación y el mantenimiento **DEBEN** estar a cargo de personal debidamente capacitado y calificado.
3. Repase todas las instrucciones y advertencias antes de hacerle cualquier trabajo al sistema.
4.  **PELIGRO**
Voltaje peligrosa
Cualquier calcomanía relativa a seguridad **DEBE** dejarse colocada sobre el controlador y/o sistema de bombeo.
5.  **PRECAUCIÓN**
Presión Peligrosa
El sistema **DEBE** desconectarse del suministro principal de energía eléctrica antes de intentar realizar alguna operación o mantenimiento a la parte eléctrica o mecánica del sistema. Si no se desconecta la corriente eléctrica antes de intentar realizar cualquier operación o mantenimiento, esto puede traducirse en electrochoque, quemaduras o muerte.
6. Cuando el sistema está en funcionamiento, el motor y la bomba pueden arrancar inesperadamente y causar serias lesiones.

ADVERTENCIA

Este puede exponerlo a químicos, incluido el plomo, reconocidos por el estado de California por provocar cáncer y defectos del nacimiento u otros daños reproductivos. Para obtener más información, acceda a: www.P65Warnings.ca.gov.

COMPONENTES DEL SISTEMA

Sección 2:

Tenga a bien revisar los componentes SPD, asegurarse de contar con todas las partes y estar familiarizado con sus nombres. Asegúrese de inspeccionar todos los componentes que provee CentriPro para saber si se produjeron daños en el transporte.

Controlador SPD de Velocidad Variable:

1. Controlador SPD
2. Transductor de Presión con Cable
3. Tapas de chapa para conductos

ADVERTENCIA

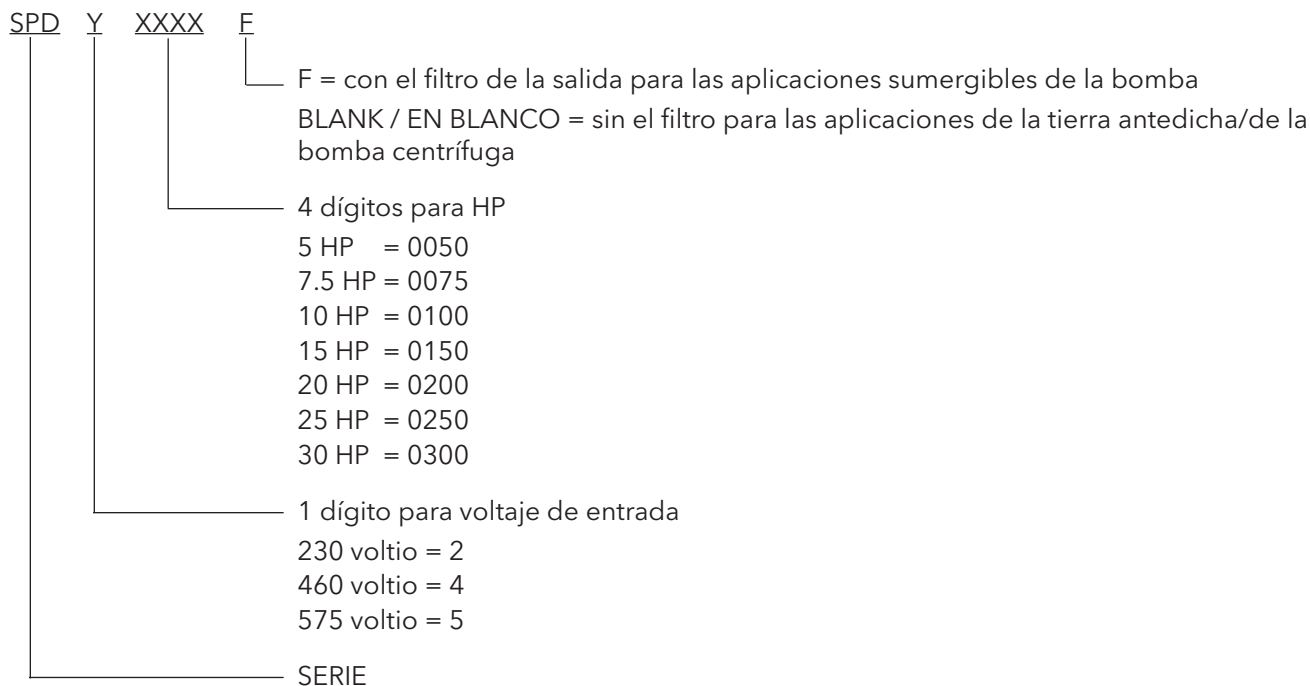


NO ENCIENDA la unidad o ponga en funcionamiento la bomba hasta terminar todas las conexiones eléctricas y de plomería, especialmente la conexión del sensor de presión. La bomba no debe funcionar en seco. Todo trabajo eléctrico debe ser realizado por un técnico calificado.



Siempre respete el Código Nacional Eléctrico (NEC - National Electric Code), o el Código Eléctrico Canadiense, así como todo código local, estatal y provincial. Debe dirigir sus preguntas sobre el código a su inspector local en electricidad o agencia de aplicación de códigos. El no respetar los códigos eléctricos y las normas de seguridad de OSHA puede resultar en lesión personal o daño a equipos. El no respetar las instrucciones de instalación del fabricante puede resultar en electrochoque, peligro de incendio, lesión personal o muerte, daños a los equipos, funcionamiento insatisfactorio, y puede anular la garantía del fabricante.

Información sobre el código de producto del controlador



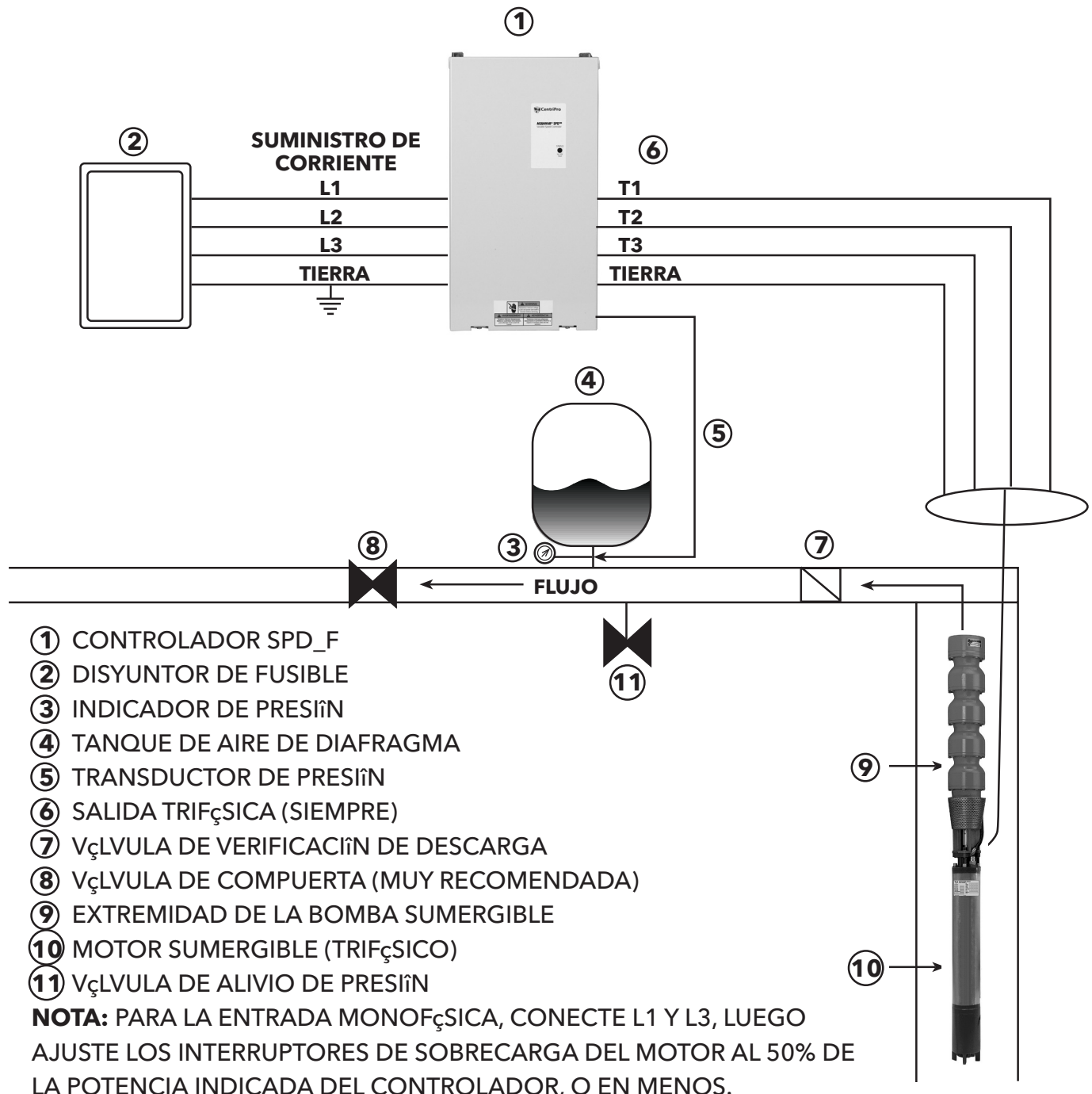
DISEÑO DEL SISTEMA

Sección 3:

NOTA

el diseño de los sistemas DEBE estar a cargo únicamente de técnicos calificados y cumplir con todos los requisitos de los códigos locales y estatales pertinentes.

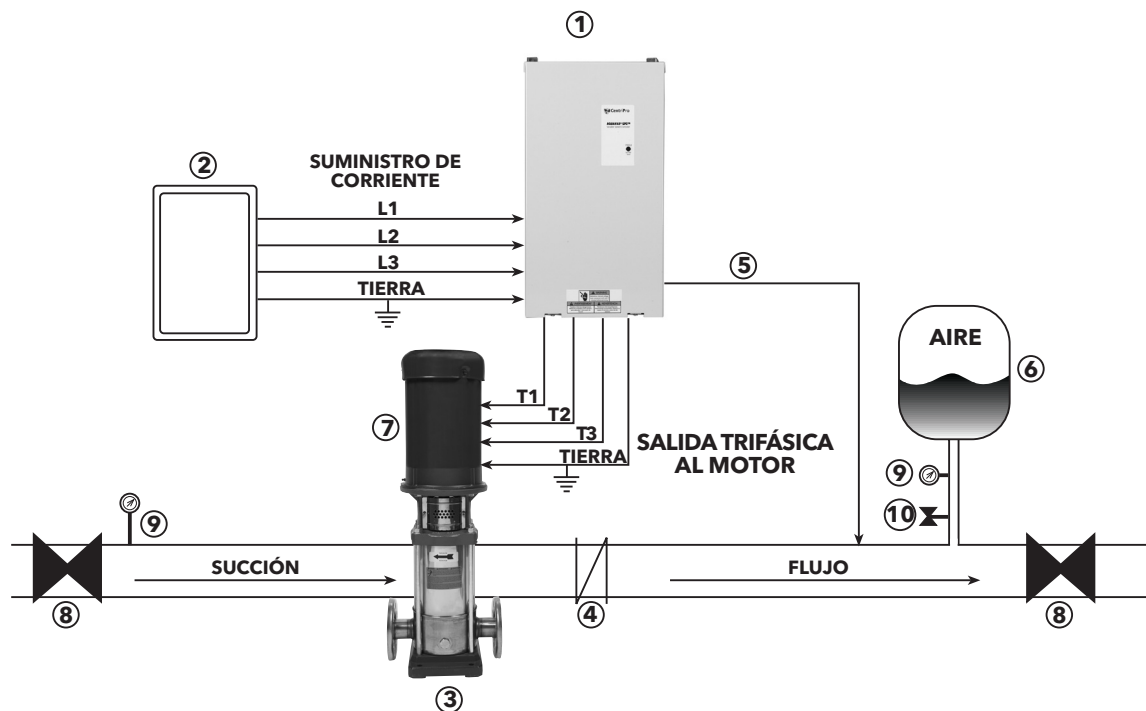
Los siguientes diagramas muestran a un sistema típico utilizando el Controlador SPD__F de Presión Constante, con el filtro. El Diagrama #1 muestra un armado clásico para el sistema sumergible.



DISEÑO DEL SISTEMA

Sección 3 (continuación)

El Diagrama #2 muestra un armado utilizado para la conexión con el agua del municipio.



- | | |
|---|--|
| ① CONTROLADOR SPD | ⑥ TANQUE DE AIRE DE DIAGRAMA |
| ② DISYUNTOR DE FUSIBLE | ⑦ MOTOR TRIFÁSICO |
| ③ BOMBA CENTRÍFUGA | ⑧ VÁLVULA DE COMPUERTA (VÁLVULA O LLAVE DE BOLA) |
| ④ VÁLVULA DE VERIFICACIÓN | ⑨ INDICADOR DE PRESIÓN |
| ⑤ TRANSDUCTOR DE PRESIÓN (ENSAMBLAJE DE CABLES) | ⑩ VÁLVULA DE ALIVIO DE PRESIÓN |

NOTAS: Para la corriente eléctrica de entrada monofásica utilice L1 y L3 y ajuste los interruptores de sobrecarga del motor al 50% de la potencia del controlador, o a un porcentaje menor.

TUBERÍAS

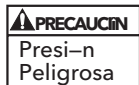
Sección 4:

Generalidades

NOTA

Todo trabajo de plomería debe ser realizado por un técnico calificado. Siempre respete todos los códigos locales, estatales y provinciales.

Una instalación adecuada requiere una válvula de alivio de presión, una rosca convencional N.P.T. hembra de ¼" para el sensor de la presión, y un caño de dimensión apropiada. La tubería no debe ser más pequeña que las conexiones de descarga y/o de succión de la bomba. La tubería debe mantenerse lo más corta posible. Evite utilizar accesorios innecesarios para reducir al mínimo las pérdidas por fricción.



Algunas combinaciones de bomba y motor suministradas con este sistema pueden crear una presión peligrosa. Seleccione las tuberías y accesorios de acuerdo con la recomendación de su proveedor de tuberías. Consulte los códigos locales sobre requisitos de las tuberías en su zona.

Todas las juntas deben ser herméticas. Utilice cinta de Teflon u otro tipo de sellador de tubos para sellar las conexiones roscadas. Tenga cuidado cuando utilice sellador de roscas ya que cualquier exceso que entre en la tubería podría tapar el sensor de presión.

Los accesorios o tuberías galvanizados nunca deben conectarse directamente a la carcasa o al cabezal de descarga de acero inoxidable ya que podría producirse corrosión galvánica. Los conectores tipo arpón o púa siempre deben sujetarse con doble abrazadera.

Tanque de presión, válvula de alivio de presión y tubería de descarga

Utilice sólo tanques "precargados" en este sistema. No utilice tanques galvanizados. Seleccione un área que siempre esté a más de 34° F (1,1° C) para instalar el tanque, el sensor de presión y la válvula de alivio de presión. Si éste es un lugar donde una fuga de agua o purga de la válvula de alivio de presión podría producir daños materiales, conecte una línea de drenaje a la válvula de alivio de presión. **Conecte una línea de drenaje desde la válvula de alivio de presión a un drenaje apropiado o a un lugar donde el agua no produzca daños materiales.**

Tanque de presión, presión del sistema

Determinación del tamaño - Se utiliza un tanque con cámara (no incluida) para amortiguar el sistema de presión durante el arranque y el apagado. Debe ser dimensionado como mínimo al 20% del total de la capacidad de su bomba. Ejemplo: Si su bomba se ajusta para 100 GPM, entonces ajuste usted su tanque para 20 gal. del volumen total, como mínimo, sin rebajar. Hágale una carga previa a su tanque con cámara en 10-15 PSI por debajo de su sistema de presión. El controlador está preestablecido de fábrica en 50 PSI. Por lo tanto, su tanque necesitará una precarga de 35-40 PSI. Efectúe el ajuste de precarga del tanque superior si el sistema pierde más de 5 PSI a un flujo constante. **NOTA:** ¡Realice la precarga a su tanque antes de llenar con agua!

CUIDADO



La presión máxima de funcionamiento del tanque con cámara HydroPro es 125 PSI.

TUBERÍAS

Sección 4 (continuación)

Instalación del sensor de presión

Para instalar el sensor de presión se necesita una pieza de conexión FNPT de 1/4". Instale el sensor de presión con el conector eléctrico mirando hacia arriba a fin de evitar obstruir el puerto de presión con escombros. Instale el sensor de presión haciendo un trazado de tubería directo, lejos de codos o turbulencia. Para obtener un control óptimo de la presión, instale el sensor de presión en el mismo trazado de tubería directo que tiene el tanque de presión. Asegúrese de que el sensor de presión se encuentre dentro de los 10 pies del tanque de presión. Si instala el sensor de presión lejos del tanque de presión pueden producirse oscilaciones de la presión. No instale el sensor de presión en un lugar donde puede producirse un congelamiento. Una tubería congelada puede causar daños al sensor de presión.

El cable del sensor de la presión se encuentra precableado al controlador. Puede acortarse el cable para efectuar una instalación más prolija. Hay disponibilidad de cables más largos, consulte en fábrica. El largo máximo recomendado para el cable del sensor de presión es 300 pies. Evite dejar una cola de cable del sensor de presión ya que esto puede inducir a voltajes transitorios no deseados y ruido dentro del sistema. No extienda el cable del sensor de presión a lo largo del cableado de entrada o salida. Mantenga una distancia mínima de 8" entre el cable del sensor de presión y el cableado de entrada o salida.

Asegúrese de que el cable del sensor de presión esté conectado de la siguiente manera: Marrón al terminal 7 (SUMINISTRO 24VDC), Blanco al terminal 6 (ENTRADA DE TRANSDUCTOR), Drenaje al chasis. Al conectar el alambre de drenaje al chasis en forma eléctrica se conecta la caja del sensor al chasis del controlador. En algunos casos este alambre de drenaje debe desconectarse del chasis del controlador. En los casos en que haya tuberías metálicas con conexión a tierra continua entre el transductor y el motor, o que el transductor se haya instalado en tuberías metálicas con conexión a tierra, puede producirse un bucle de masa de modo que el alambre de drenaje debe desconectarse del chasis. En los casos en que haya secciones de tuberías no metálicas entre el transductor y el motor, o que el transductor esté instalado en tuberías sin conexión a tierra, este alambre de drenaje debe conectarse al chasis del controlador.



MONTAJE DEL CONTROLADOR

Sección 5:

Generalidades

Efectúe el montaje del controlador en un área bien ventilada y a la sombra, utilizando 4 tornillos. El controlador debe montarse en posición vertical. Asegúrese de dejar 8 pulgadas de espacio libre a cada lado de la unidad. El controlador debe estar en un lugar con una temperatura ambiente entre -22° F y 122° F. Si la instalación es a más de 3.300 pies sobre el nivel del mar, las temperaturas ambiente deben reducirse 1% por cada 330 pies sobre los 3.300 pies. El límite de altitud para este controlador es 6.500 pies.

No lo instale a más de 6.500 pies.

NOTA

No bloquee los disipadores de calor (aletas) o ventiladores, y no coloque nada sobre las unidades.

ADVERTENCIA



La cubierta de acceso del controlador siempre debe estar firmemente afianzada a la caja de control debido a la tensión peligrosa / peligro de descargas eléctricas en el interior de la unidad. Puede utilizarse un cerrojo para evitar ingresos no deseados.

SUMINISTRO DE ENERGÍA ELÉCTRICA Y CABLEADO

Sección 6

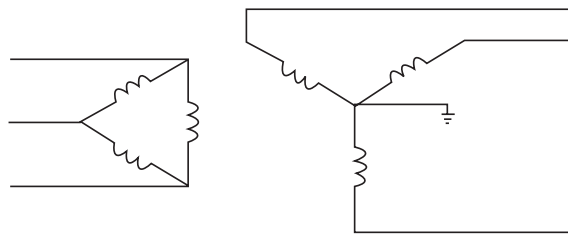
Suministro de energía eléctrica

NOTA

La instalación y el mantenimiento DEBEN estar a cargo de personal debidamente capacitado y calificado. Siempre respete el Código Nacional Eléctrico (NEC - National Electric Code), o el Código Eléctrico Canadiense, así como todo código local, estatal y provincial cuando realice el cableado del sistema.

El tipo de transformador y la configuración de la conexión que alimenta a un dispositivo de accionamiento juega un papel importante en su rendimiento y seguridad. Seguidamente se ofrece una breve descripción de las configuraciones más comunes y se discurre sobre sus virtudes y desventajas. Siempre pregunte qué tipo de sistema de energía tiene el lugar antes de calibrar el dispositivo de accionamiento.

Delta/Wye con Wye neutral con conexión a tierra

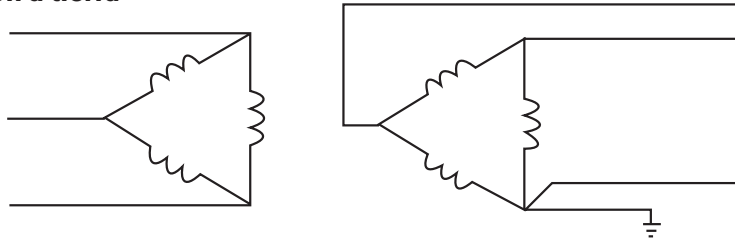


Esta configuración es una de las más comunes, si no la más común. Ofrece el reajuste del voltaje no equilibrado con un giro de fase de 30 grados. Dependiendo de las conexiones de salida del dispositivo de accionamiento hacia el motor, el neutral a tierra puede ser un camino para la corriente en modo común causado por el dispositivo de accionamiento de salida.

SUMINISTRO DE ENERGÍA ELÉCTRICA Y CABLEADO

Sección 6 (continuación)

Delta/Delta con conexión a tierra



Es otra configuración habitual que permite reajustar el voltaje sin cambio de fase entre la entrada y la salida. Nuevamente, dependiendo de las conexiones de salida del dispositivo de accionamiento hacia el motor, el neutral a tierra puede ser un camino para la corriente en modo común causado por el dispositivo de accionamiento de salida.

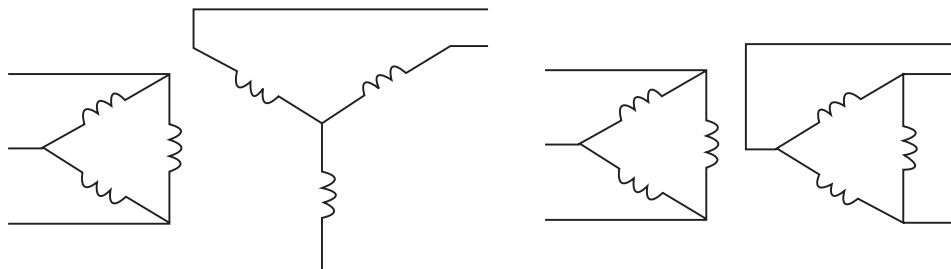
In this case the line to ground voltage on the phases that are not grounded will be equal to the phase to phase voltage. This voltage can exceed the voltage ratings of the EMC filter and input MOV protection devices. This can cause catastrophic controller failure if the line to ground EMC filter and input MOV protection devices are not disconnected. Refer to Disconnecting EMC Filter and MOVs for details on line to ground voltage limitations and disconnecting these devices.

ADVERTENCIA



If the secondary of the transformer is a delta with a grounded leg (corner grounded delta), the line to ground EMC filter components and line to ground MOV protection must be disconnected or damage to the controller can result.

Circuito secundario sin conexión a tierra



La puesta a tierra del secundario del transformador es esencial para la seguridad no sólo del personal sino del funcionamiento del dispositivo accionador. El hecho de dejar al secundario flotando puede dar lugar a voltajes peligrosamente altos entre el chasis del dispositivo de accionamiento y los componentes de la estructura eléctrica interna. En muchos casos, este voltaje podría exceder las características del filtro EMC y de los dispositivos de protección MOV provocando una falla catastrófica. En todos los casos, la corriente de entrada al dispositivo de accionamiento debe referenciarse a tierra. Si el transformador no puede conectarse a tierra, entonces se deberá instalar un transformador de aislamiento con el secundario del transformador conectado a tierra.

In this configuration the line to ground voltage from the incoming power supply may exceed the voltage rating of the line to ground EMC filter components and line to ground MOV protection. This can cause catastrophic controller failure if the line to ground EMC filter and input MOV protection devices are not disconnected. Refer to Disconnecting EMC Filter and MOVs for details on line to ground voltage limitations and disconnecting these devices.

ADVERTENCIA



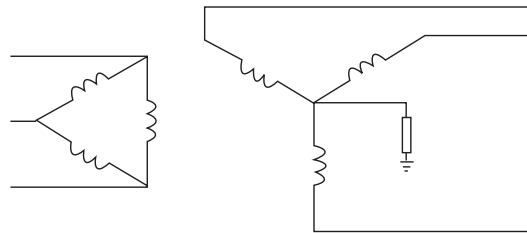
Si se utiliza un sistema eléctrico que tiene un secundario sin conexión a tierra, la línea para poner a tierra los componentes del filtro EMC y la línea para poner a tierra la protección MOV deberán ser desconectadas, o de lo contrario podrá dañarse el controlador.

SUMINISTRO DE ENERGÍA ELÉCTRICA Y CABLEADO

Sección 6 (continuación)

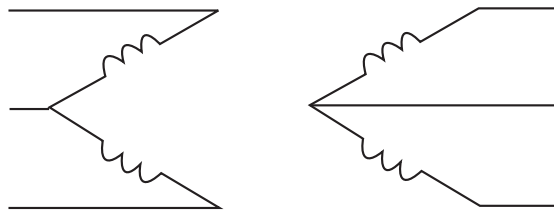
Para retirar la línea destinada a poner a tierra a los componentes del filtro EMC, ubique al puente que se muestra más abajo. El puente se encuentra en el lado izquierdo del controlador, en el tablero principal. Vaya a la posición desconectada que se muestra más abajo.

Conexión a tierra de la resistencia y protección contra fuga a tierra



Conectar el neutro secundario Wye a tierra por medio de un resistor es un método aceptable de conexión a tierra. En caso de cortocircuito del secundario, cualquiera de las fases de salida a tierra no excederá el voltaje normal de línea a línea. Esto se encuadra dentro del régimen nominal de los dispositivos MOV de protección de entrada, en el dispositivo de accionamiento. Con frecuencia el resistor se utiliza para detectar corriente a tierra mediante el seguimiento de la caída de voltaje asociada. Dado que la corriente a tierra de alta frecuencia puede fluir a través de este resistor, debe tenerse cuidado de conectar correctamente los conductores de accionamiento del motor utilizando los cables y métodos recomendados. En algunos casos, la multiplicidad de dispositivos de accionamiento en un transformador puede producir una acumulación de corriente a tierra que puede disparar el circuito interruptor de fallo a tierra.

Open Delta (consultar a fábrica)



Este tipo de configuración es habitual en sistemas de 230 voltios. Ocasionalmente puede darse que se disponga solamente de corriente monofásica y se requiera corriente trifásica. La técnica utiliza dos transformadores monofásicos para derivar una tercera fase. Cuando se la utiliza para transmitir corriente a un dispositivo de accionamiento, esta configuración debe ser reducida al 70%, aproximadamente, del régimen establecido para un transformador. Este sistema ofrece una regulación insuficiente y es posible que sólo las dos fases conectadas a línea suministren corriente. En este caso, el dispositivo de accionamiento debe ser reducido al 50% de su régimen nominal. (Por ejemplo: Un dispositivo de 20 HP y 230 voltios ahora se convierte en uno de 10 HP y 230 voltios.)

ADVERTENCIA



Los sistemas eléctricos "Open Delta" deben ser medidos utilizando el factor de reducción del 50%. Consulte a la fábrica.

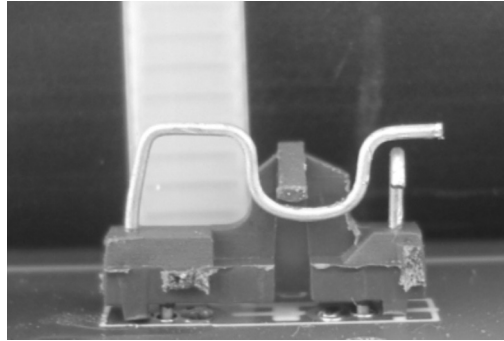
SUMINISTRO DE ENERGÍA ELÉCTRICA Y CABLEADO

Sección 6 (continuación)

Desconexión del filtro y de MOVs del EMC

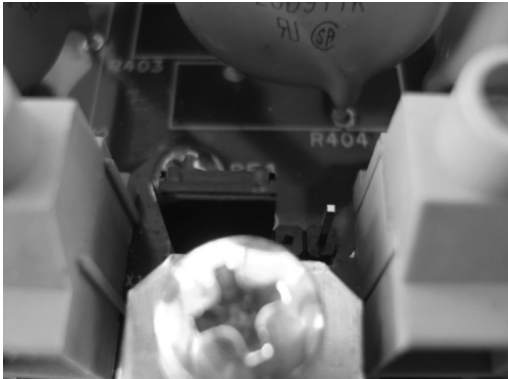
Para todos los reguladores, si la línea para molar voltaje de la fuente de alimentación entrante es mayor que 300Vac entonces la línea para molar los componentes del filtro del EMC se deben desconectar como descritos más abajo. Para los reguladores 230V, si la línea para molar voltaje de la fuente de alimentación entrante excede 300Vac entonces la línea para molar MOVs se debe desconectar como descrito más abajo. Para los reguladores 460V, si la línea para molar voltaje de la fuente de alimentación entrante excede 550Vac entonces la línea para molar MOVs se debe desconectar como descrito más abajo.

Para desconectar la línea para molar componentes del filtro del EMC, localice el puente mostrado abajo. El puente está en el lado izquierdo del regulador en el consejo principal. Muévase a la posición disconnected mostrada abajo.

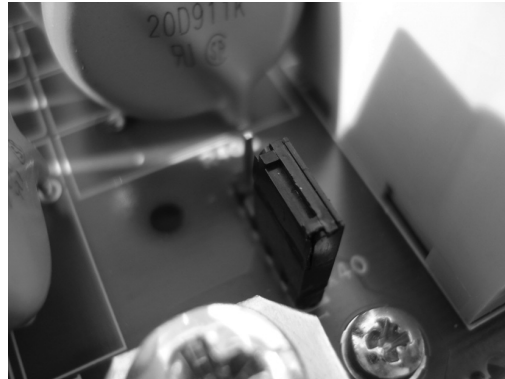


Para desconectar la línea para molar la protección de los MOV, localice el puente mostrado abajo. El puente está situado entre la entrada de información y los bloques de terminales de salida en el consejo principal. Muévase a la posición mostrada.

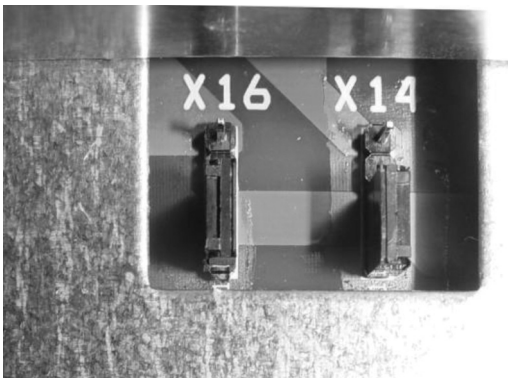
Para los reguladores de la talla de marco 1:



Para los reguladores de las tallas de marco 2 y 3:



Para los reguladores de la talla de marco 4:



SUMINISTRO DE ENERGÍA ELÉCTRICA Y CABLEADO

Conexión monofásica

Los pequeños dispositivos de accionamiento, con extremo frontal rectificador de diodo, es posible que tengan una salida trifásica con una entrada monofásica. Solamente se utiliza una parte del puente de entrada trifásica. La corriente continua ondulada preferentemente se convierte en 120 Hz antes que en 360. Esto significa una mayor demanda sobre los componentes del filtro de CC (batería de condensadores y transformador reductor de CC). Como resultado, el dispositivo de accionamiento debe ser reducido al 50% de la corriente.

Si se utiliza alimentación monofásica, los interruptores de sobrecarga del motor deben fijarse al 50% o menos.

Voltaje de Suministro	Tamaño de Estructura	Número de Modelo	Régimen Nominal de HP	
			Entrada Trifásica	Entrada Monofásica
208/230	1	SPD20050	5.0	2.0
		SPD20050F		
	2	SPD20075	7.5	3.0
		SPD20075F		
		SPD20100	10.0	5.0
		SPD20100F		
	3	SPD20150	15.0	7.5
		SPD20150F		
		SPD20200	20.0	10.0
		SPD20200F		
	4	SPD20250	25.0	12.0
		SPD20250F		
		SPD20300	30.0	15.0
		SPD20300F		
460	1	SPD40050	5.0	
		SPD40050F		
		SPD40075	7.5	
		SPD40075F		
	2	SPD40100	10.0	
		SPD40100F		
		SPD40150	15.0	
		SPD40150F		
		SPD40200	20.0	
		SPD40200F		
	3	SPD40250	25.0	
		SPD40250F		
		SPD40300	30.0	
		SPD40300F		

SUMINISTRO DE ENERGÍA ELÉCTRICA Y CABLEADO

Sección 6 (continuación)

Conductos, alambres y determinación del tamaño de fusibles

Se recomienda el uso de conductos metálicos con conectores de conductos metálicos en todas las conexiones eléctricas. Utilícese el NEC o CEC para determinar el tamaño de conducto requerido por la aplicación.

Utilice la tabla siguiente como referencia para conocer el tamaño mínimo de alambre permitido para cada controlador. Advierta que estos tamaños de alambre no están ajustados para caídas de voltaje producto de largas extensiones de cable. Utilice como referencia la tabla de determinación del tamaño de alambres, que aparece en el apéndice, para determinar la longitud máxima del cable de entrada. Remítase al manual del motor para averiguar la longitud máxima del cable de salida. La máxima caída de voltaje recomendada, tanto en el cable de entrada como en el de salida, combinados, es del 5%. Las tablas estándar de determinación del tamaño de alambres muestran longitudes máximas de cable solamente para cables de entrada o de salida. Debido a esto, las longitudes informadas en la tabla deben ajustarse de forma tal que la caída de voltaje total no supere el 5%. Por ejemplo, si la tabla de determinación del tamaño de alambres de entrada, que aparece en el apéndice, muestra una longitud máxima de 400' y solamente se utilizan 100', entonces sólo se utilizará el 25% de la caída total de voltaje (caída del 1,25%). Por lo tanto, la longitud máxima del cable de salida, leída en la tabla de determinación del tamaño de alambres del motor, debe ser ajustada al 75% de su valor, de forma tal de no exceder la caída máxima de voltaje del 5%.

Sólo utilice fusibles rápidos clase T. El alambre utilizado para las conexiones de la potencia de entrada en modelos SPD20300 y SPD20300F debe tener un régimen nominal de temperatura mínima de 90°C. La tabla siguiente muestra los tamaños recomendados de alambres y fusibles para cada controlador. Advierta que estos tamaños de alambre no están ajustados para caídas de voltaje producto de largas extensiones de cable.

Voltaje	Tamaño de Estructura	Número de Modelo	Corriente de salida a carga plena	HP Nominal	Tamaño de fusible	Tamaño de generador (VA)
208/230	1	SPD20050	17.8	5.0	30.0	7700
		SPD20050F				
	2	SPD20075	26.4	7.5	40.0	11400
		SPD20075F				
		SPD20100	37.0	10.0	50.0	16000
		SPD20100F				
	3	SPD20150	47.4	15.0	70.0	20500
		SPD20150F				
		SPD20200	60.6	20.0	80.0	26200
		SPD20200F				
	4	SPD20250	76.0	25.0	110.0	32800
		SPD20250F				
		SPD20300	94.0	30.0	135.0	40600
		SPD20300F				
460	1	SPD40050	8.9	5.0	15.0	7700
		SPD40050F				
		SPD40075	13.2	7.5	20.0	11400
		SPD40075F				
	2	SPD40100	18.5	10.0	30.0	16000
		SPD40100F				
		SPD40150	23.7	15.0	40.0	20500
		SPD40150F				
		SPD40200	30.3	20.0	50.0	26200
		SPD40200F				
	3	SPD40250	37.5	25.0	60.0	32400
		SPD40250F				
		SPD40300	47.0	30.0	70.0	40600
		SPD40300F				

SUMINISTRO DE ENERGÍA ELÉCTRICA Y CABLEADO

Sección 6 (continuación)

Requisitos para la corriente de entrada y transformador de línea

El voltaje de la línea de alimentación y la corriente del transformador deben satisfacer ciertos requisitos en cuanto a fases y equilibrio. **Si usted o su contratista a cargo de la instalación eléctrica está en duda sobre los requisitos, el texto que sigue es una guía para la instalación. En efecto, cuando esté en duda póngase en contacto con el proveedor del servicio de luz de su zona o con la fábrica.**

Antes de conectar la corriente al controlador mida el voltaje de línea a línea y de línea a tierra desde la fuente de alimentación. El voltaje de línea a línea debe estar en el rango de 195Vca a 265Vca (230V +/- 15%) para modelos de 230 V, y de 391Vca a 529Vca (460V +/- 15%) para modelos de 460 V. El desequilibrio máximo de fase a fase es +/- 3%. Si el desequilibrio de fase a fase es mayor que +/- 3% será necesario un transformador de aislamiento. El voltaje de línea a tierra debe ser menor que el 110% del voltaje nominal de línea a línea (230V ó 460V). Si el voltaje de línea a tierra no se encuentra en este rango, es posible que el filtro EMC y los componentes MOV necesiten ser retirados (véase la sección referida a transformadores "secundarios sin conexión a tierra") o que se necesite un transformador de aislamiento con un secundario con conexión a tierra.

Si se utiliza un transformador de aislamiento, la mejor elección es UNO trifásico, con seis devanados. Es mejor un Delta primario para cancelación de la tercera armónica. Un Wye secundario evita problemas de circulación de corriente y brinda la opción muy buscada de conectar a tierra el neutral secundario para que el estrés tenga un voltaje mínimo y la corriente continua ondulada esté puesta a tierra. El transformador debe tener un régimen nominal de KVA de por lo menos 1,1 veces el HP máximo conectado. Es suficiente un factor K de 6 si la impedancia del transformador es mayor al 2%. Es suficiente un factor K de 5 si la impedancia del transformador es mayor al 3%. El fabricante del transformador puede ofrecer reducir el régimen para aquellos transformadores no clasificados como Factor K para que funcionen a los niveles de Factor K producidos por el dispositivo de accionamiento.

Se aceptan otras configuraciones de transformadores. **Pueden utilizarse tres transformadores monofásicos si son idénticos en cuanto a la simetría y el equilibrio de fase a fase.** Un neutral primario Wye conectado nunca debe conectarse a tierra. Debe tenerse sumo cuidado con las configuraciones Delta de primarios y secundarios. Cualquier falta de simetría fase a fase puede traducirse en corrientes circulantes y calentamiento inaceptable del transformador.

ADVERTENCIA

ADVERTENCIA

Voltaje
peligroso

Nunca utilice convertidores de fase con dispositivos de accionamiento dado que puede producirse una disyunción molesta y posibles daños. En cambio, puede utilizar corriente de entrada monofásica y un factor de reducción del 50%.

ARRANQUE DEL SISTEMA

Sección 7:

Conexiones de la potencia de salida

PELIGRO

Voltaje
peligrosa

Desplace el alambre conductor del motor desde el motor o caja de conductos, a través del conducto de metal, hasta la base del controlador. Utilice un conducto metálico y conectores de conductos metálicos. Determine el tamaño de los conductos de acuerdo con los códigos NEC, CEC o códigos locales. Conecte el conducto e inserte los alambres a través la segunda o tercera abertura desde la izquierda. Elija la abertura que encaje o sea más grande que el conducto utilizado. Si la abertura es más grande que el conducto, utilice bujes para conductos a fin de ajustar el conducto al controlador.

Consulte el manual del motor para determinar el tamaño del alambre necesario para la aplicación. Asegúrese de que la conexión a tierra hasta el motor sea continua. Conecte los alambres al bloque terminal de salida rotulado T1/U, T2/V, T3/W, y GND (Tierra) / . Conecte el alambre a tierra hasta la terminal rotulada GND (Tierra) / . Conecte los otros conductores de fases hasta T1/U, T2/V y T3/W.

En cuanto a CentriPro Motors se obtendrá la correcta rotación conectando T1/U al Rojo, T2/V al Negro y T3/W al Amarillo.

ARRANQUE DEL SISTEMA

Sección 7 (continuación)

PELIGRO



El controlador tiene una elevada fuga de corriente a tierra. Los terminales de salida marcados "GND (tierra)" o "⏏" deben conectarse directamente a la conexión a tierra del motor. Si el controlador o el motor no se conecta a tierra correctamente existe el peligro de electrochoque.

Conexiones de la potencia de entrada



Asegúrese de los interruptores de desconexión o disyuntores estén de seguro en la posición OFF/ APAGADO antes de realizar esta conexión. Desplace los alambres de la corriente de entrada desde el desconector con fusibles, a través del conducto metálico, hasta la base del controlador. Utilice un conducto metálico y conectores de conductos metálicos. Determine el tamaño de los conductos de acuerdo con los códigos NEC, CEC o códigos locales. Utilice la tabla de determinación del tamaño de alambres, situada en el apéndice, para definir el tamaño de los alambres para la corriente de entrada. Conecte el conducto e inserte los alambres dentro de la abertura situada a la extrema izquierda del controlador. Conecte los alambres al bloque de terminales rotulado "INPUT (entrada)". Conecte el alambre a tierra al terminal rotulado GND/ (tierra). Para la entrada trifásica conecte los alambres de la fase de entrada a L1 y L3. Para la entrada monofásica conecte los alambres de entrada a L1 y L3. Si se utiliza alimentación monofásica, los interruptores de sobrecarga del motor deben fijarse al 50% o menos.

CUIDADO

El alambre utilizado para las conexiones de la potencia de entrada en modelos SPD20300 y SPD20300F debe tener un régimen nominal de temperatura **mínima de 90°C**.

PELIGRO



El controlador tiene una elevada fuga de corriente a tierra. Los terminales de salida marcados "GND (tierra)" deben conectarse directamente a la conexión a tierra de la entrada del servicio. Si el controlador o el motor no se conecta a tierra correctamente existe el peligro de electrochoque.

NOTA

Si se utiliza potencia de entrada monofásica, los interruptores de sobrecarga del motor deben fijarse al 50% o menos; de lo contrario pueden presentarse errores molestos de pérdida en la fase de entrada.

NOTA

No utilice protección GFCI con este controlador. Se traducirá en una disyunción molesta.

PELIGRO



La Luz que Indica el Código de Estado ¡no es un indicador de voltaje! Siempre apague el interruptor de desconexión y el disyuntor, y espere 5 minutos antes del mantenimiento.

PELIGRO



El controlador permanecerá cargado eléctricamente por 5 minutos más después de apagarlo. Espere 5 minutos después de desconectar la corriente y antes de abrir la cubierta de acceso al controlador, pues existe el grave peligro de electrochoque.

Ajuste de los interruptores de sobrecarga del motor

Los interruptores de ajuste de sobrecarga del motor regulan el nivel de protección de la corriente eléctrica por sobrecarga del motor, necesario para protegerlo en caso de sobreintensidad de la corriente.

ARRANQUE DEL SISTEMA

Sección 7 (continuación)

Los interruptores 1,2,y 3 de la batería 1 permiten realizar el ajuste de sobrecarga del motor. Estos interruptores ajustan la protección contra sobrecarga del motor en forma de porcentaje del régimen de la corriente de salida del controlador a plena carga. Elija un ajuste de sobrecarga del motor que cumpla con el régimen SFA del motor o sea menor. Por ejemplo, si el régimen de corriente de salida a plena carga del controlador es 37A y el régimen nominal SFA del motor es 33A, el ajuste de sobrecarga del motor deberá fijarse en el 85% ($33A/37A = 89\%$, el ajuste menor que le sigue es 85%).

En las aplicaciones donde la bomba y el motor no se utilizan en su máxima capacidad, es posible que el sistema no pueda pasar corriente a un valor cercano al régimen SFA del motor. En este caso elija un ajuste de sobrecarga del motor cercano a la corriente de funcionamiento real a carga plena.

NOTA

Si se utiliza potencia de entrada monofásica, los interruptores de sobrecarga del motor deben fijarse al 50% o menos; de lo contrario pueden presentarse errores molestos de pérdida en la fase de entrada.

SWITCH SETTINGS											
BANK1 1 2 3 4				BANK2 1 2 3 4				BANK3 1 2			
U = Up						D = Down					
MOTOR OVERLOAD SETTINGS					ACCEL/DECEL RAMP SETTINGS						
BANK1			% OF RATING	BANK1&2			RAMP SETTING				
1	2	3		4	1	2					
U	U	U	100%	U	U	U	0.5 SEC				
U	U	D	95%	U	U	D	1 SEC				
U	D	U	90%	U	D	U	2 SEC				
U	D	D	85%	U	D	D	3 SEC				
D	U	U	80%	D	U	U	4 SEC				
D	U	D	70%	D	U	D	5 SEC				
D	D	U	50%	D	D	U	6 SEC				
D	D	D	40%	D	D	D	7 SEC				
NO WATER RESTART TIME					BANK3			MIN FREQ			
BANK2			RESTART TIME		1						
3			4		U			30Hz			
U			U		D			15Hz			
U			D		BANK3			CARRIER FREQ			
D			U		2						
D			U		U <th colspan="4">2KHz</th>			2KHz			
D			D		D <th colspan="4">8KHz</th>			8KHz			

La tabla siguiente muestra el ajuste de la sobrecarga del motor para cada modelo.

Voltaje de suministro	Tamaño de la estructura	Número de Modelo	Ajuste de la sobrecarga del motor							
			100%	95%	90%	85%	80%	70%	50%	40%
208/230	1	SPD20050	17.8	16.9	16.0	15.1	14.2	12.5	8.9	7.1
		SPD20050F								
	2	SPD20075	26.4	25.1	23.8	22.4	21.1	18.5	13.2	10.6
		SPD20075F								
		SPD20100	37.0	35.2	33.3	31.5	29.6	25.9	18.5	14.8
		SPD20100F								
	3	SPD20150	47.4	45.0	42.7	40.3	37.9	33.2	23.7	19.0
		SPD20150F								
		SPD20200	60.6	57.6	54.5	51.5	48.5	42.4	30.3	24.2
		SPD20200F								
	4	SPD20250	76.0	72.2	68.4	64.6	60.8	53.2	38.0	30.4
		SPD20250F								
		SPD20300	94.0	89.3	84.6	79.9	75.2	65.8	47.0	37.6
		SPD20300F								
460	1	SPD40050	8.9	8.5	8.0	7.6	7.1	6.2	4.5	3.6
		SPD40050F								
		SPD40075	13.2	12.5	11.9	11.2	10.6	9.2	6.6	5.3
		SPD40075F								
	2	SPD40100	18.5	17.6	16.7	15.7	14.8	13.0	9.3	7.4
		SPD40100F								
		SPD40150	23.7	22.5	21.3	20.1	19.0	16.6	11.9	9.5
		SPD40150F								
		SPD40200	30.3	28.8	27.3	25.8	24.2	21.2	15.2	12.1
		SPD40200F								
	3	SPD40250	37.5	35.6	33.8	31.9	30.0	26.3	18.8	15.0
		SPD40250F								
		SPD40300	47.0	44.7	42.3	40.0	37.6	32.9	23.5	18.8
		SPD40300F								

ARRANQUE DEL SISTEMA

Sección 7 (continuación)

CUIDADO

Si los interruptores de ajuste de sobrecarga del motor no están correctamente establecidos, esto puede resultar en una pérdida de protección contra sobrecarga del motor e invalidarse la garantía. Pueden presentarse una disyunción molesta y posibles daños si estos interruptores no se ajustan adecuadamente.

Ajuste de los interruptores de aceleración/desaceleración

El interruptor 4 de la batería 1, y los interruptores 1 y 2 de la batería 2 controlan los tiempos de incremento de la aceleración/desaceleración. Los interruptores de incremento de la aceleración/desaceleración (AJUSTES DE INCREMENTO DE ACELERACIÓN/DESACELERACIÓN) controlan la rapidez del controlador en cambiar la velocidad del motor. El ajuste de incremento es el tiempo que le lleva al motor cambiar de una velocidad mínima a una máxima. Por ejemplo, si el ajuste de incremento se fija en 1 segundo y la velocidad mínima en 30Hz, el motor tendrá que incrementar de 30 Hz a 60Hz en 1 segundo. Deberá utilizarse un ajuste de incremento más rápido en aquellos sistemas en los que el índice de flujo puede cambiar velozmente. Esto significa que el motor puede reaccionar más rápido para mantener la presión preestablecida. Deberá aplicarse un ajuste de incremento más lento en sistemas en los que el índice de flujo cambie lentamente o en aquellos donde los cambios rápidos de velocidad puedan provocar un golpe de ariete o un salto de presión.

Ajuste de los interruptores de tiempo de reinicio por falta de agua.

Los interruptores 3 y 4 de la batería 2 controlan el tiempo de reinicio por falta de agua. Los interruptores del tiempo de reinicio por falta de agua (pozo seco) controlan el tiempo entre el error de falta de agua (pozo seco) y el reinicio del sistema. Por ejemplo, si los interruptores del tiempo de reinicio por falta de agua se establecen en 30 minutos, el sistema se reiniciará 30 minutos después de haberse detectado un error de falta de agua (pozo seco). Para el tiempo de reinicio de 10 minutos, el controlador no se reiniciará si se detectan 5 fallas en 60 segundos. Todos los otros ajustes continuarán reiniciándose después del tiempo de reinicio elegido.

NOTA

Si los interruptores de sobrecarga del motor no son ajustados correctamente, esto puede traducirse en fallas molestas de falta de agua (pozo seco).

Ajuste del interruptor de frecuencia mínima

El interruptor 1, de la batería 3, controla la frecuencia mínima. El interruptor de frecuencia mínima controla la velocidad más baja en que el motor trabajará. Para el caso de aplicaciones sumergibles de bombas/motores, estos interruptores siempre deben ajustarse a una velocidad mínima de 30Hz. En aplicaciones sobre el suelo que tengan alta presión de succión, puede emplearse el ajuste de 15Hz para prevenir oscilaciones de presión a velocidades bajas. En algunos casos la presión de succión puede ser lo suficientemente alta como para que la bomba exceda el ajuste de presión fijado en 30Hz. En este caso podrá aplicarse el ajuste fijado en 15Hz.

CUIDADO

Si el interruptor de frecuencia mínima no es ajustado correctamente, esto puede dañar el motor y anular su garantía. La frecuencia mínima debe fijarse en 30Hz para aplicaciones sumergidas.

Ajuste del interruptor de frecuencia portadora

El interruptor 2, de la batería 3, controla la frecuencia portadora. En modelos cuyos números no llevan el sufijo F, el interruptor puede utilizarse para cambiar la frecuencia portadora de salida y evitar emisiones de ruidos acústicos en aplicaciones sobre tierra. En modelos cuyos números llevan el sufijo F, este interruptor está desactivado y la frecuencia portadora siempre se fija en 2kHz.

ARRANQUE DEL SISTEMA

Sección 7 (continuación)

Ajuste de la Presión

Cuando se encienda, la bomba arrancará y la presión del sistema aumentará a la presión de fábrica preestablecida (50 PSI si SP1 se habilita y se utiliza un sensor de 300 PSI o bien 75 PSI si SP2 está deshabilitado y se usa un sensor de 300 PSI). Después de haberse estabilizado la presión, use los botones pulsadores para ajustar el aumento (INC) o disminución (DEC) de los valores de la presión. **Apriete y sostenga** el botón pulsador de aumento o disminución hasta que se llegue al ajuste deseado de presión. El nuevo ajuste de presión quedará guardado cuando el sistema entre en el modo en espera (luz verde fija/bomba apagada). Se ajustará y almacenará el punto de ajuste de presión 1 cuando esté abierta la entrada del interruptor SP2/SP1. El punto de ajuste de presión 1 está prefijado en 50 PSI cuando se utiliza un transductor de 300 PSI. Se ajustará y almacenará el punto de ajuste de presión 2 cuando esté cerrada la entrada del interruptor SP2/SP1. El punto de ajuste de presión 2 está prefijado en 75 PSI cuando se utiliza un transductor de 300 PSI.

Sentido de rotación del motor

Si parece baja la presión/flujo, o el sistema indica error de sobrecarga del motor, verifique el sentido de rotación del motor. Gire el interruptor de desconexión/disyuntor a la posición de apagado y espere 5 minutos. Cambie dos conductores cualquiera en la salida del controlador (T1/U, T2/V ó T3/W). Gire el interruptor de desconexión/disyuntor a la posición de encendido. Observe la presión y el flujo. Si la presión y el flujo todavía parecen bajos revise la plomería.

En cuanto a CentriPro Motors se obtendrá la correcta rotación conectando T1/U al Rojo, T2/V al Negro y T3/W al Amarillo.

NOTA

La bomba puede mantener una presión constante con un flujo bajo o con una altura de succión elevada, aún cuando esté rotando en sentido inverso. Mientras la bomba está en funcionamiento, con un amperímetro puesto sobre uno de los conductores de corriente de salida conectado al motor, compare el consumo de corriente entre los dos sentidos de la rotación. La lectura de la corriente menor indica que la bomba está funcionando en el sentido correcto.

Estado del Sistema

La luz indicadora de estado exhibe el estado del controlador. El código de estado en color verde constante indica que la bomba se encuentra en el modo de espera (la bomba no está funcionando). El código de estado en color verde titilante indica que la bomba está funcionando. La luz anaranjada constante indica que el voltaje de entrada es bajo. La luz roja constante o titilante indica que hay un problema en el controlador o en el sistema. Remítase a la lista de códigos de estado ubicada en el panel lateral de la cubierta de acceso. Véase la Sección 9 para más detalles.

PELIGRO



La luz que Indica el código de estado ¡no es un indicador de voltaje! Siempre apague el interruptor de desconexión y el disyuntor, y espere 5 minutos antes del mantenimiento.

FUNCIONES DE ENTRADA Y SALIDA

Sección 8:

CONTROL TERMINALS		
POSITION	FUNCTION	DESCRIPTION
1	COM	SIGNAL COMMON
2	RUN/STOP	CLOSED = RUN OPEN = STOP
3	COM	SIGNAL COMMON
4	HAND/AUTO	CLOSED = HAND OPEN = AUTO
5	COM	SIGNAL COMMON
6	INPUT	TRANSDUCER INPUT
7	+24V	24VDC SUPPLY
8	+5V	5VDC SUPPLY
9	COM	SIGNAL COMMON
10	ANALOG OUTPUT	4-20mA OUTPUT
11	SP2/SP1	CLOSED = SETPOINT2 OPEN = SETPOINT1
12	PRESSURE DROP	CLOSED = 20PSI OPEN = 5PSI
13	RELAY1 - NO	MOTOR RUN
14	RELAY1 - NC	STOP: NC = COM
15	RELAY1 - COM	RUN: NO = COM
16	RELAY2 - NO	SYSTEM FAULT
17	RELAY2 - NC	OK: NC = COM
18	RELAY2 - COM	FAULT: NO = COM

Las franjas de terminales de control permiten una variedad de funciones de entrada y salida.

Advertencia Corte toda la corriente al controlador antes de cablear dispositivos a los terminales de control.

Advertencia FUNCIONAR/DETENER, MANUAL/AUTO, SP2/SP1 y CAÍDA DE PRESIÓN son funciones de entrada de los interruptores. No conecte la corriente a estas funciones de entrada pues de lo contrario se dañará el controlador. Únicamente conecte a estas funciones de entrada aquellos contactos con interruptor sin toma de corriente.

FUNCIONAR/DETENER: Esta función de entrada permite que la bomba / el motor puedan ser prendidos y apagados por un interruptor externo. Conecte a los terminales 1 (COM) y 2 (FUNCIONAR/DETENER) los contactos de un interruptor externo sin toma de corriente. Cuando el interruptor está cerrado, el controlador está en el modo FUNCIONAR (está activada la salida al motor). Cuando el interruptor está abierto, el controlador está en el modo DETENER (está desactivada la salida al motor).

MANUAL/AUTO: Esta función de entrada le permite al controlador hacer funcionar el motor a toda velocidad sin el uso de un transductor de presión. Esta función de entrada puede ser controlada por un interruptor externo sin toma de corriente. Conecte a los terminales 3 (COM) y 4 (MANUAL/AUTO) los contactos de un interruptor externo sin toma de corriente. Cuando el interruptor está cerrado, el controlador está en el modo MANUAL. Mientras está en el modo MANUAL, la función de entrada FUNCIONAR/DETENER se utiliza para arrancar o apagar el motor y se ignora la función de entrada del transductor de presión. Cuando el interruptor está abierto, el controlador está en el modo AUTO. Mientras el controlador se encuentra en el modo AUTO utiliza la retroalimentación del transductor de presión para controlar la velocidad del motor.

FUNCIÓN DE ENTRADA y +24V: Estos terminales constituyen la retroalimentación del transductor y su suministro de energía. Conecte el extremo blanco del cable del transductor al terminal 6 (ENTRADA). Conecte el extremo marrón del cable del transductor al terminal 7 (+24V). El hecho de conectar el alambre de drenaje (desnudo) al chasis permite la puesta a tierra de la caja del transductor de presión. El controlador está configurado para un transductor de presión de salida de 300 PSI 4-20mA.

SALIDA ANALÓGICA: Esta salida es una señal de 4-20mA basada en la velocidad del motor (4mA = 0Hz, 20mA = 60Hz) y puede ser conectada a dispositivos de seguimiento externo o de control externo. Conecte la terminal 10 (SALIDA ANALÓGICA) a la entrada de 4-20mA del dispositivo externo. Conecte la terminal 9 (COM) al lado negativo de antinodo de la corriente sobre el dispositivo externo. El dispositivo externo debe tener una resistencia de entrada (impedancia) en el rango de 45Ω a 250Ω. El voltaje máximo de salida es de 24V.

SP2/SP1: Esta función de entrada le permite al sistema funcionar conforme uno de 2 ajustes de presión. Esta función de entrada puede ser controlada por un interruptor externo sin toma de corriente. Conecte los contactos de un interruptor externo sin toma de corriente a los terminales 5 (COM) y 11 (SP2/SP1). Cuando el interruptor está cerrado se activa el punto 2 de presión configurado (preajustado a 75 PSI cuando se use un transductor de 300 PSI). Cuando el interruptor está abierto se activa el punto 1 de presión configurado (preajustado a 50 PSI cuando se use un transductor de 300 PSI).

CAÍDA DE PRESIÓN: Esta función de entrada le permite al usuario elegir la cantidad de caída de presión en el sistema antes de arrancar la bomba. Esta función de entrada puede ser controlada por un interruptor externo sin toma de corriente. Conecte los contactos de un interruptor externo sin toma de corriente a los terminales 5 ó 9 (COM) y 12 (CAÍDA DE PRESIÓN). Cuando el interruptor esté cerrado, la presión del sistema caerá 20 PSI (cuando se use un transductor de 300 PSI) antes de reiniciar la bomba. Cuando el interruptor esté abierto, la presión del sistema caerá 5 PSI (cuando se use un transductor de 300 PSI) antes de reiniciar la bomba.

RELÉ DE FUNCIONAMIENTO: Esta función de salida indica cuándo está funcionando la bomba/el motor. Esta función de salida puede utilizarse para controlar la corriente eléctrica de una luz, una alarma o algún dispositivo externo. Cuando la bomba/el motor esté apagado/a el terminal 13 (RELÉ 1 - NO) estará abierto y el terminal 14 (RELÉ 1 - NC) estará conectado al terminal 15 (RELÉ 1 - COM). Cuando la bomba/el motor esté prendido/a, el terminal 13 (RELÉ 1 - NO) estará conectado al terminal 15 (RELÉ 1 - COM) y el terminal 14 (RELÉ 1 - NC) estará abierto. La capacidad nominal del relé es 250Vca, 5 amps máximo.

FALLO DE RELÉ: Esta función de salida indica cuándo falla el sistema. Esta función de salida puede utilizarse para controlar la corriente eléctrica de una luz, una alarma o algún dispositivo externo. Cuando el sistema no esté en fallo, el terminal 16 (RELÉ 2 - NO) estará abierto y el terminal 17 (RELÉ 2 - NC) estará conectado al terminal 18 (RELÉ 2 - COM). Cuando el sistema esté en fallo, el terminal 16 (RELÉ 2 - NO) estará conectado al terminal 18 (RELÉ 2 - COM) y el terminal 17 (RELÉ 2 - NC) estará abierto. La capacidad nominal del relé es 250Vca, 5 amps máximo.

LOCALIZACIÓN Y RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS

Sección 9:

Generalidades

Aquavar SPD son controladores con autodiagnóstico. Si ocurre algún problema, observe la luz indicadora del código de estado en el frente de la unidad. La falta de alguna luz indicadora del código de estado significa que, o bien no hay voltaje de entrada, o el que hay es bajo (menor que 140Vca).

PELIGRO



La Luz que Indica el Código de Estado ¡no es un indicador de voltaje! Siempre apague el interruptor de desconexión y el disyuntor, y espere 5 minutos antes del mantenimiento. Aún puede quedar un alto voltaje en el controlador.

Remítase a la etiqueta del código de estado, situada al costado de la cubierta de acceso al controlador, para diagnosticar errores del sistema. Véase el diagrama siguiente.

STATUS CODES	
GREEN LIGHT CODES	
CONSTANT	STANDBY
BLINKING	PUMP RUNNING
ORANGE LIGHT CODES	
CONSTANT	UNDER VOLTAGE
RED LIGHT CODES	
CONSTANT	REPLACE CONTROLLER
2 BLINKS	NO WATER/LOSS OF PRIME
3 BLINKS	SENSOR FAULT
4 BLINKS	PUMP OR MOTOR BOUND
5 BLINKS	SHORT CIRCUIT/GROUND FAULT
6 BLINKS	INPUT PHASE LOSS
7 BLINKS	TEMPERATURE
8 BLINKS	OVER VOLTAGE
9 BLINKS	MOTOR OVERLOAD

Centelleos rojos	Código de falla	Acción de reinicio
Constantes	Reemplazar controlador	El controlador no se reiniciará. Se debe reiniciar la fuente de energía para borrar la falla.
2 parpadeos	No hay agua / Pérdida de cebado	El controlador se reiniciará automáticamente según los interruptores de tiempo de reinicio por falta de agua (interruptores 3 y 4 de la batería 2).
3 parpadeos	Falla del sensor	El controlador se reiniciará automáticamente cuando la señal del sensor esté dentro del rango operativo válido.
4 parpadeos	Ligado a la bomba o el motor	El controlador se reiniciará automáticamente 5 veces. Después de 5 fallas, se debe reiniciar la fuente de energía para borrar la falla.
5 parpadeos	Falla del circuito corto / conexión	El controlador no se reiniciará. Se debe a tierra reiniciar la fuente de energía para borrar la falla.
6 parpadeos	Pérdida en la fase de entrada	El controlador se reiniciará automáticamente 5 veces. Después de 5 fallas, se debe reiniciar la fuente de energía para borrar la falla.
7 parpadeos	Temperatura	El controlador se reiniciará automáticamente cuando la temperatura esté dentro del rango operativo del controlador.
8 parpadeos	Sobrevoltaje	El controlador se reiniciará automáticamente cuando el voltaje de entrada esté dentro del rango operativo del controlador.
9 parpadeos	Sobrecarga del motor	El controlador se reiniciará automáticamente.

LOCALIZACIÓN Y RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS

Sección 9 (continuación)

SIN LUCES		
Estado del Controlador		Descripción
Bajo / Ningún Voltaje		Revise el voltaje de entrada al controlador. Mida el voltaje entre fases usando un Voltímetro de CA. Este voltaje debe ser mayor que 140Vca para que se encienda la luz indicadora de estado.
CÓDIGOS DE LUZ VERDE		
Señal de Luz	Estado del Controlador	Descripción
Constante	En espera	La luz verde constante indica que la bomba está apagada. El sistema está en el modo de espera cuando no hay flujo en el sistema y se llegó al ajuste de presión establecido o la función de entrada FUNCIONAR/DETENER está puesta en DETENER (interruptor abierto).
Intermitente	La bomba está funcionando	La luz verde intermitente indica que la bomba está funcionando.
CÓDIGOS DE LUZ ANARANJADA		
Señal de Luz	Estado del Controlador	Descripción
Constante	Bajo voltaje de entrada	La luz anaranjada constante indica que el voltaje de entrada al sistema es bajo. En las unidades de 230V, la luz anaranjada aparecerá cuando el voltaje de entrada esté entre 140Vca y 170Vca. En las unidades de 460V se mostrará la luz anaranjada cuando el voltaje de entrada se encuentre entre 140Vca y 310Vca.
Intermitente	No Water/Loss of Prime Fault Disabled	Blinking Orange Light indicates the No Water/Loss of Prime Fault is disabled and the pump/motor is running. For details see 2 Blinks under Red Light Codes.
CÓDIGOS DE LUZ ROJA		
Señal de Luz	Estado del Controlador	Descripción
Constante	Error del Controlador	Falla interna del controlador. El controlador puede estar dañado en su interior. Verifique el error apagando el aparato, esperando 5 minutos y luego prendiéndolo nuevamente. Si el error persiste reemplace el controlador.
2 Parpadeos	Sin Agua / Descebamiento	Esta falla puede estar causada por: • El nivel de suministro de agua en el pozo cae por debajo de la toma de succión de la bomba. • Filtro de succión tapado. • Restricción en el tubo entre la bomba y el sensor de presión. • Bomba atascada con aire. • Bomba sin fluido, bomba funcionando contra una válvula cerrada. • Llenado de largas líneas de irrigación al arrancar. • Ajuste incorrecto de los interruptores que fijan la sobrecarga del motor. En los sistemas donde el motor funciona por debajo del factor de servicio de amperios, el controlador puede mostrar una falla no auténtica de falta de agua/descebamiento. Reduciendo el ajuste de sobrecarga del motor se eliminará la falsa lectura. Si el problema persiste, por favor verifique la capacidad de suministro. El controlador automáticamente se reiniciará de acuerdo con los interruptores correspondientes a Tiempo de Reinicio por Falta de Agua. ** Controllers with software revision A3 or later allow the user to disable this function by holding down both push buttons for 5 seconds while the pump/motor is running. While the no water/loss of prime function is disabled, the status LED will blink orange while the pump/motor is running. To re-enable the function, hold down both push buttons for 5 seconds while fault is disabled and the pump/motor is running. It is not recommended to keep the No Water/Loss of Prime fault disabled after the system has been primed. Doing so can result in damage to the pump.

LOCALIZACIÓN Y RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS

Sección 9 (continuación)

CÓDIGOS DE LUZ ROJA																		
Señal de Luz	Estado del Controlador	Descripción																
3 Parpadeos	Falla del Sensor	Esta falla puede ser causada por: • Sensor desconectado. Desenchufe y reenchufe el sensor para asegurarse de que esté bien conectado. • Conductor del cable del sensor desconectado. Verifique si hay alambres sueltos cuando el cable del sensor se conecte al tablero de circuitos, tirando de cada alambre. • Alambre roto en el cable del sensor. • Cable del sensor con alambre conductor equivocado. Verifique que los alambres estén conectados a los terminales correctos en el bloque de control del terminal. Conecte el terminal 7 (24VCC SUMINISTRO) al alambre marrón. Conecte el terminal 6 (ENTRADA DEL TRANSDUCTOR) al alambre blanco. Conecte el alambre de drenaje al chasis. • Sensor defectuoso. Para diagnosticar esta falla se requiere un medidor capaz de leer miliamperios (mA) y voltaje CC (Vcc). - Ajuste el metro para que lea un voltaje CC (Vcc). - Coloque el conector negro en el terminal 5 (COM) y el conector rojo en el terminal 7 (24Vcc SUMINISTRO). - Si funciona correctamente, el voltaje CC será 24 Vcc +/- 15%. Si este voltaje no se presenta, desconecte todos los terminales de control y repita la medición. Si el voltaje no se recupera reemplace el controlador. - Desconecte del terminal 6 el alambre blanco que está en el cable sensor. - Ajuste el metro para que lea corriente CC (mA). - Conecte el conector negro desde el metro al terminal 6 (ENTRADA DEL TRANSDUCTOR). - Conecte el conector rojo desde el metro hasta el alambre blanco situado en el cable del sensor. - El metro exhibirá la salida del sensor. Si funciona correctamente, la salida del sensor estará entre 4mA y 20mA, dependiendo de la presión en el sistema. Remítase a la tabla siguiente para determinar la retroalimentación del sensor en varias presiones. La siguiente formula da como resultado la salida del transductor basada en la presión aplicada: Salida del Transductor de Presión vs. Presión Aplicada para un transductor de salida de 300 PSI, 4-20mA. <table><caption>Datos del Gráfico: Salida del Transductor vs. Presión</caption><tr><th>Presión (PSI)</th><th>Salida del Transductor (mA)</th></tr><tr><td>0</td><td>4</td></tr><tr><td>50</td><td>6</td></tr><tr><td>100</td><td>8</td></tr><tr><td>150</td><td>10</td></tr><tr><td>200</td><td>12</td></tr><tr><td>250</td><td>14</td></tr><tr><td>300</td><td>16</td></tr></table>	Presión (PSI)	Salida del Transductor (mA)	0	4	50	6	100	8	150	10	200	12	250	14	300	16
Presión (PSI)	Salida del Transductor (mA)																	
0	4																	
50	6																	
100	8																	
150	10																	
200	12																	
250	14																	
300	16																	

LOCALIZACIÓN Y RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS

Sección 9 (continuación)

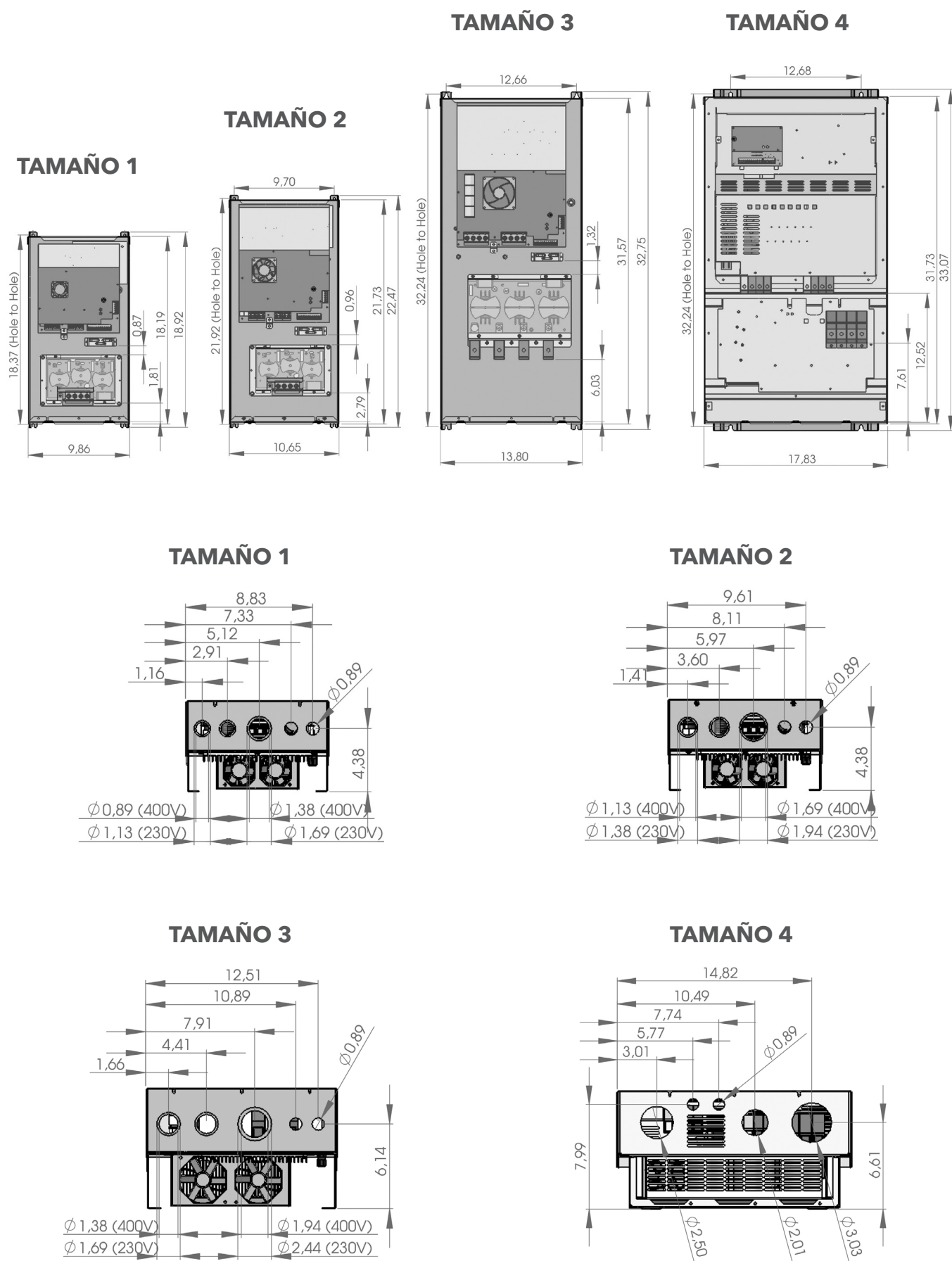
CÓDIGOS DE LUZ ROJA		
Señal de Luz	Estado del Controlador	Descripción
3 Parpadeos (continuación)	Falla del Sensor (continuación)	$\text{Corriente} = \left[\left(\frac{\text{Rango de Corriente de Salida}}{\text{Rango de Presión}} \right) \times \text{Presión del Sistema} \right] + 4\text{mA}$ Donde: • La corriente de salida es la salida del transductor • El rango de corriente de salida es la máxima señal de salida del transductor menos la señal mínima de salida del transductor. En este caso: Rango de la corriente de salida = 20mA - 4mA, ó 16mA • El rango de presión es la presión que corresponde a la señal de salida máxima. Para un transductor de 300 PSI, el Rango de Presión = 300 PSI - 0 PSI = 300 PSI. • La presión del sistema es aquella que se lee en el indicador de presión.
4 Parpadeos	Bomba o motor atascado	Esta falla puede ser causada por: • Obstrucción mecánica por escombros en la bomba. • Falla eléctrica del motor. • Regulación incorrecta de los interruptores de ajuste de la sobrecarga del motor. • Rotación incorrecta. • Pérdida de fase del motor. Esta falla se mostrará si la corriente de salida excede el 125% del régimen nominal del controlador. El controlador tratará de reiniciarse 5 veces. Si el problema persiste, el controlador quedará bloqueado y necesitará ser reiniciado. Verifique el error apagando el controlador por 5 minutos y luego encendiéndolo. Bomba/Motor/Cableado deben revisarse si la falla persiste.
5 Parpadeos	Cortocircuito	Esta falla puede ser causada por: • Falla eléctrica del motor. • Falla eléctrica del cableado entre el controlador y el motor. Se mostrará esta falla si la corriente de salida excede el 150% del régimen nominal del controlador. Verifique el error apagando el controlador por 1 minuto y luego encendiéndolo. Si el error persiste deberá revisarse el motor y el cableado entre el controlador y el motor. Apáguelo por 5 minutos. Retire los tres alambres del motor del bloque terminal. Revise el cableado de salida y el motor para detectar un cortocircuito de fase a fase o de fase a tierra. Remítase al manual del motor para información sobre lecturas de resistencia y aquellas del megóhmetro.
6 Parpadeos	Pérdida en la fase de entrada	Esta falla puede ser causada por: • Fase de corriente de entrada desconectada. • Interruptores incorrectos de ajuste de la sobrecarga del motor. Cuando se use corriente de entrada monofásica, los interruptores de ajuste de sobrecarga de motor deben estar fijados en 50% o por debajo. En una operación de entrada trifásica, esta falla se mostrará si el voltaje de entrada de fase a fase es mayor que el 25%, menor que el nominal. El controlador intentará reiniciarse 5 veces. Si el problema persiste, el controlador se bloqueará y necesitará ser reiniciado.

LOCALIZACIÓN Y RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS

Sección 9 (continuación)

CÓDIGOS DE LUZ ROJA		
Señal de Luz	Estado del Controlador	Descripción
7 Parpadeos	Temperatura	Esta falla puede ser causada por: • Alta temperatura ambiente. El régimen nominal para temperatura ambiente máxima es de 122°F (50°C). • Baja temperatura ambiente. El régimen nominal para temperatura ambiente mínima es de -22°F (-30°C). Esta falla se mostrará si la temperatura ambiente es mayor que 122°F (50°C) o menor que -22°F (-30°C). No instale el controlador donde quede expuesto a la luz del sol directa. Revise si hay fallas de ventilación. Los ventiladores de la parte posterior del controlador se prenderán únicamente cuando sea necesario. Se prenderán cuando el motor esté funcionando o cuando la temperatura del sumidero térmico llegue a 104°F (40°C).
8 Parpadeos	Sobrevoltaje	Esta falla puede ser causada por: • Alto voltaje de entrada. Esta falla se exhibe si el voltaje de entrada fase a fase es mayor que 275V para unidades de 230V y 560V para unidades de 460V.
9 Parpadeos	Sobrecarga del motor	Esta falla puede ser causada por: • Obstrucción mecánica por escombros en la bomba. • Falla eléctrica del motor. • Regulación incorrecta de los interruptores de ajuste de la sobrecarga del motor. • Rotación incorrecta. El controlador protegerá al motor de una corriente excesiva limitando la que se aplica al motor. El límite de corriente está configurado según los interruptores de ajuste de sobrecarga del motor. Esta falla se exhibe si la frecuencia de salida se reduce para limitar la corriente al motor en más de 10Hz por 5 minutos.

DIMENSIONES DEL CONTROLADOR



APÉNDICE: TABLAS DE DETERMINACIÓN DEL TAMAÑO DEL ALAMBRE DE ENTRADA

Grados			Longitud Máxima Permitida del Conductor en Pies (40°C Ambiente, 5% Caída de Voltaje)																										
Entrada del Controlador	HP del Motor	SFA del Motor	Corriente de Entrada	Tamaño del conductor para el alambre clasificado 75°C (las longitudes en intrépido requieren el alambre clasificado 90°C)																									
				14	12	10	8	6	4	3	2	1	1/0	2/0	3/0	4/0	250	300	350	400	500	600	750	1000					
230V, Entrada Monofásica	2	7.6	17.6	112	185	306	495	776	1243	1566	1980	2496	3152	3979															
	3	10.1	23.3		224	367	579	931	1174	1485	1874	2368	2991	3778															
	5	17.5	40.4				321	524	666	846	1071	1356	1717	2171	2740	3238	3889												
	7 1/2	26.4	61.0					333	428	548	697	886	1127	1427	1805	2136	2568	3005	3440										
	10	33.0	76.2							331	427	547	698	891	1132	1434	1700	2045	2395	2744	3421								
	15	46.0	106.2									373	482	622	794	1012	1204	1451	1702	1954	2440	2942	3696						
230V, Entrada Trifásica	2	7.6	8.9	276	444	715	1138	1774	2832	3561																			
	3	10.1	11.9	203	329	534	853	1332	2128	2677	3383																		
	5	17.5	20.6		177	297	484	761	1221	1539	1946	2454	3101	3915															
	7 1/2	26.4	31.1				310	494	800	1011	1282	1619	2048	2588	3271														
	10	33.0	38.8				240	387	632	802	1019	1289	1632	2065	2611	3294	3893												
	15	46.0	54.1					264	440	563	719	912	1159	1471	1862	2353	2784	3345	3914										
460V	20	60.0	70.6							418	538	687	876	1116	1416	1793	2124	2554	2990	3425									
	25	76.0	89.4								410	528	677	868	1104	1402	1665	2004	2349	2693	3359								
	30	94.0	110.6										531	687	878	1119	1333	1606	1885	2165	2705	3260							
	2	3.8	4.5	1130	1561	2495	3956																						
	3	5.3	6.2	804	1114	1785	2833																						
	5	8.5	10.0	489	684	1104	1760	2745																					

Las longitudes en **NEGRILLA** requieren alambre de 90°C. Las conexiones de entrada para los modelos SPD20300 y SPD20300F requieren un cable a 90°C.

APÉNDICE: TABLAS DE DETERMINACIÓN DEL TAMAÑO DEL ALAMBRE DE SALIDA

Longitud Máxima Permitida del Conductor en Pies (40°C Ambiente, 5% Caída de Voltaje)																								
Grados			Tamaño del conductor para el alambre clasificado 75°C																					
Entrada del Con-trolador	HP del Motor	SFA del Motor	14	12	10	8	6	4	3	2	1	1/0	2/0	3/0	4/0	250	300	350	400	500	600	750	1000	
230V	2	7.6	327	525	843	1340	2089	3333																
	3	10.1	242	391	631	1006	1569	2505	3152	3981														
	5	17.5	129	214	355	573	899	1440	1813	2293	2890	3651												
	7 1/2	26.4			224	371	587	946	1195	1513	1909	2413	3049	3852										
	10	33.0			171	289	463	751	950	1205	1522	1925	2435	3077	3880									
	15	46.0					320	526	670	854	1081	1371	1737	2198	2775	3281	3941							
	20	60.0					233	391	502	643	818	1040	1322	1675	2118	2507	3013	3526						
	25	76.0						295	384	495	633	808	1032	1310	1661	1969	2368	2773	3177	3961				
460V	30	94.0								386	498	639	821	1046	1330	1580	1902	2231	2558	3192	3848			
	2	3.8	1332	2123	3391																			
	3	5.3	950	1517	2427	3851																		
	5	8.5	582	935	1505	2395	3733																	
	7 1/2	13.0	366	597	972	1556	2432	3888																
	10	16.5	277	458	756	1218	1909	3056	3848															
	15	23.0		309	525	860	1356	2180	2750	3480														
	20	30.0			384	644	1025	1658	2096	2656	3354													
	25	37.0				507	817	1331	1687	2141	2708	3428												
	30	47.0					624	1028	1311	1669	2115	2682	3399											

Las longitudes en **NEGRILLA** requieren alambre de 90°C.

GARANTÍA COMERCIAL

Para los productos vendidos a compradores comerciales, el Vendedor garantiza que los productos vendidos al Comprador en virtud del presente (con excepción de membranas, sellos, juntas, materiales de elastómero, revestimientos y otras "partes de desgaste" o consumibles, que no se garantizan, con excepción de lo dispuesto por el contrario en la cotización o formulario de venta) (i) se construirán de acuerdo con las especificaciones referidas en la cotización o formulario de venta, si tales especificaciones se realizan expresamente como parte de este Acuerdo, y (ii) están libres de defectos en material y mano de obra por un período de un (1) año desde la fecha de instalación o doce (12) meses desde la fecha de envío (y tal fecha de envío no deberá ser posterior a dieciocho (18) meses posteriores a la recepción del aviso que los productos están listos para ser enviados), lo que ocurra primero, a menos que se especifique un período mayor en la documentación del producto (la "Garantía").

Con excepción de lo requerido por ley, el Vendedor, a su opción y sin costo alguno para el Comprador, reparará o reemplazará el producto que no se ajuste a la Garantía en tanto que el Comprador envíe un aviso escrito al Vendedor sobre todo defecto en material o mano de obra dentro de diez (10) días de la fecha en que aparecen por primera vez los defectos o no conformidades. Según la opción de reparación o reemplazo, el Vendedor no estará obligado a remover o pagar la remoción del producto defectuoso ni instalar o pagar la instalación del producto reemplazado o reparado y el Comprador será responsable de todos los demás costos, que incluyen, entre otros, los costos de servicio, aranceles y gastos de envío. El Vendedor tendrá la exclusiva facultad de decisión con respecto al método o medio de reparación o reemplazo. El incumplimiento del Comprador de las instrucciones de reparación o reemplazo del Vendedor rescindirá las obligaciones del Vendedor en virtud de esta Garantía y anulará esta Garantía. Toda pieza reparada o reemplazada en virtud de la Garantía es garantizada solo por el resto del período de garantía por las piezas reparadas o reemplazadas. El Vendedor no tendrá obligaciones de garantía frente al Comprador con respecto a ningún producto o pieza de un producto que haya sido: (a) reparado por terceros que no sean el Vendedor o sin la aprobación escrita del Vendedor; (b) sujeto a uso incorrecto, aplicación incorrecta, descuido, alteración, accidente o daño físico; (c) usado de forma contraria a las instrucciones del Vendedor para la instalación, operación y mantenimiento; (d) dañado por el uso y desgaste normal, corrosión o ataque químico; (e) dañado debido a condiciones anormales, vibración, falta de cebado correcto o funcionamiento sin flujo; (f) dañado debido a una fuente de alimentación defectuosa o protección eléctrica incorrecta; o (g) dañado debido al uso de equipos accesorios no vendidos o aprobados por el Vendedor. En el caso de productos no fabricados por el Vendedor, no hay garantía del Vendedor; sin embargo, el Vendedor extenderá al Comprador toda garantía recibida del proveedor del Vendedor de tales productos.

LA GARANTÍA ANTERIOR ES EXCLUSIVA Y REEMPLAZA TODA OTRA GARANTÍA, CONDICIÓN O TÉRMINO EXPRESO O IMPLÍCITO DE CUALQUIER NATURALEZA RELACIONADO CON LOS PRODUCTOS PROVISTOS EN VIRTUD DEL PRESENTE, INCLUYENDO, SIN CARÁCTER LIMITATIVO, LAS GARANTÍAS IMPLÍCITAS DE COMERCIABILIDAD E IDONEIDAD PARA UN PROPÓSITO EN PARTICULAR, QUE POR EL PRESENTE SE RECHAZAN Y EXCLUYEN EXPRESAMENTE. CON EXCEPCIÓN DE LO DISPUESTO POR LA LEY EN CONTRARIO, EL EXCLUSIVO REMEDIO DEL COMPRADOR Y LA RESPONSABILIDAD TOTAL DEL VENDEDOR POR EL INCUMPLIMIENTO DE ALGUNA DE LAS GARANTÍAS ANTERIORES SE LIMITA A REPARAR O REEMPLAZAR EL PRODUCTO Y EN TODO CASO SE LIMITARÁ AL IMPORTE PAGADO POR EL COMPRADOR POR EL PRODUCTO DEFECTUOSO. EN NINGÚN CASO EL VENDEDOR SERÁ RESPONSABLE POR OTRA FORMA DE DAÑOS, YA SEA DIRECTOS, INDIRECTOS, LIQUIDADOS, INCIDENTALES, RESULTANTES, PUNITIVOS, EJEMPLARES O ESPECIALES, INCLUYENDO, ENTRE OTROS, LA PÉRDIDA DE GANANCIAS, LA PÉRDIDA DE AHORROS ANTICIPADOS O GANANCIAS, LA PÉRDIDA DE INGRESOS, LA PÉRDIDA DEL NEGOCIO, LA PÉRDIDA DE PRODUCCIÓN, LA PÉRDIDA DE OPORTUNIDAD O LA PÉRDIDA DE REPUTACIÓN.



Xylem Inc.
2881 East Bayard Street Ext., Suite A
Seneca Falls, NY 13148
Teléfono: (800) 453-6777
Fax: (888) 322-5877
www.xylem.com/centripro

CentriPro y Aquavar SPD son marcas registradas de Xylem Inc. o una de sus filiales.
© 2019 Xylem Inc. IM213 Revisión Número 7 March 2019



Aquavar SPD^{MC}

Commandes de pompe à vitesse variable

DIRECTIVES D'INSTALLATION, D'UTILISATION ET D'ENTRETIEN

INDEX

Consignes de sécurité	61
Composants du système	62
Conception du système	63
Tuyauterie	65
Pose du contrôleur	67
Alimentation électrique et câblage	68
Mise en service du système (entrée et sortie de courant, contacteurs et sens de rotation)	73
Fonctions des entrées et des sorties (bornes de commande)	78
Diagnostic des anomalies	79
Dimensions des contrôleurs	84
Annexe (table des calibres de câble d'entrée)	85

NOTA:

- Use 60/75°C Copper wire only (90°C copper wire or equivalent for SPD20300 / SPD20300F).
- Suitable for use on a circuit capable of delivering not more than 5000 RMS symmetrical amperes, 240 or 460 Volts maximum when protected by T Class Fuses.
- Integral solid state short circuit protection does not provide branch circuit protection. Branch circuit protection must be provided in accordance with the National Electric Code and any additional local codes. Branch circuit protection provided by fuses only.
- Suitable for use in a pollution degree 2 micro-environment.
- Motor overload protection provided at 110% of full load current.
- These devices are not provided with motor over temperature sensing, or equivalent.
- In order to maintain the environmental rating integrity of the enclosure, all openings must be closed by equipment rated 3, 3R, 3S, 4, 4X, 6, or 6P.
- Maximum ambient temperature is 40°C.

CONSIGNES DE SÉCURITÉ

Section 1



Important: lire toutes les informations relatives à la sécurité avant d'installer le contrôleur.

NOTA:



Le symbole ci-contre est un **SYMBOLE DE SÉCURITÉ** employé pour signaler sur le contrôleur, sur la pompe et dans le manuel les mots-indicateurs dont on trouvera la description ci-dessous. Sa présence sert à attirer l'attention afin d'éviter les blessures et les dommages matériels. Observer chaque message accompagnant le symbole de sécurité afin de prévenir les blessures graves, voire mortelles.



Signale une situation dangereuse imminente qui causera la mort ou des blessures graves si elle n'est pas évitée.



Signale une situation potentiellement dangereuse qui peut causer la mort ou des blessures graves si elle n'est pas évitée.



Signale une situation potentiellement dangereuse qui, si elle n'est pas évitée, pourrait causer des blessures de gravité faible à modérée.



Utilisée sans symbole de sécurité. Signale une situation potentiellement dangereuse qui peut causer des dommages matériels si elle n'est pas évitée.

AVIS :

Sert à énoncer les directives spéciales de grande importance que l'on doit suivre.

NOTA:

Chaque directive d'utilisation doit être lue, comprise et suivie par le personnel d'exploitation. CentriPro ne sera nullement tenue responsable des dommages ni des anomalies dus au non-respect des directives en question.

1. Le présent manuel a pour but de faciliter l'installation, l'utilisation et la réparation du système et doit être conservé près de celui-ci.
2. L'installation et l'entretien **DOIVENT** être effectués par du personnel formé et qualifié.
3. Revoir chaque directive et avertissement avant d'effectuer tout travail sur le système.
4. On **DOIT** laisser les autocollants de sécurité sur le contrôleur, sur le système de pompage, ou sur les deux.
5.  On doit couper l'alimentation électrique du système avant d'effectuer tout travail sur les composants électriques ou mécaniques de ce dernier. Omettre ce point peut causer un choc électrique, des brûlures ou la mort.
6.  Quand la pompe est en service, elle peut démarrer inopinément et causer ainsi de graves blessures.

AVERTISSEMENT

Ce produit peut vous exposer à des produits chimiques, incluant le plomb, reconnus par l'État de la Californie comme pouvant être cancérigènes, causer des anomalies congénitales ou d'autres problèmes de reproduction. Pour plus d'informations : www.P65Warnings.ca.gov.

COMPOSANTS DU SYSTÈME

Section 2

Jeter un coup d'œil sur les composants du SPD fournis par CentriPro et s'assurer qu'il n'en manque pas. Vérifier s'ils ont été endommagés durant le transport. Se familiariser avec leur nom.

Contrôleur SPD à vitesse variable :

1. Contrôleur SPD
2. Capteur de pression et câble
3. Bouchons de plaque de conduit

AVERTISSEMENT

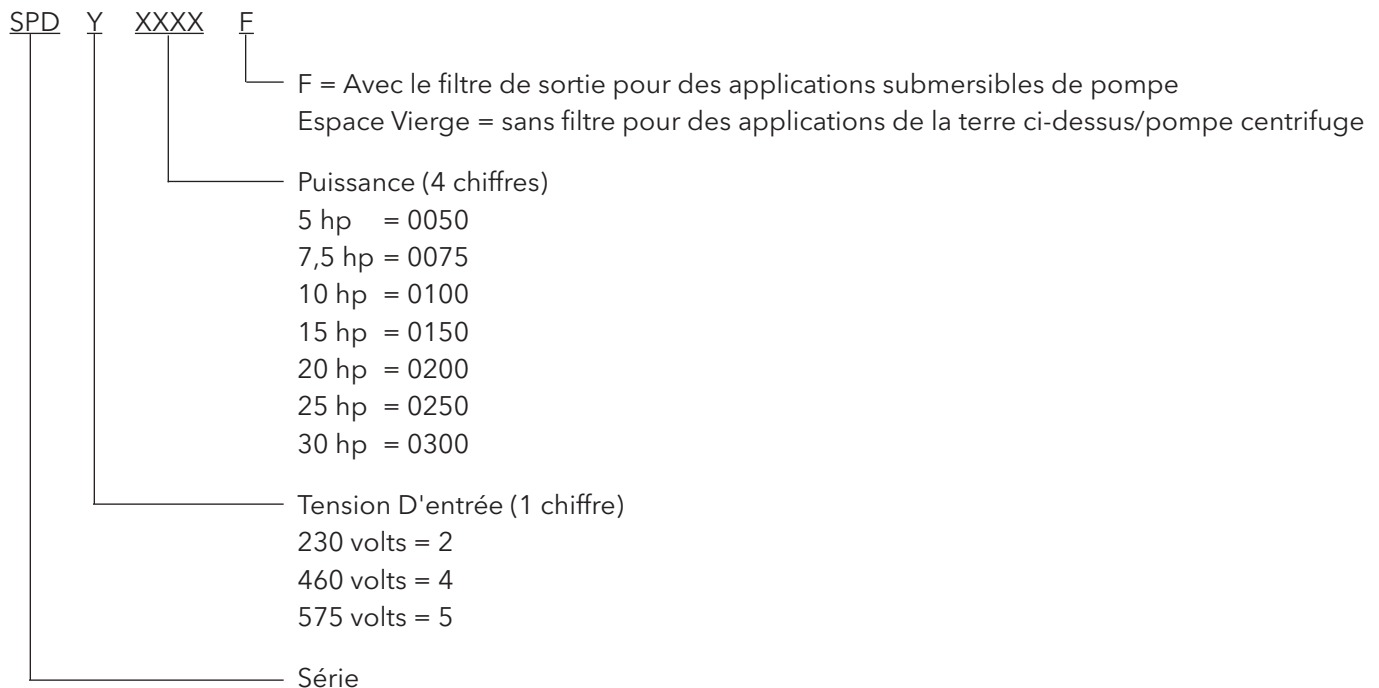


NE PAS mettre l'appareil sous tension ni faire fonctionner la pompe tant que les raccordements électrique et hydraulique, particulièrement celui du capteur de pression, ne seront pas complets.



La pompe ne devrait pas fonctionner à sec. Toute l'installation électrique doit être effectuée par un technicien qualifié. Il faut toujours suivre les prescriptions du code provincial ou national de l'électricité et les règlements locaux. Adresser les questions relatives au code à un inspecteur en électricité ou à un organisme de mise en application du code. Le non-respect du code et des politiques de santé et de sécurité au travail peut entraîner des blessures et des dommages matériels. L'inobservation des directives d'installation fournies par le fabricant peut se traduire par un choc électrique, un incendie, des blessures ou la mort, ainsi que par des dommages matériels, des performances non satisfaisantes et l'annulation de la garantie du fabricant.

Information sur le code de produit du contrôleur



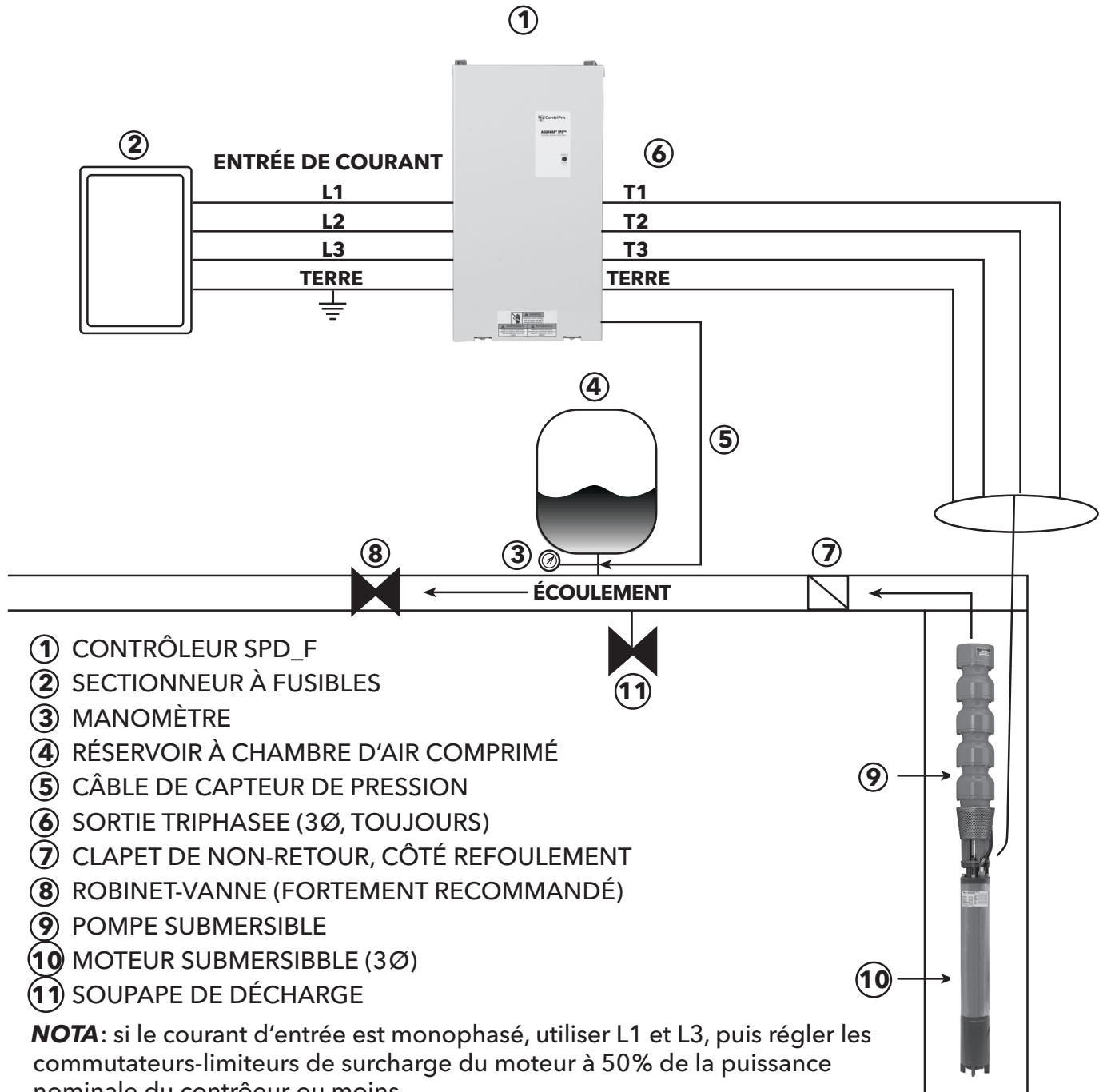
CONCEPTION DU SYSTÈME

Section 3

NOTA:

Les systèmes DOIVENT être conçus uniquement par des techniciens qualifiés et respecter les prescriptions des codes provinciaux ou nationaux pertinents et les exigences locales.

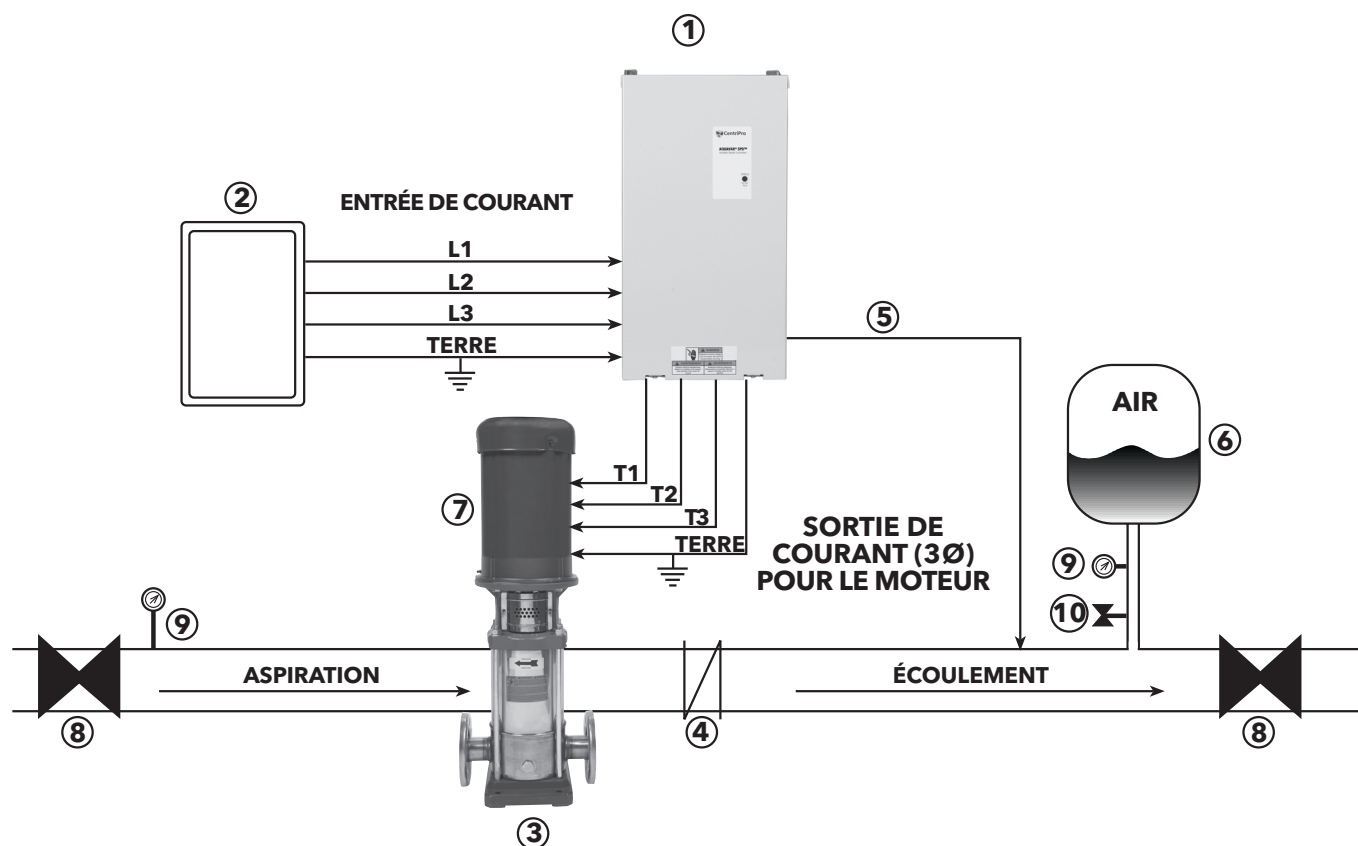
Deux schémas montrent des systèmes types munis d'un contrôleur de pression constante SPD_ _ F, avec le filtre. Le premier (ci-dessous) illustre un système à pompe submersible.



CONCEPTION DU SYSTÈME

Section 3 (suite)

Le schéma suivant montre une installation pour réseau de distribution d'eau municipal.



- ① CONTRÔLEUR AQUAVAR SPD
- ② SCETIONNEUR À FUSIBLES
- ③ POMPE CENTRIFUGE
- ④ CLAPET DE NON-RETOUR
- ⑤ CÂBLE DE CAPTEUR DE PRESSIION

- ⑥ RÉSERVOIR À CHAMBRE D'AIR COMPRIMÉ
- ⑦ MOTEUR TRIPHASÉ (3Ø)
- ⑧ ROBINET-VANNE (À TOURANT SPHÉRIQUE)
- ⑨ MANOMÈTRE
- ⑩ SOUPAPE DE DÉCHARGE

NOTA: si le courant d'entrée est monophasé, utiliser L1 et L3, puis régler les commutateurs-limiteurs de surcharge du moteur à 50% de la puissance nominale du contrôleur ou moins.

Section 4

Généralités

NOTA :

La plomberie doit être entièrement réalisée par un technicien qualifié. Suivre les prescriptions du code provincial ou national pertinent et les exigences locales.

Une installation appropriée requiert une soupape de décharge, un raccord à filetage intérieur de ¼ po, NPT, pour le capteur de pression et une tuyauterie de calibre adéquat. Ce dernier ne devrait pas être inférieur à celui des raccords d'aspiration et de refoulement de la pompe. La tuyauterie devrait être aussi courte que possible et dépourvue de raccords et d'accessoires inutiles, afin de réduire la perte de charge (par frottement) au minimum.



Certaines combinaisons pompe-moteur utilisées avec le système peuvent produire une pression dangereuse. Choisir la tuyauterie, les raccords et les accessoires en conséquence, selon les recommandations du fournisseur de tuyaux. S'informer des exigences locales et du code pertinent quant à la tuyauterie.

Chaque joint de tuyauterie doit être étanche. À cette fin, employer du ruban de téflon ou du mastic d'étanchéité, mais, en pareil cas, voir à ne pas trop en mettre pour prévenir tout risque de blocage du capteur de pression par l'excédent de mastic.

Afin de prévenir la corrosion galvanique, ne jamais fixer de tuyau, de raccord ni d'accessoire de tuyauterie galvanisé directement sur la tête de refoulement en inox. Chaque raccord à barbillons devrait toujours être assujéti avec deux colliers de serrage.

Réservoir à pression, soupape de décharge et tuyauterie de refoulement

N'utiliser que des réservoirs à chambre d'air « sous pression » dans le système ; pas de réservoirs galvanisés. Le réservoir, le capteur de pression et la soupape de décharge doivent toujours être à une température ambiante de plus de 1,1 °C (34 °F). Si une fuite ou l'ouverture de la soupape peut causer des dommages, poser sur celle-ci une canalisation d'évacuation. **La canalisation d'évacuation doit déboucher dans un drain ou dans un lieu où elle ne causera aucun dommage matériel.**

Réservoir à pression et pression du système

Évaluation et sélection – Un réservoir à chambre d'air comprimé (non fourni) sert à amortir la pression du système durant les démarrages et les arrêts. Sa capacité totale devrait correspondre à au moins 20 % du débit maximal de la pompe. Si ce dernier est de 100 gal US/min, choisir un réservoir d'une capacité totale (non une capacité utile) de 20 gal US. Comprimer l'air du réservoir à chambre d'air à une pression de 10 à 15 lbf/po² de moins que celle du système. Le contrôleur est réglé en usine pour 50 lbf/po², ce qui veut dire que la pression du réservoir devrait être entre 35 et 40 lbf/po². Choisir la pression d'air la plus élevée si la pression du système varie de plus de 5 lbf/po² à un débit constant. **NOTA :** compresser l'air du réservoir avant de remplir celui-ci d'eau !

AVERTISSEMENT



La pression de service maximale du réservoir à chambre d'air comprimé Hydro-Pro est de 125 lbf/po².

Section 4 (suite)

Pose du capteur de pression

La pose du capteur de pression nécessite un raccord femelle de ¼ po, NPT. Orienter le connecteur électrique du capteur vers le haut pour éviter l'accumulation de débris dans l'orifice du capteur. Le capteur doit être fixé sur un tuyau droit (loin des coudes) exempt de turbulence. Pour optimiser la régulation de la pression, poser le capteur sur le même tuyau que le réservoir à pression, à moins de 10 pi de ce dernier, sinon il pourrait y avoir des fluctuations de la pression. **Ne pas installer le capteur de pression dans un lieu présentant des risques de gel.** Un tuyau gelé peut abîmer le capteur de pression.

Le câble du capteur de pression est déjà connecté au contrôleur et peut être raccourci s'il est trop long. Pour obtenir un câble plus long, communiquer avec l'usine. La longueur du câble de capteur maximale recommandée est de 300 pi. Éviter d'enrouler toute longueur de câble excessive afin de ne pas induire de bruit ni de tensions transitoires parasites dans le système. Ne pas placer le câble de capteur le long du câblage d'entrée et de sortie. Le maintenir à au moins 8 po du câblage en question.

S'assurer que le capteur de pression est connecté comme suit : fil brun à la borne 7 (+ 24 V c.c.), fil blanc à la borne 6 (ENTRÉE CAPTEUR) et fil d'écoulement à la masse au châssis du contrôleur pour que le boîtier du capteur soit mis à la masse avec le châssis. Il faut parfois débrancher le fil d'écoulement à la masse du châssis. Si le capteur et le moteur sont reliés par une tuyauterie en métal continue mise à la terre, ou bien si le capteur est fixé à une tuyauterie en métal mise à la terre, cela peut créer un circuit de terre, et il faut donc débrancher le fil d'écoulement à la masse du châssis. Si le capteur et le moteur ne sont pas reliés par une tuyauterie entièrement en métal ou si le capteur est fixé à une tuyauterie non mise à la terre, le fil d'écoulement à la masse devrait être connecté au châssis du contrôleur.



POSE DU CONTRÔLEUR

Section 5

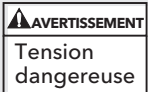
Généralités

Avec quatre (4) vis, fixer le contrôleur à la verticale en un lieu bien aéré, non exposé au soleil et à une température ambiante de - 22 à 122 °F. S'assurer de laisser un espace libre de 8 po de chaque côté du contrôleur. Si l'installation est à une altitude supérieure à 3 300 pi au-dessus du niveau de la mer, la température ambiante sera réduite de 1 % à tous les 330 pi dépassant 3 300 pi. Ne pas installer le contrôleur à une altitude de plus de 6 500 pi.

NOTA :

Ne pas empêcher l'écoulement de l'air entre les ailettes du dissipateur de chaleur ni laisser quoi que ce soit sur le contrôleur.

AVERTISSEMENT



La haute tension présente dans le contrôleur constitue un risque de choc électrique. On devrait donc toujours fermer et fixer solidement le couvercle du contrôleur. Un cadenas peut empêcher l'ouverture du contrôleur.

ALIMENTATION ÉLECTRIQUE ET CÂBLAGE

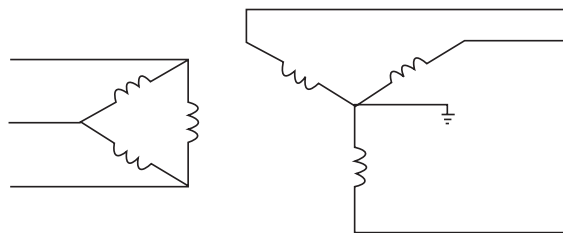
Section 6

NOTA :

L'installation et l'entretien DOIVENT être effectués par du personnel formé et qualifié. Il faut toujours suivre les prescriptions du code provincial ou national de l'électricité et les règlements locaux pour le câblage du système.

Le rendement et la sécurité sont largement tributaires du type de transformateur et de montage alimentant la tête de commande en courant. Voici une brève description des montages les plus fréquents et de leurs qualités et défauts. Il faut toujours s'enquérir du réseau local avant de choisir la tête de commande.

Montage en étoile avec neutre à la terre ou en triangle

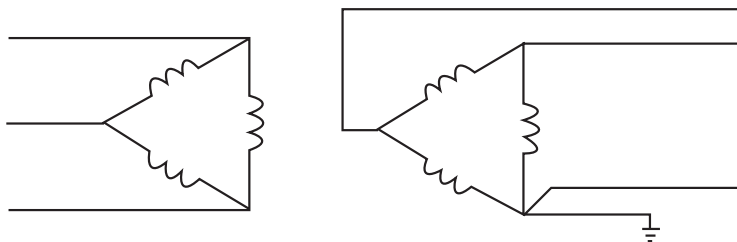


Le montage précité est l'un des plus courants, si non le plus courant. Il permet d'équilibrer la tension avec un déphasage de 30°. Selon le montage à la sortie de la tête de commande, le neutre à la terre peut acheminer le courant de mode commun sortant de la tête.

ALIMENTATION ÉLECTRIQUE ET CÂBLAGE

Section 6 (suite)

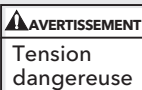
Montage en triangle ou en triangle avec branche à la terre



Il s'agit d'un autre montage équilibrant la tension, mais sans déphasage entre l'entrée et la sortie. Ici également, selon le montage à la sortie de la tête de commande, le neutre à la terre peut conduire le courant de mode commun sortant de la tête.

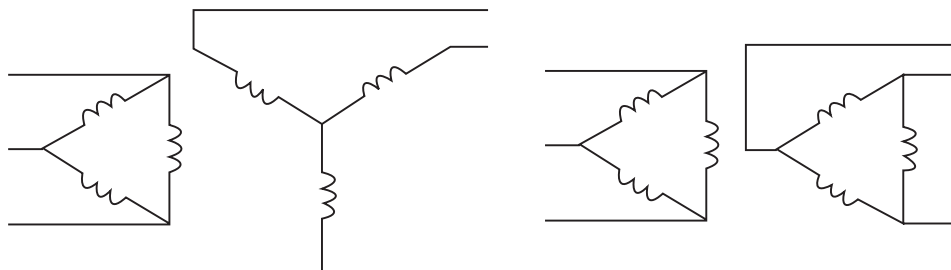
In this case the line to ground voltage on the phases that are not grounded will be equal to the phase to phase voltage. This voltage can exceed the voltage ratings of the EMC filter and input MOV protection devices. This can cause catastrophic controller failure if the line to ground EMC filter and input MOV protection devices are not disconnected. Refer to Disconnecting EMC Filter and MOVs for details on line to ground voltage limitations and disconnecting these devices.

AVERTISSEMENT



If the secondary of the transformer is a delta with a grounded leg (corner grounded delta), the line to ground EMC filter components and line to ground MOV protection must be disconnected or damage to the controller can result.

Secondaire non mis à la terre



La mise à la terre du secondaire du transformateur est essentielle à la sécurité du personnel et à la sûreté de fonctionnement de la tête de commande. Un secondaire isolé de la terre peut acheminer des tensions très dangereuses entre la tête et ses composants internes. Excédant souvent la valeur nominale du filtre de compatibilité électromagnétique et des dispositifs de protection à varistor métal-oxyde de la tête, ces tensions peuvent brusquement causer des défaillances totales. Dans tous les cas, le courant d'entrée de la tête devrait être renvoyé à la terre. Si le transformateur ne peut être mis à la terre, poser un transformateur d'isolation dont le secondaire le sera.

In this configuration the line to ground voltage from the incoming power supply may exceed the voltage rating of the line to ground EMC filter components and line to ground MOV protection. This can cause catastrophic controller failure if the line to ground EMC filter and input MOV protection devices are not disconnected. Refer to Disconnecting EMC Filter and MOVs for details on line to ground voltage limitations and disconnecting these devices.

AVERTISSEMENT

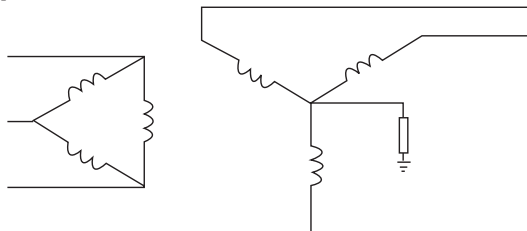


Si le système d'alimentation est muni d'un secondaire non à la terre, les fils de terre de la protection à varistor métal-oxyde et des composants du filtre de compatibilité électromagnétique doivent être déconnectés pour ne pas endommager le contrôleur.

Section 6 (suite)

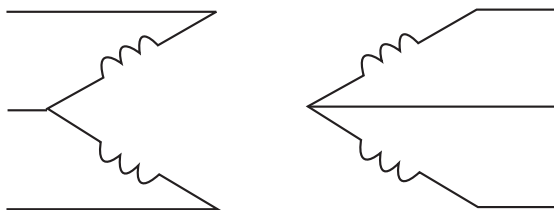
Pour débrancher le fil de terre des composants du filtre de compatibilité électromagnétique, repérer le fil volant (v. illustration ci-dessous) se trouvant à gauche du contrôleur sur le panneau principal. Le déconnecter de la façon montrée.

Mise à la terre par résistance et protection contre les défauts à la terre



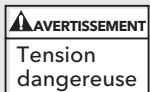
La mise à la terre du neutre du secondaire en étoile par le biais d'une résistance est acceptable. En cas de court-circuit du secondaire, aucune des phases par rapport à la terre ne dépassera la tension ligne à ligne normale, donc la valeur nominale des dispositifs de protection à varistor métal-oxyde de la tête. La résistance sert souvent à déceler le courant à la terre, associé à une chute de tension. Étant donné que le courant à la terre de haute fréquence peut traverser la résistance, voir à connecter les fils reliant la tête au moteur selon les méthodes de câblage recommandées. Le branchement de têtes multiples à un seul transformateur peut produire un courant à la terre cumulatif qui déclenchera le disjoncteur de fuite à la terre.

Montage en triangle ouvert (communiquer avec l'usine)



Ce type de montage est courant en 230 V, où il n'y a parfois que du monophasé, même si le triphasé est requis. On emploie alors deux transformateurs monophasés pour en tirer la troisième phase. S'il s'agit d'alimenter une tête de commande, ce montage doit être réduit à environ 70 % de la valeur nominale d'un transformateur monophasé. Le montage offre une régulation médiocre, et il se peut que seules deux phases proviennent des deux fils d'alimentation, ce qui nécessitera la réduction de 50 % de la valeur nominale de la tête (par ex., une tête de 20 hp en deviendra une de 10 hp, en 230 V).

AVERTISSEMENT



Les systèmes montés en triangle ouvert devraient être choisis avec une réduction de puissance de 50 % (communiquer avec l'usine).

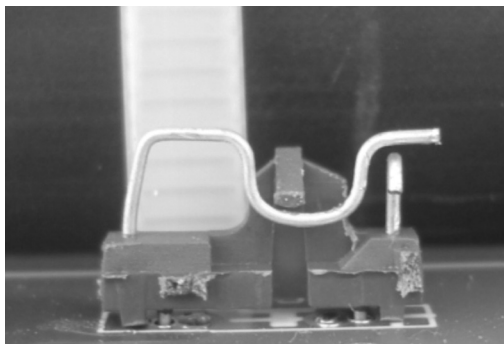
ALIMENTATION ÉLECTRIQUE ET CÂBLAGE

Section 6 (suite)

Déconnexion du filtre et du MOVs d'EMC

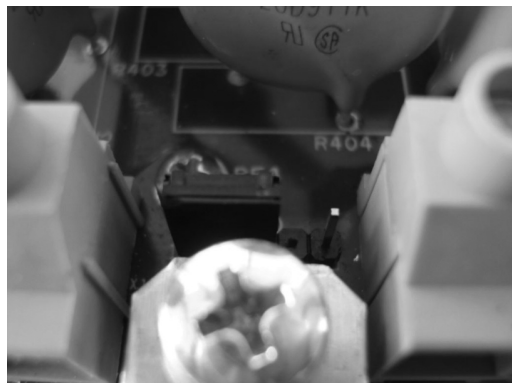
Pour tous les contrôleurs, si la ligne pour rectifier la tension de l'alimentation d'énergie entrante est plus grande que 300Vac puis la ligne pour rectifier des composants de filtre d'EMC doivent être déconnectés comme décrits ci-dessous. Pour les contrôleurs 230V, si la ligne pour rectifier la tension de l'alimentation d'énergie entrante dépasse 300Vac puis la ligne pour rectifier MOVs doit être déconnecté comme décrit ci-dessous. Pour les contrôleurs 460V, si la ligne pour rectifier la tension de l'alimentation d'énergie entrante dépasse 550Vac puis la ligne pour rectifier MOVs doit être déconnecté comme décrit ci-dessous.

Pour déconnecter la ligne pour rectifier des composants de filtre d'EMC, localisez le cavalier affiché ci-dessous. Le cavalier est du côté de main gauche du contrôleur sur le conseil principal. Déplacez-vous à la position disconnected affichée ci-dessous.

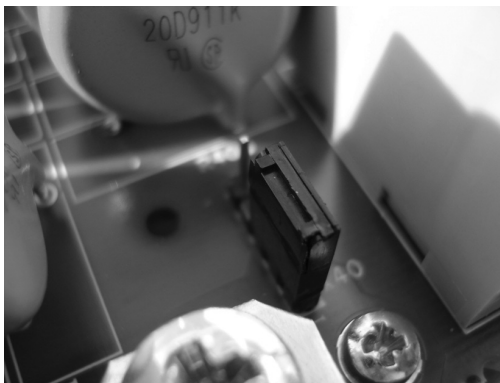


Pour déconnecter la ligne pour rectifier la protection de MOV, localisez le cavalier affiché ci-dessous. Le cavalier est situé entre les TB d'entrée et sortie sur le conseil principal. Déplacez-vous à la position affichée.

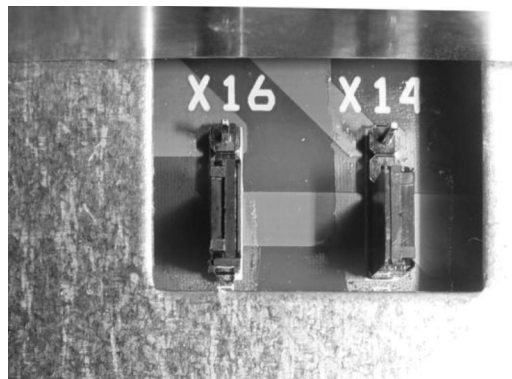
Pour des contrôleurs de la taille de trame 1:



Pour des contrôleurs des tailles de trame 2 et 3:



Pour des contrôleurs de la taille de trame 4:



ALIMENTATION ÉLECTRIQUE ET CÂBLAGE

Section 6 (suite)

Montage monophasé

Les petites têtes de commande à redresseur à diode à l'entrée peuvent générer du triphasé à partir de monophasé. Seule une partie du pont d'entrée triphasée servira. L'ondulation du courant passera de 360 à 120 Hz, chargeant davantage les filtres de courant continu (bobine de réactance et batterie de condensateurs) et exigeant une réduction de 50 % du courant de la tête de commande.

Si le courant d'entrée est monophasé, il faut régler les commutateurs-limiteurs de surcharge du moteur à 50 % ou moins.

Tension d'entrée (V)	Bâti	Modèle	Puissance nominale (hp)	
			Entrée triphasée	Entrée monophasée
208 ou 230	1	SPD20050	5,0	2,0
		SPD20050F		
	2	SPD20075	7,5	3,0
		SPD20075F		
		SPD20100	10,0	5,0
		SPD20100F		
	3	SPD20150	15,0	7,5
		SPD20150F		
		SPD20200	20,0	10,0
		SPD20200F		
	4	SPD20250	25,0	12,0
		SPD20250F		
SPD20300		30,0	15,0	
SPD20300F				
460	1	SPD40050	5,0	
		SPD40050F		
		SPD40075	7,5	
		SPD40075F		
	2	SPD40100	10,0	
		SPD40100F		
		SPD40150	15,0	
		SPD40150F		
		SPD40200	20,0	
		SPD40200F		
	3	SPD40250	25,0	
		SPD40250F		
SPD40300		30,0		
SPD40300F				

ALIMENTATION ÉLECTRIQUE ET CÂBLAGE

Section 6 (suite)

Diamètre de conduit et calibre de câble et de fusible

L'usage de conduits et de raccords de conduit en métal est recommandé pour toute connexion électrique. Voir le code de l'électricité pertinent pour le diamètre requis du conduit selon l'utilisation.

La table suivante donne le calibre de câble minimal admissible de chaque contrôleur. Ce calibre ne tient pas compte des chutes de tension dues aux fortes longueurs de câble. Voir l'annexe pour déterminer la longueur maximale du câble d'entrée et le manuel d'utilisation du moteur pour celle du câble de sortie. La chute de tension combinée maximale recommandée pour les deux câbles est de 5 %. Les tables des calibres de câble standard ne donnent les longueurs de câble maximales que pour l'entrée ou la sortie. Il faut donc choisir les longueurs de sorte que la chute de tension totale n'excède pas 5 %. Par exemple, si l'annexe donne une longueur maximale de 400 pi pour le câble d'entrée, mais que la longueur utilisée ne soit que de 100 pi, la chute de tension n'équivaudra qu'à 25 % de la chute totale de 5 % (1,25 %), et la longueur du câble de sortie ne dépassera pas 75 % de la longueur maximale indiquée pour le câblage du moteur afin de limiter la chute de tension totale à 5 %.

N'employer que des fusibles de classe T à action rapide. Le câble d'entrée des modèles SPD20300 et SPD20300F doit être classé pour une température nominale minimale de 90 °C. Tous les autres câbles doivent être classés pour une température nominale minimale de 75 °C. La table ci-dessous donne aussi le calibre de fusible recommandé pour chaque contrôleur et la puissance apparente (V·A) de génératrices.

Tension	Bâti	Modèle	Courant de sortie de chargement complet	Nominale (hp)	Fusible	Génératrice (V·A)
208/230	1	SPD20050	17.8	5.0	30.0	7700
		SPD20050F				
	2	SPD20075	26.4	7.5	40.0	11400
		SPD20075F				
		SPD20100	37.0	10.0	50.0	16000
		SPD20100F				
	3	SPD20150	47.4	15.0	70.0	20500
		SPD20150F				
		SPD20200	60.6	20.0	80.0	26200
		SPD20200F				
	4	SPD20250	76.0	25.0	110.0	32800
		SPD20250F				
		SPD20300	94.0	30.0	135.0	40600
		SPD20300F				
460	1	SPD40050	8.9	5.0	15.0	7700
		SPD40050F				
		SPD40075	13.2	7.5	20.0	11400
		SPD40075F				
	2	SPD40100	18.5	10.0	30.0	16000
		SPD40100F				
		SPD40150	23.7	15.0	40.0	20500
		SPD40150F				
		SPD40200	30.3	20.0	50.0	26200
		SPD40200F				
	3	SPD40250	37.5	25.0	60.0	32400
		SPD40250F				
		SPD40300	47.0	30.0	70.0	40600
		SPD40300F				

ALIMENTATION ÉLECTRIQUE ET CÂBLAGE

Section 6 (suite)

Exigences sur le courant et le transformateur d'entrée

L'alimentation du transformateur et la tension d'entrée doivent satisfaire à certaines exigences pour la phase et l'équilibre. **En cas de doute sur les exigences, lire les lignes directrices suivantes pour l'installation ou communiquer avec la société d'électricité ou l'usine au besoin.**

Avant de mettre le contrôleur sous tension, mesurer la tension ligne à ligne et phase-terre à la source de courant. La tension ligne à ligne doit se situer entre 195 et 265 V c.a. ($230\text{ V} \pm 15\%$) pour le 230 V, ou bien entre 391 et 529 V c.a. ($460\text{ V} \pm 15\%$) pour le 460 V. La différence de phases maximale est de $\pm 3\%$. Si elle dépasse $\pm 3\%$, un transformateur d'isolation pourrait être nécessaire. La tension phase-terre doit être inférieure à 110 % de la tension ligne à ligne nominale (230 ou 460 V), sinon il faudra peut-être enlever les composants du filtre de compatibilité électromagnétique et de la protection à varistor métal-oxyde (v. Secondaire non mis à la terre ci-dessus), ou bien un transformateur d'isolation à secondaire mis à la terre pourrait être requis.

Si l'on emploie un transformateur d'isolation, le meilleur choix sera UN transformateur triphasé à six enroulements. Le primaire en triangle est idéal pour la suppression du troisième harmonique. Le secondaire en étoile permet d'éviter les problèmes liés aux courants circulants et représente un très bon choix pour mettre à la terre le neutre du secondaire et réduire au minimum la contrainte électrique et la tension d'ondulation à la terre. La puissance apparente nominale (kV·A) du transformateur devrait être au moins 1,1 fois la puissance (hp) maximale connectée. Un facteur de sécurité de 6 est suffisant si la résistance ohmique apparente du transformateur est supérieure à 2 %, et un facteur de 5 suffit si la résistance dépasse 3 %. Le fabricant de transformateurs peut fournir des puissances apparentes réduites pour les transformateurs sans facteur de sécurité nominal, afin que ces derniers conviennent au niveau de sécurité de la tête de commande.

D'autres transformateurs sont acceptables : **trois transformateurs monophasés conviendront s'ils sont identiques quant à la symétrie phase à phase et à la concordance des phases.** Le neutre du primaire monté en étoile ne devrait jamais être mis à la terre. Faire très attention au montage en triangle du primaire et du secondaire. Toute asymétrie phase à phase pourrait produire des courants circulants et une surchauffe inacceptable des transformateurs.

AVERTISSEMENT



Ne jamais utiliser de convertisseur de phase avec la tête de commande afin de prévenir les risques de déclenchement intempestif et de dommage. Employer plutôt un courant d'entrée monophasé et une réduction de puissance de 50 %.

MISE EN SERVICE DU SYSTÈME

Section 7

Connexion des fils de moteur



Passer les fils de moteur dans le conduit depuis le moteur ou la boîte de connexions jusqu'au bas du contrôleur. Employer un conduit et des raccords de conduit en métal. Choisir le diamètre du conduit selon le code de l'électricité pertinent. Raccorder le conduit et introduire les fils dans le contrôleur par la seconde ou la troisième ouverture à partir de la gauche. Choisir l'ouverture de dimension appropriée ou supérieure au diamètre du conduit utilisé. Si le conduit est plus petit que l'ouverture, le fixer au contrôleur avec des bagues de conduit.

Se référer au manuel d'utilisation du moteur pour déterminer le calibre de câble selon l'utilisation. S'assurer que le raccordement du moteur à la terre est continu. Connecter les fils aux bornes de sortie marquées T1 ou U, T2 ou V, T3 ou W et GND (terre) ou .

MISE EN SERVICE DU SYSTÈME

Section 7 (suite)

DANGER



Le contrôleur a d'importantes fuites de courant par la terre. Les bornes de sortie marquées GND ou  doivent être reliées directement à la prise de terre du moteur. Si le contrôleur et le moteur ne sont pas mis à la terre correctement, il y aura risque de choc électrique.

Connexion du câble d'entrée



S'assurer que les sectionneurs ou les disjoncteurs sont verrouillés en position hors circuit avant d'effectuer les connexions. Passer les fils d'entrée de courant dans le conduit depuis le sectionneur à fusibles jusqu'au bas du contrôleur. Utiliser un conduit et des raccords de conduit en métal.

Choisir le diamètre du conduit selon le code de l'électricité pertinent. Déterminer le calibre des fils d'entrée de courant à l'aide de la table de l'annexe. Raccorder le conduit et introduire les fils dans le contrôleur par l'ouverture d'extrême gauche. Connecter les fils au bornier d'entrée et le fil de terre à la borne GND. En triphasé, raccorder les fils d'entrée à L1, L2 et L3, mais il faut les relier à L1 et L3 en monophasé et régler alors les commutateurs-limiteurs de surcharge du moteur à 50 % ou moins.

ATTENTION

Le câble d'entrée des modèles SPD20300 et SPD20300F doit être classé pour une température nominale d'**au moins 90°C**.

DANGER



Le contrôleur a d'importantes fuites de courant par la terre. Les bornes d'entrée marquées GND doivent être reliées directement à la prise de terre de l'entrée de service. Si le contrôleur et le moteur ne sont pas mis à la terre correctement, il y aura risque de choc électrique.

NOTA :

Si le courant d'entrée est monophasé, régler les commutateurs-limiteurs de surcharge du moteur à 50% ou moins pour prévenir les erreurs liées à une perte de phase du courant d'entrée.

NOTA :

Ne pas employer de disjoncteur de fuite à la terre avec le contrôleur. On évitera ainsi les déclenchements intempestifs.

DANGER



Le voyant indicateur de code d'état n'est pas un détecteur de tension ! Il faut toujours mettre le sectionneur et le disjoncteur hors circuit et attendre 5 min avant de procéder à l'entretien du système.

DANGER



Le contrôleur conserve sa charge électrique pendant 5 min après sa mise hors tension. Attendre alors 5 min avant d'ouvrir le couvercle du contrôleur pour prévenir tout risque de choc électrique.

MISE EN SERVICE DU SYSTÈME

Section 7 (suite)

Réglage des commutateurs-limiteurs de surcharge du moteur

Les commutateurs-limiteurs de surcharge du moteur permettent de régler le niveau de protection du moteur contre les courants de surcharge en cas de surintensité.

Les commutateurs 1, 2 et 3 de la série 1 servent à régler la protection contre la surcharge du moteur sous forme de pourcentage du courant de sortie nominal à pleine charge du contrôleur. Choisir la valeur équivalant ou inférieure à l'intensité (A) avec facteur de surcharge (SFA) nominale du moteur. Par exemple, si le courant de sortie nominal est de 37 A et que l'intensité avec facteur de surcharge nominale soit de 33 A, la surcharge du moteur devrait être réglée à 85 % ($33 \text{ A} \div 37 \text{ A} = 89\%$, et la valeur inférieure suivante est 85 %).

Si la pompe et le moteur ne sont pas utilisés à pleine charge, le système peut ne pas prélever le courant à un niveau proche de l'intensité (A) avec facteur de surcharge (SFA) nominale du moteur. Régler alors la surcharge du moteur près de la valeur de courant réelle à pleine charge.

SWITCH SETTINGS											
BANK1				BANK2				BANK3			
											
U = Up						D = Down					
MOTOR OVERLOAD SETTINGS						ACCEL/DECEL RAMP SETTINGS					
BANK1			% OF RATING			BANK1&2			RAMP SETTING		
1	2	3				4	1	2			
U	U	U	100%			U	U	U	0.5 SEC		
U	U	D	95%			U	U	D	1 SEC		
U	D	U	90%			U	D	U	2 SEC		
U	D	D	85%			U	D	D	3 SEC		
D	U	U	80%			D	U	U	4 SEC		
D	U	D	70%			D	U	D	5 SEC		
D	D	U	50%			D	D	U	6 SEC		
D	D	D	40%			D	D	D	7 SEC		
NO WATER RESTART TIME						BANK3 1			MIN FREQ		
BANK2			RESTART TIME			U			30Hz		
3	4				D			15Hz			
U	U	10 MIN			BANK3			CARRIER FREQ			
U	D	30 MIN			2			U			
D	U	1 HOUR			U			2KHz			
D	D	2 HOURS			D			8KHz			

NOTA :

Si le courant d'entrée est monophasé, régler les commutateurs-limiteurs de surcharge du moteur à 50% ou moins pour prévenir les erreurs liées à une perte de phase du courant d'entrée.

La table ci-dessous indique la valeur de réglage de la surcharge (en A) du moteur de chaque modèle.

Tension d'entrée (V)	Bâti	Modèle	Réglage de la surcharge (en A) du moteur							
			100%	95%	90%	85%	80%	70%	50%	40%
208 ou 230	1	SPD20050	17,8	16,9	16,0	15,1	14,2	12,5	8,9	7,1
		SPD20050F								
	2	SPD20075	26,4	25,1	23,8	22,4	21,1	18,5	13,2	10,6
		SPD20075F								
		SPD20100	37,0	35,2	33,3	31,5	29,6	25,9	18,5	14,8
		SPD20100F								
	3	SPD20150	47,4	45,0	42,7	40,3	37,9	33,2	23,7	19,0
		SPD20150F								
		SPD20200	60,6	57,6	54,5	51,5	48,5	42,4	30,3	24,2
		SPD20200F								
	4	SPD20250	76,0	72,2	68,4	64,6	60,8	53,2	38,0	30,4
		SPD20250F								
		SPD20300	94,0	89,3	84,6	79,9	75,2	65,8	47,0	37,6
		SPD20300F								
460	1	SPD40050	8,9	8,5	8,0	7,6	7,1	6,2	4,5	3,6
		SPD40050F								
		SPD40075	13,2	12,5	11,9	11,2	10,6	9,2	6,6	5,3
		SPD40075F								
	2	SPD40100	18,5	17,6	16,7	15,7	14,8	13,0	9,3	7,4
		SPD40100F								
		SPD40150	23,7	22,5	21,3	20,1	19,0	16,6	11,9	9,5
		SPD40150F								
		SPD40200	30,3	28,8	27,3	25,8	24,2	21,2	15,2	12,1
		SPD40200F								
	3	SPD40250	37,5	35,6	33,8	31,9	30,0	26,3	18,8	15,0
		SPD40250F								
		SPD40300	47,0	44,7	42,3	40,0	37,6	32,9	23,5	18,8
		SPD40300F								

MISE EN SERVICE DU SYSTÈME

Section 7 (suite)

MISE EN GARDE

Omettre le réglage des commutateurs-limiteurs de surcharge du moteur peut éliminer la protection du moteur contre la surcharge et annuler la garantie de ce dernier. Le mauvais réglage des commutateurs peut causer des déclenchements intempestifs et endommager le moteur.

Réglage des commutateurs des rampes d'accélération et de décélération

Les commutateurs 4 de la série 1 ainsi que 1 et 2 de la série 2 servent à régler la durée des rampes d'accélération et de décélération, c'est-à-dire combien de temps prendra le moteur pour passer de sa vitesse (fréquence) minimale à maximale ou l'inverse. Par exemple, si la durée paramétrée est de 1 s et que la fréquence (vitesse) minimale soit de 30 Hz, le moteur passera de 30 à 60 Hz en 1 s. Une rampe plus rapide devrait être utilisée pour les systèmes à fluctuations de débit rapides afin que le moteur réagisse plus vite pour maintenir la pression de consigne. On devrait employer une rampe plus lente pour les systèmes à fluctuations de débit lentes ou quand les changements de vitesse rapides peuvent causer des coups de bélier ou des à-coups de pression.

Réglage des commutateurs de délai de redémarrage en cas de manque d'eau

Les commutateurs 3 et 4 de la série 2 servent à régler le délai s'écoulant entre la détection d'une erreur liée à un manque d'eau (puits à sec) et le redémarrage du contrôleur. Par exemple, si le délai est réglé à 30 min, le contrôleur redémarrera 30 min après la détection de l'erreur. Si le délai est réglé à 10 min, le contrôleur ne redémarrera pas si 5 anomalies sont détectées en 60 min. Pour les autres paramètres, le contrôleur redémarrera après le délai choisi.

NOTA :

Omettre le réglage des commutateurs-limiteurs de surcharge du moteur peut causer des anomalies intempestives liées au manque d'eau (puits à sec).

Réglage du commutateur de fréquence minimale

La fréquence minimale est réglée avec le commutateur 1 de la série 3 et correspond à la vitesse de rotation minimale du moteur. Pour les électropompes submersibles, la fréquence minimale doit toujours être paramétrée à 30 Hz. Dans le cas des utilisations hors sol à pression d'aspiration élevée, on peut utiliser une fréquence de 15 Hz pour prévenir les oscillations de pression à basse vitesse. Parfois, la pression d'aspiration est assez forte pour que la pompe dépasse la pression réglée à 30 Hz, et on pourra alors régler celle-ci à 15 Hz.

MISE EN GARDE

Omettre le réglage du commutateur de fréquence minimale peut endommager le moteur et annuler la garantie de ce dernier. La fréquence minimale doit être réglée à 30 Hz pour les électropompes submersibles.

Réglage du commutateur de fréquence porteuse

La fréquence porteuse est réglée avec le commutateur 2 de la série 3. S'il s'agit d'un modèle sans suffixe F, on peut employer le commutateur pour changer la fréquence porteuse de sortie afin d'éliminer certains bruits dans les utilisations hors sol. Pour les modèles à suffixe F, le commutateur est désactivé, et la fréquence porteuse est toujours réglée à 2 kHz.

MISE EN SERVICE DU SYSTÈME

Section 7 (suite)

Réglage de la pression

À la mise sous tension, la pompe démarrera, et la pression du système augmentera à la valeur préréglée en usine (point de consigne 1 de 50 lbf/po² avec l'utilisation d'un capteur de pression de 300 lbf/po², ou bien point de consigne 2 de 75 lbf/po² avec l'utilisation d'un capteur de pression de 300 lbf/po²). Une fois la pression stabilisée, se servir des boutons d'augmentation (INC) et de réduction (DEC) pour régler la pression en **appuyant** sur le bouton approprié jusqu'à ce que la pression voulue soit atteinte. La nouvelle pression de consigne sera sauvegardée quand le système sera en attente (voyant vert fixe ou pompe arrêtée). Le point de consigne 1 de la pression sera réglé et sauvegardé quand l'entrée du commutateur des points de consigne 1 et 2 sera ouverte, et le point de consigne 2 sera réglé et sauvegardé quand l'entrée sera fermée.

Sens de rotation du moteur

Si la pression ou le débit semblent faibles ou que le système indique une erreur liée à la surcharge du moteur, vérifier le sens de rotation du moteur. Mettre le disjoncteur ou le sectionneur hors circuit et attendre 5 min. Intervertir deux des fils de sortie du contrôleur aux bornes T1 ou U, T2 ou V, ou bien T3 ou W. Remettre le disjoncteur ou le sectionneur en circuit. Vérifier la pression ou le débit, et s'ils semblent encore faibles, inspecter la plomberie.

Dans le cas des moteurs CentriPro, connecter le fil rouge à T1 ou U, le noir à T2 ou V et le jaune à T3 ou W pour obtenir le sens de rotation approprié.

NOTA :

Si le débit est faible ou si la hauteur totale de charge à l'aspiration est élevée, il est possible que la pression demeure constante même quand la pompe tourne dans le mauvais sens. Pendant que la pompe fonctionne, vérifier l'appel de courant avec un ampèremètre sur l'un des fils de moteur dans les deux sens de rotation. Le sens demandant le moins de courant est le bon.

État du système

Le voyant indicateur de code d'état informe sur l'état du contrôleur et du système. Si le voyant est vert et fixe, la pompe est en attente. S'il est vert et clignote, la pompe fonctionne. Un voyant orange fixe indique que la tension d'entrée est basse. Si le voyant est rouge, fixe ou clignotant, un problème a été décelé dans le contrôleur ou dans le système. Voir la liste des codes d'état apposée à l'intérieur du couvercle. La section 9 fournit plus de détails à ce sujet.

DANGER



Le voyant indicateur de code d'état n'est pas un détecteur de tension ! Il faut toujours mettre le sectionneur et le disjoncteur hors circuit et attendre 5 min avant de procéder à l'entretien du système.

FONCTIONS DES ENTRÉES ET DES SORTIES

Section 8

CONTROL TERMINALS		
POSITION	FUNCTION	DESCRIPTION
1	COM	SIGNAL COMMON
2	RUN/STOP	CLOSED = RUN OPEN = STOP
3	COM	SIGNAL COMMON
4	HAND/AUTO	CLOSED = HAND OPEN = AUTO
5	COM	SIGNAL COMMON
6	INPUT	TRANSDUCER INPUT
7	+24V	24VDC SUPPLY
8	+5V	5VDC SUPPLY
9	COM	SIGNAL COMMON
10	ANALOG OUTPUT	4-20mA OUTPUT
11	SP2/SP1	CLOSED = SETPOINT2 OPEN = SETPOINT1
12	PRESSURE DROP	CLOSED = 20PSI OPEN = 5PSI
13	RELAY1 - NO	MOTOR RUN
14	RELAY1 - NC	STOP: NC = COM
15	RELAY1 - COM	RUN: NO = COM
16	RELAY2 - NO	SYSTEM FAULT
17	RELAY2 - NC	OK: NC = COM
18	RELAY2 - COM	FAULT: NO = COM

Les bornes de commande permettent une variété de fonctions pour les entrées et les sorties.

Avertissement : couper le courant d'entrée du contrôleur avant de connecter des dispositifs aux bornes de commande.

Avertissement : les entrées MARCHE OU ARRÊT, MANUEL OU AUTOMATIQUE, POINT DE CONSIGNE 1 OU 2 et CHUTE DE PRESSION sont à contacteur, et on ne doit pas y connecter de contacteur alimenté en courant.

MARCHE OU ARRÊT : entrée permettant de démarrer et d'arrêter la pompe à l'aide d'un contacteur extérieur non alimenté en courant relié aux bornes 1 (COMMUN) et 2 (MARCHE OU ARRÊT). Quand le contact est fermé, le contrôleur est en MARCHE (sortie activée vers le moteur). Quand il est ouvert, le contrôleur est à l'ARRÊT (sortie désactivée vers le moteur).

MANUEL OU AUTOMATIQUE : entrée permettant au contrôleur de faire tourner le moteur à plein régime sans capteur de pression, avec un contacteur extérieur non alimenté en courant relié aux bornes 4 (MANUEL

OU AUTOMATIQUE) et 3 (COMMUN). Quand le contact est fermé, le contrôleur est en mode MANUEL, et l'entrée MARCHE OU ARRÊT sert à démarrer et à arrêter le moteur sans tenir compte du capteur de pression. Quand le contact est ouvert, le contrôleur est en mode AUTOMATIQUE, et le contrôleur utilise la rétroaction du capteur de pression pour contrôler la vitesse du moteur.

ENTRÉE et + 24 V : bornes pour la rétroaction et l'alimentation du capteur. Connecter le fil blanc du câble de capteur à la borne 6 (ENTRÉE) et le fil brun à la borne 7 (+ 24 V). La liaison du fil d'écoulement à la masse (fil nu) au châssis met le boîtier du capteur à la terre. Le contrôleur est configuré pour un capteur de pression de 300 lbf/po² dont la sortie est de 4 à 20 mA.

SORTIE ANALOGIQUE : sortie de signal de 4 à 20 mA selon la vitesse (fréquence) du moteur (4 mA = 0 Hz, 20 mA = 60 Hz), pouvant être reliée à des dispositifs de surveillance et de commande extérieurs. Relier la borne 10 (SORTIE ANALOG.) à l'entrée (4 à 20 mA) du dispositif extérieur et la borne 9 (COMMUN) au négatif de la boucle de courant du même dispositif. Celui-ci doit avoir une impédance (résistance) d'entrée de 45 à 250 Ω. La tension de sortie maximale est de 24 V.

POINT DE CONSIGNE 1 OU 2 : entrée permettant au système de maintenir deux pressions préréglées et d'utiliser un contacteur extérieur non alimenté en courant, relié aux bornes 11 (POINT DE CONSIGNE 1 OU 2) et 5 (COMMUN). Quand le contact est fermé, le point de consigne 2 est activé (75 lbf/po² avec l'utilisation d'un capteur de pression de 300 lbf/po²). Quand il est ouvert, le point de consigne 1 est activé (50 lbf/po² avec l'utilisation d'un capteur de pression de 300 lbf/po²).

CHUTE DE PRESSION : entrée permettant à l'utilisateur de choisir la chute de pression redémarrant la pompe, et ce, avec un contacteur extérieur non alimenté en courant relié aux bornes 12 (CHUTE DE PRESSION) et 5 ou 9 (COMMUN). Employé avec un capteur de pression de 300 lbf/po², le contact fera chuter la pression de 20 lbf/po² quand il est fermé et de 5 lbf/po² quand il est ouvert, avant que la pompe redémarre.

RELAIS MARCHE : sortie indiquant si la pompe est en marche et pouvant servir à alimenter un voyant, un dispositif d'alarme ou un autre dispositif extérieur. Quand la pompe est à l'arrêt, le contact de la borne 13 (RELAIS 1 – NO) est ouvert, et la borne 14 (RELAIS 1 – NF) est reliée à la borne 15 (RELAIS 1 – COMMUN). Quand la pompe est en marche, la borne 13 (RELAIS 1 – NO) est reliée à la borne 15 (RELAIS 1 – COMMUN), et le contact de la borne 14 (RELAIS 1 – NF) est ouvert. Les caractéristiques nominales maximales des relais sont : 250 V c.a., 5 A.

RELAIS ANOMALIE : sortie indiquant qu'une anomalie est survenue dans le système et pouvant servir à alimenter un voyant, un dispositif d'alarme ou un autre dispositif extérieur. S'il n'y a pas d'anomalie, le contact de la borne 16 (RELAIS 2 – NO) est ouvert, et la borne 17 (RELAIS 2 – NF) est reliée à la borne 18 (RELAIS 2 – COMMUN). S'il y a anomalie, la borne 16 (RELAIS 2 – NO) est reliée à la borne 18 (RELAIS 2 – COMMUN), et le contact de la borne 17 (RELAIS 2 – NF) est ouvert. Les caractéristiques nominales maximales des relais sont : 250 V c.a., 5 A.

DIAGNOSTIC DES ANOMALIES

Section 9

Généralités

Les contrôleurs SPD et Aquavar SPD effectuent leur autodiagnostic. En cas d'anomalie, jeter un coup d'œil au voyant indicateur de code d'état situé sur le devant du contrôleur. S'il est éteint, la tension d'entrée est nulle ou basse (moins de 140 V c.a.).

DANGER



Le voyant indicateur de code d'état n'est pas un détecteur de tension ! Il faut toujours mettre le sectionneur et le disjoncteur hors circuit et attendre 5 min avant de procéder à l'entretien du système.

Consulter l'étiquette des codes d'état apposée à l'intérieur du couvercle du contrôleur pour diagnostiquer les anomalies du système. Voir l'étiquette des codes d'état ci-dessous.

STATUS CODES	
GREEN LIGHT CODES	
CONSTANT	STANDBY
BLINKING	PUMP RUNNING
ORANGE LIGHT CODES	
CONSTANT	UNDER VOLTAGE
RED LIGHT CODES	
CONSTANT	REPLACE CONTROLLER
2 BLINKS	NO WATER/LOSS OF PRIME
3 BLINKS	SENSOR FAULT
4 BLINKS	PUMP OR MOTOR BOUND
5 BLINKS	SHORT CIRCUIT/GROUND FAULT
6 BLINKS	INPUT PHASE LOSS
7 BLINKS	TEMPERATURE
8 BLINKS	OVER VOLTAGE
9 BLINKS	MOTOR OVERLOAD

Voyant rouge	Code d'anomalie	Redémarrage du contrôleur
Fixe	Contrôleur à remplacer	Pas de redémarrage sans effacer l'anomalie en coupant le courant.
2 clignotements	Manque d'eau ou désamorçage	Redémarrage automatique selon le délai en cas de manque d'eau réglé avec les commutateurs 3 et 4 de la série 2.
3 clignotements	Anomalie Capteur	Redémarrage automatique si le signal du capteur se situe dans la plage de service valide.
4 clignotements	Pompe ou moteur bloqués	Cinq (5) redémarrages automatiques, mais pas de sixième sans effacer l'anomalie en coupant le courant.
5 clignotements	Court-circuit ou défaut de mise	Pas de redémarrage sans effacer l'anomalie à la terre en coupant le courant.
6 clignotements	Perte de phase du courant	Cinq (5) redémarrages automatiques, mais d'entrée pas de sixième sans effacer l'anomalie en coupant le courant.
7 clignotements	Température	Redémarrage automatique si la température se situe dans la plage de service du contrôleur.
8 clignotements	Surtension	Redémarrage automatique si la tension d'entrée se situe dans la plage de service du contrôleur.
9 clignotements	Surcharge du moteur	Redémarrage automatique.

DIAGNOSTIC DES ANOMALIES

VOYANT ÉTEINT		
État du contrôleur		Description
Tension d'entrée basse ou nulle		La tension d'entrée entre phases du contrôleur devrait dépasser 140 V c.a. pour que le voyant indicateur de code d'état s'allume. Avec un voltmètre, mesurer cette tension.
VOYANT VERT		
Voyant	État du contrôleur	Description
Fixe	En attente	Le voyant vert fixe indique que la pompe est arrêtée. Le système est en attente lorsqu'il n'y a pas de demande et que la pression paramétrée est atteinte ou que l'entrée MARCHE OU ARRÊT est réglée à ARRÊT (contacteur ouvert).
Clignotant	Pompe en marche	Le voyant vert clignotant signale que la pompe est en marche.
VOYANT ORANGE		
Voyant	État du contrôleur	Description
Fixe	Tension d'entrée basse	Le voyant orange fixe indique que la tension d'entrée du système est basse : en 230 V, elle est entre 140 et 170 V c.a. ; en 460 V, elle est entre 140 et 310 V c.a.
Clignotant	No Water/Loss of Prime Fault Disabled	Blinking Orange Light indicates the No Water/Loss of Prime Fault is disabled and the pump/motor is running. For details see 2 Blinks under Red Light Codes.
VOYANT ROUGE		
Voyant	État du contrôleur	Description
Fixe	Erreur Contrôleur	Le contrôleur affiche une erreur. Il peut avoir subi des dommages Rouge internes. Pour le vérifier, couper le courant et le rétablir après 5 min. Si l'erreur persiste, remplacer le contrôleur.
2 clignotem.	Manque d'eau ou désamorçage	L'anomalie peut être causée par : • la chute du niveau d'eau sous l'orifice d'aspiration de la pompe ; • l'obstruction de la crépine ; • la présence d'une poche d'air ; • un étranglement entre la pompe et le capteur de pression ; • une hauteur à débit nul ou un robinet fermé ; • le remplissage de longs tuyaux d'irrigation au démarrage ; • le mauvais réglage des commutateurs-limiteurs de surcharge du moteur. Si le moteur fonctionne à une intensité de courant inférieure à l'intensité avec facteur de surcharge, le contrôleur peut afficher une fausse anomalie Manque d'eau ou Désamorçage, qu'on éliminera en réduisant la surcharge du moteur. Si le problème persiste, vérifier la capacité de la source d'alimentation en eau. Le contrôleur redémarrera automatiquement selon le délai en cas de manque d'eau réglé avec les commutateurs. ** Controllers with software revision A3 or later allow the user to disable this function by holding down both push buttons for 5 seconds while the pump/motor is running. While the no water/loss of prime function is disabled, the status LED will blink orange while the pump/motor is running. To re-enable the function, hold down both push buttons for 5 seconds while fault is disabled and the pump/motor is running. It is not recommended to keep the No Water/Loss of Prime fault disabled after the system has been primed. Doing so can result in damage to the pump.

VOYANT ROUGE (suite)																		
Voyant	État du contrôleur	Description																
3 clignotem.	Anomalie Capteur	L'anomalie peut être causée par : • un mauvais contact de la connexion du capteur – débrancher et rebrancher le capteur pour s'assurer qu'il est bien connecté ; • un mauvais contact des fils de capteur dans le contrôleur – tirer sur chaque fil pour s'assurer qu'il est bien assujéti au bornier de la carte de circuits imprimés ; • le bris d'un fil du câble de capteur ; • une mauvaise position des fils de capteur – s'assurer qu'ils sont branchés aux bornes de commande comme suit : le brun à la borne 7 (+ 24 V), le blanc à la borne 6 (entrée du capteur) et le fil d'écoulement à la masse au châssis ; • la défaillance du capteur – un multimètre est requis pour mesurer l'intensité en mA et la tension continue : - placer le sélecteur du multimètre sur DC V (tension continue) ; - mettre le fil noir du multimètre sur la borne 5 (commun) et le rouge sur la 7 (+ 24 V) ; - si la tension mesurée est + 24 V ± 15 %, la situation est normale ; s'il n'y a pas de tension, déconnecter les bornes de commande et mesurer la tension à nouveau ; s'il n'y a toujours pas de tension, remplacer le contrôleur ; - déconnecter de la borne 6 le fil blanc du câble de capteur ; - placer le sélecteur du multimètre sur DC A (courant continu) ; - connecter le fil noir du multimètre à la borne 6 (entrée du capteur) ; - connecter le fil rouge du multimètre au fil blanc du câble de capteur ; - si la l'intensité mesurée (sortie du capteur) se situe entre 4 et 20 mA (selon la pression dans le système), la situation est normale. Voir le diagramme ci-dessous pour déterminer la rétroaction du capteur à diverses pressions. Avec la formule ci-dessous, on obtiendra la sortie du capteur en fonction de la pression appliquée : Courant de sortie du capteur de pression (4 à 20 mA) selon la pression appliquée (0 à 300 lbf/po²) <table><caption>Data points from the graph</caption><thead><tr><th>Pression (lbf/po²)</th><th>Sortie du capteur (mA)</th></tr></thead><tbody><tr><td>0</td><td>4</td></tr><tr><td>50</td><td>6</td></tr><tr><td>100</td><td>8</td></tr><tr><td>150</td><td>10</td></tr><tr><td>200</td><td>12</td></tr><tr><td>250</td><td>14</td></tr><tr><td>300</td><td>16</td></tr></tbody></table> $\text{Courant de sortie} = \left[\left(\frac{\text{étendue du courant de sortie}}{\text{étendue de la pression}} \right) \times \text{pression du système} \right] + 4 \text{ mA}$	Pression (lbf/po²)	Sortie du capteur (mA)	0	4	50	6	100	8	150	10	200	12	250	14	300	16
Pression (lbf/po²)	Sortie du capteur (mA)																	
0	4																	
50	6																	
100	8																	
150	10																	
200	12																	
250	14																	
300	16																	

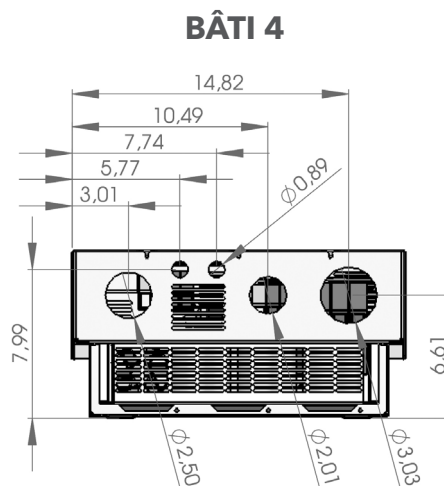
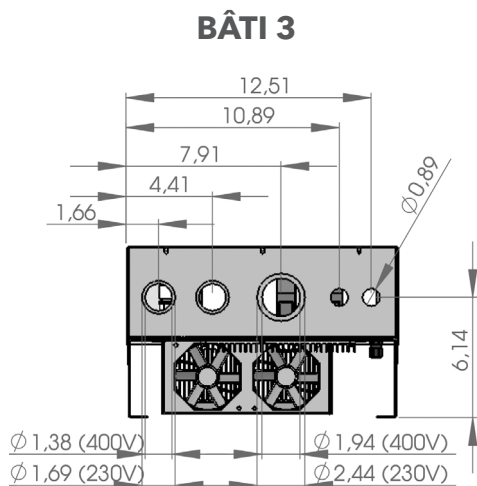
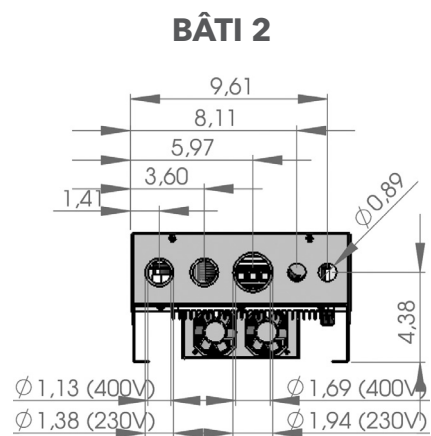
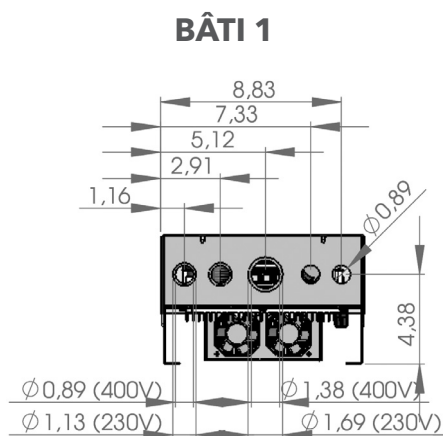
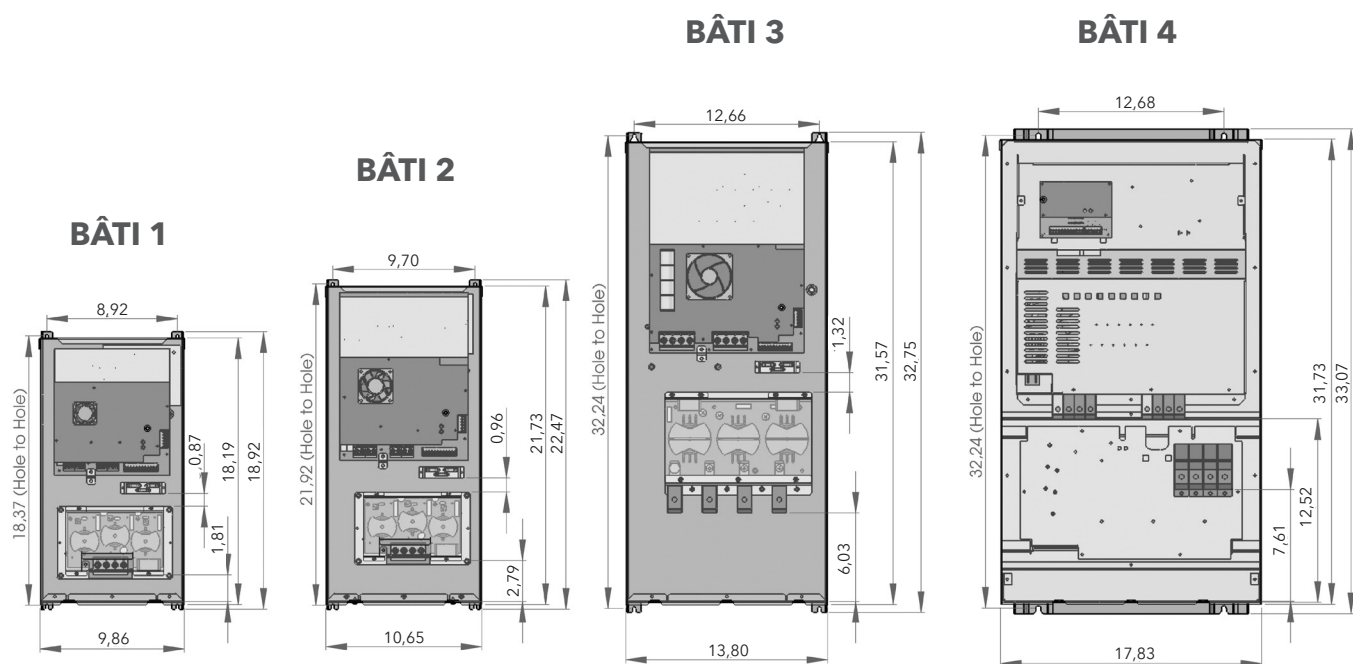
DIAGNOSTIC DES ANOMALIES

VOYANT ROUGE (suite)		
Voyant	État du contrôleur	Description
3 clignotem. (suite)	Anomalie Capteur (suite)	Où : - le courant de sortie est celui du capteur ; - l'étendue du courant de sortie est la différence entre le signal de sortie maximal et minimal du capteur, soit 16 mA (20 mA - 4 mA) ; - l'étendue de la pression correspond au signal de sortie maximal (20 mA) du capteur de pression de 300 lbf/po² (dans ce cas-ci), soit 300 lbf/po² (300 lbf/po² - 0 lbf/po²) ; - la pression du système est celle qu'indique le manomètre.
4 clignotem.	Pompe ou moteur bloqués	L'anomalie peut être causée par : - la présence de sédiments et d'autres débris dans la pompe ; - une panne de moteur d'origine électrique ; - le réglage incorrect des commutateurs-limiteurs de surcharge ; - le mauvais sens de rotation du moteur ; - la perte de phase du courant d'alimentation du moteur. L'anomalie sera affichée si le courant de sortie excède 125 % du courant nominal du contrôleur. Le contrôleur tentera de redémarrer 5 fois. Si la situation se maintient, il se verrouillera et devra être remis à l'état initial. Vérifier l'anomalie en coupant le courant et en le rétablissant après 5 min. Si l'anomalie persiste, vérifier la pompe le moteur et le câblage.
5 clignotem.	Court-circuit	L'anomalie peut être causée par : - une panne de moteur d'origine électrique ; - la défaillance du câble reliant le contrôleur au moteur. L'anomalie sera affichée si le courant de sortie excède 150 % du courant nominal du contrôleur. Couper le courant et le rétablir après 1 min. Si l'anomalie persiste, vérifier le moteur et le câblage le reliant au contrôleur. Couper le courant, attendre 5 min et déconnecter les trois fils de moteur du bornier. Vérifier si le câblage de sortie et le moteur sont court-circuités entre phases et entre phase et terre. Voir le manuel d'utilisation du moteur pour la mesure de la résistance avec un mégohmmètre.
6 clignotem.	Perte de phase du courant d'entrée	L'anomalie peut être causée par : - la déconnexion d'un conducteur de phase du courant d'entrée ; - le réglage incorrect des commutateurs-limiteurs de surcharge du moteur. En monophasé, les régler à 50 % ou moins. En triphasé, l'anomalie sera affichée si la tension d'entrée entre phases est inférieure à la tension nominale par plus de 25 %. Le contrôleur tentera de redémarrer 5 fois. Si la situation se maintient, il se verrouillera et devra être remis à l'état initial.
7 clignotem.	Température	L'anomalie peut résulter : - d'une haute température ambiante – limite de température ambiante nominale maximale de 50 °C (122 °F) ; - d'une basse température ambiante – limite de température ambiante nominale minimale de - 30 °C (- 22 °F). L'anomalie sera affichée si la température ambiante est supérieure à 50 °C (122 °F) ou inférieure à - 30 °C (- 22 °F). Ne pas exposer le contrôleur au soleil. Vérifier si les ventilateurs du contrôleur sont défectueux. Ils se mettent en marche seulement au besoin, lorsque le moteur de pompe fonctionne et que la température des dissipateurs de chaleur atteint 40 °C (104 °F).

DIAGNOSTIC DES ANOMALIES

VOYANT ROUGE (suite)		
Voyant	État du contrôleur	Description
8 clignotem.	Sur tension	L'anomalie peut être causée par : • une haute tension d'entrée. L'anomalie sera affichée si, en 230 V, la tension d'entrée entre phases excède 275 V et si, en 460 V, elle dépasse 560 V.
9 clignotem.	Surcharge du moteur	L'anomalie peut être causée par : • la présence de sédiments et d'autres débris dans la pompe ; • une panne de moteur d'origine électrique ; • le réglage incorrect des commutateurs-limiteurs de surcharge ; • le mauvais sens de rotation du moteur. Le contrôleur protégera le moteur de la surintensité en limitant l'arrivée du courant au moteur. La limite de courant est fonction du réglage des commutateurs-limiteurs de surcharge du moteur. L'anomalie sera affichée si la fréquence du courant de sortie est réduite de plus de 10 Hz pendant 5 min pour limiter l'arrivée du courant au moteur.

DIMENSIONS DES CONTRÔLEURS



ANNEXE (TABLE DES CALIBRES DE CÂBLE D'ENTRÉE)

Longueur maximale admissible des conducteurs dans les pieds (température ambiante de 40°C, chute de tension de 5%)																								
Caractéristiques nominales				Calibre des conducteurs (classés 75 °C) (Les longueurs en gras exigent le fil évalué par 90 °C)																				
Tension d'entrée	Moteur (hp)	Moteur (AFS*)	Courant d'entrée	14	12	10	8	6	4	3	2	1	1/0	2/0	3/0	4/0	250	300	350	400	500	600	750	1000
230 V, 1 Ø	2	7,6	17,6	112	185	306	495	776	1243	1566	1980	2496	3152	3979										
	3	10,1	23,3			224	367	579	931	1174	1485	1874	2368	2991	3778									
	5	17,5	40,4					321	524	666	846	1071	1356	1717	2171	2740	3238	3889						
	7 1/2	26,4	61,0						333	428	548	697	886	1127	1427	1805	2136	2568	3005	3440				
	10	33,0	76,2							331	427	547	698	891	1132	1434	1700	2045	2395	2744	3421			
	15	46,0	106,2									373	482	622	794	1012	1204	1451	1702	1954	2440	2942	3696	
230 V, 3 Ø	2	7,6	8,9	276	444	715	1138	1774	2832	3561														
	3	10,1	11,9	203	329	534	853	1332	2128	2677	3383													
	5	17,5	20,6		177	297	484	761	1221	1539	1946	2454	3101	3915										
	7 1/2	26,4	31,1				310	494	800	1011	1282	1619	2048	2588	3271									
	10	33,0	38,8				240	387	632	802	1019	1289	1632	2065	2611	3294	3893							
	15	46,0	54,1					264	440	563	719	912	1159	1471	1862	2353	2784	3345	3914					
460 V	20	60,0	70,6							418	538	687	876	1116	1416	1793	2124	2554	2990	3425				
	25	76,0	89,4								410	528	677	868	1104	1402	1665	2004	2349	2693	3359			
	30	94,0	110,6										531	687	878	1119	1333	1606	1885	2165	2705	3260		
	2	3,8	4,5	1130	1561	2495	3956																	
	3	5,3	6,2	804	1114	1785	2833																	
	5	8,5	10,0	489	684	1104	1760	2745																
460 V	7 1/2	13,5	15,9	252	414	682	1098	1719	2751	3464														
	10	17,2	20,2		313	524	853	1341	2152	2712	3430													
	15	23,0	27,1			377	625	991	1598	2018	2555	3225												
	20	30,0	35,3				464	745	1211	1535	1947	2461	3115	3940										
	25	37,0	43,5					590	968	1232	1566	1984	2514	3184										
	30	47,0	55,3						744	952	1217	1545	1963	2492	3155	3988								

* AFS = intensité de courant (A) avec facteur de surcharge; les longueurs en **gras** et le câble d'entrée des modèles SPD20300F requièrent des fils classés 90 °C.

ANNEXE (TABLE DES CALIBRES DE CÂBLE D'SORTIE)

Longueur maximale admissible des conducteurs dans les pieds (température ambiante de 40 °C, chute de tension de 5 %)																
Caractéristiques nominales		Calibre des conducteurs (classés 75 °C)														
Tension d'entrée	Moteur (hp)	Moteur (AFS*)	14	12	10	8	6	4	3	2	1	1/0	2/0	3/0	4/0	250
230 V	2	7,6	327	525	843	1340	2089	3333								
	3	10,1	242	391	631	1006	1569	2505	3152	3981						
	5	17,5	129	214	355	573	899	1440	1813	2293	2890	3651				
	7 1/2	26,4			224	371	587	946	1195	1513	1909	2413	3049	3852		
	10	33,0			171	289	463	751	950	1205	1522	1925	2435	3077	3880	
	15	46,0					320	526	670	854	1081	1371	1737	2198	2775	3941
	20	60,0					233	391	502	643	818	1040	1322	1675	2118	2507
	25	76,0						295	384	495	633	808	1032	1310	1661	1969
460 V	30	94,0								386	498	639	821	1046	1330	1580
	2	3,8	1332	2123	3391											
	3	5,3	950	1517	2427	3851										
	5	8,5	582	935	1505	2395	3733									
	7 1/2	13,0	366	597	972	1556	2432	3888								
	10	16,5	277	458	756	1218	1909	3056	3848							
	15	23,0		309	525	860	1356	2180	2750	3480						
	20	30,0			384	644	1025	1658	2096	2656	3354					
	25	37,0				507	817	1331	1687	2141	2708	3428				
	30	47,0					624	1028	1311	1669	2115	2682	3399			

* AFS = intensité de courant (A) avec facteur de surcharge ; Les longueurs en **GRAS** exigent le fil 90°C

NOTES

GARANTIE POUR UTILISATION COMMERCIALE

Pour les biens vendus aux acheteurs commerciaux, le vendeur garantit les biens vendus ci-dessous (sauf pour les membranes, joints d'étanchéités, joints, matériaux en élastomère, revêtements et autres « pièces d'usure » ou articles consommables, ces derniers n'étant pas garantissable sauf indication contraire sur le formulaire de soumission ou de vente) seront (i) intégrés selon les spécifications indiquées sur la soumission ou le formulaire de vente, si ces spécifications font partie intégrantes de cette entente, et (ii) sont libres de toute défectuosité matériel et de fabrication pendant une période de un (1) an depuis la date d'installation ou douze (12) mois depuis la date d'expédition (la date d'expédition ne sera pas ultérieure à dix-huit (18) mois après la réception de l'avis que les biens sont prêts à être expédiés), la première instance à survenir, à moins qu'une période plus longue n'ait été indiquée sur la documentation du produit (la « Garantie »).

Sauf mention contraire dans les lois, le vendeur, à son choix et sans frais pour l'acheteur, réparera ou remplacera tout produit défectueux en vertu de la garantie pour autant que l'acheteur donne un avis écrit au vendeur de toutes défectuosités matérielles ou de main-d'oeuvre dans les dix (10) jours de la première occurrence d'un défaut ou non conformité. En vertu de l'option de réparation ou de remplacement, le vendeur n'est soumis à aucune obligation de retirer ou de faire retirer le produit défectueux ni d'installer ou de payer pour l'installation du produit réparé ou remplacé. L'acheteur ne peut être tenu responsable de tout autre frais, incluant, entre autre, frais de réparation, d'expéditions et dépenses. Le vendeur à son entière discrétion choisira la méthode ou le moyen de réparation ou de remplacement. Le défaut de l'acheteur de se conformer aux directives de réparation ou de remplacement du vendeur conclura les obligations du vendeur en vertu de la présente garantie et annulera la garantie. Toutes pièces réparées ou remplacées en vertu de la garantie seront couvertes uniquement pour la durée de la garantie restante sur les pièces ayant été réparées ou remplacées. Le vendeur n'aura aucune obligation de garantie envers l'acheteur pour tout produit ou pièces du produit ayant été : (a) réparées par une tierce partie autre que le vendeur ou sans l'approbation écrite du vendeur; (b) soumises à une mauvaise utilisation, mauvaise application, négligence, altération, accident ou dommage physique; (c) utilisées de manière contraire aux directives d'installation, d'opération et d'entretien du vendeur; (d) endommagées par une usure normale, corrosion ou produits chimiques; (e) endommagées par des conditions anormales, vibrations, défaut d'une amorce adéquate ou opération sans débit; (f) endommagées par une alimentation électrique défectueuse ou une mauvaise protection électrique; ou (g) endommagées par l'utilisation d'un accessoire n'ayant pas été vendu ou approuvé par le vendeur. Dans le cas de produits n'ayant pas été fabriqués par le vendeur, ce dernier n'offre aucune garantie; cependant le vendeur fera profiter l'acheteur de toute garantie qu'il aura reçu du fournisseur de tels produits.

LA PRÉSENTE GARANTIE EST EXCLUSIVE ET REMPLACE TOUTE AUTRE GARANTIE OU CONDITIONS EXPRESSES OU IMPLICITES DE QUELQUE NATURE SE RAPPORTANT AUX BIENS FOURNIS CI-APRÈS, INCLUSANT, SANS LIMITE, TOUTE GARANTIE IMPLICITE DE QUALITÉ MARCHANDE ET DE CONFORMITÉ À DES FINS PARTICULIÈRES, QUI SONT RÉFUTÉES EXPRESSÉMENT ET EXLUES. SAUF MENTION CONTRAIRE DANS LES LOIS, LE SEUL RECOURS DE L'ACHETEUR ET LA RESPONSABILITÉ DU VENDEUR EN CAS DE BRIS D'UNE DES GARANTIES CI-APRÈS EST LIMITÉ À LA RÉPARATION OU AU REMPLACEMENT DU PRODUIT ET SERA DANS TOUS LES CAS LIMITÉ AU MONTANT PAYÉ PAR L'ACHETEUR POUR LE PRODUIT DÉFECTUEUX. EN AUCUN CAS, LE VENDEUR NE POURRA ÊTRE TENU RESPONSABLE DE TOUTES AUTRES FORMES DE DOMMAGES, QU'IL SOIT DIRECT, INDIRECT, LIQUIDÉ, ACCIDENTEL, CONSÉCUTIF, PUNITIF, EXEMPLAIRE OU DOMMAGES SPÉCIAUX, INCLUANT, ENTRE AUTRES, PERTE DE PROFIT, PERTE D'ÉCONOMIE PRÉVUE OU DE REVENU, PERTE DE RENTRÉE MONÉTAIRE, PERTE DE CLIENTÈLE, PERTE DE PRODUCTION, PERTE D'OPPORTUNITÉ OU PERTE DE RÉPUTATION.



Xylem Inc.
2881 East Bayard Street Ext., Suite A
Seneca Falls, NY 13148
Téléphone: (800) 453-6777
Télécopie: (888) 322-5877
www.xylem.com/centripro

CentriPro et Aquavar SPD sont des marques déposées de Xylem Inc. ou d'une de ses filiales.
© 2019, Xylem Inc. IM213 Révision numéro 7 March 2019